

ভাইরাস : প্রতিরোধে নব উদ্যোগ
ROBOT MANIPULATOR
ERRORS IN CLIPPER

চৰকমপিউটাৰ
জগৎ

THE MONTHLY COMPUTER JAGAT

মার্চ ১৯৯৫
MARCH 1995



সফটওয়্যার রঞ্জনীতে বাংলাদেশ
বাইনারী গণনা

প্রযুক্তির
অভিবিত উৎকর্ষতা : স্বল্পমূল্য
বঞ্চিত জনগণ : নীরব সরকার

মাসিক

কম্পিউটার জগৎ

মার্চ ১৯৯৫

সম্পাদনাকৰ্ত্তা

১৩

একটি অভিযন্ত উৎকর্ষী ৪ ইষ্ট মুল্য - যথিত জাহানের শীর্ষ সরকার ১৫ ১৯৮৫ সালে একটি বেল কেম্পানীর গবেষণারে ক্লাপিটের আবিষ্কারের প্রয়োগেই কম্পিউটার ও ইলেক্ট্রনিক প্রযুক্তি মাত্রিক বিশেষ চিহ্ন প্রাপ্তি এবং বিশেষজ্ঞ প্রযুক্তি উৎকর্ষীর পাশাপাশ হচ্ছে একটি একাধিক মূল্যের ক্লাপিট। বিশেষজ্ঞ হচ্ছে থাকে ইষ্ট মুল্য অধিক এবং বর্তমানে বস্তুবিদ্য সমিলিত জাহানের প্রযুক্তিগতার অভিযন্ত ইলেক্ট্রনিক প্রয়োগ। তেওঁ আকৃষ্ট করে বাস্তু বস্তুর ক্লাপিটের প্রযুক্তিগত প্রয়োগে অভিযন্ত কেম্পানী অবসরে করে সেলেশন, কেম্পানী-ক্লেশন সক্রিয়ে স্ক্রেট প্রযুক্তিগত ক্লাপিট। ইষ্ট মুল্য-ক্লেশন আকৃষ্ট অধিক মূল্যায় নয় শুধুমাত্র প্রযুক্তি অভিযন্ত বিশেষ এ নিয়েই প্রযোগ নিবেদনে-এম এ হাতের বিন আহারের ও মোটামুটি ইবনে আলাম।

সফটওয়্যারের এখন বালামেনের রঞ্জনী পথের তালিকা ১৮ অবশেষে বিশ্বজাগতিক সহজ ওয়ার্ড ও ভাটা এক্সি রঞ্জনীতে বালামেনে এগিয়ে আসে। সেগুলো অন্যত্ব ক্লাপিটের প্রযুক্তিগত পাশাপাশে সহজ আরো সহজের ক্লাপিটের প্রযোগের বাস্তু আছে অর্থাৎ করেছে। বিশেষজ্ঞ

ক্লাপিটাই : আইবিএম-এর এক অভিযন্ত উত্তোলন ২১ সোত্রুক পিসির জ্ঞাতে সব ধরণের প্রতিষ্ঠা ও সুন্মানকে অতিক্রম করে বাস্তুরে এগিয়ে আসিয়ে এবিএম এর ক্লাপিটাই। কুলে ক্লাপিটাইরে তুবনে বালামেনেই এক অসাধারণ নাম। এই সোত্রুক পিসির বিশিষ্ট বৈশিষ্ট্য ও গুণাবলী নিয়ে নিবেদন-সেবাপ্রদ হাসান শহীদ।

বাল্মী নিয়ে হৈরেক উত্তোলন নানা চিত্তা ২৪ পথ সংযোগ এবং প্রতিক্রিয়া ক্লাপিটের পথে বালামেনের বাল্মী” উপর মতান্তর ডিভিক এ ক্লাপিটের প্রতিষ্ঠা- মুহূর্ম শৈলীমূলকজ্ঞান।

মালামেনায়া কুল শিকায় এবাকাসের প্রযোজন ২৮ ক্লাপিটুকুটি ও ক্লাপিটাইরে সুরক্ষার হচ্ছে একান্ত। এই গুণনা প্রতি সহজ বহু হচ্ছে চীমে বাধাহুত হচ্ছে আসে। মালামেনায়াও কুল গুর্মোহী বাধামুক্তকভাবে চীল করা হচ্ছে এবাকাস শিকায়। এ সপ্তকে বিশোভিত প্রতিক্রিয়া নিবেদন-আলাম মুক্ত।

ভাইয়াস : প্রতিক্রিয়ে নূর উত্তোলন ২৯ ভাইয়াসেন সঞ্চারে আলোচনে শক্তিক ক্লাপিটাই বিশ্ব : সম্পৃতি এগুলোর প্রতিষ্ঠা ও জানিন্তা তুলে দেখে। এই ভাইয়াসের প্রযোজনের জোড়ে প্রতিক্রিয়া, ই-প্রেস, ইন্টারনেট। এভিজাইন প্রযোজনে রচনাকৰ্তা ক্লাপিটাইরিপিণ্ড নিতশুলু কৌশল নিয়ে নিবেদন- মহিন উভয় হচ্ছে।

গত উত্তোলন নানা চিত্তা ৩১ পথের সংযোগ এবং প্রতিক্রিয়া ক্লাপিটের পথের প্রতিষ্ঠা- মুহূর্ম শৈলীমূলকজ্ঞান।

ক্লাপিটুকুটি ও ক্লাপিটাইরে সুরক্ষার হচ্ছে একান্ত। এই গুণনা প্রতি সহজ বহু হচ্ছে চীমে বাধাহুত হচ্ছে আসে। মালামেনায়াও কুল গুর্মোহী বাধামুক্তকভাবে চীল করা হচ্ছে এবাকাস শিকায়। এ সপ্তকে বিশোভিত প্রতিক্রিয়া নিবেদন-

আলাম মুক্ত।

কম্পিউটার জগতের খবর ৫৯

- ১ যেমনী চিপ উত্পাদনে কোরিয়া
- ২ ক্লাপিট ভাইয়াস সাধারণে উত্তোলন করেছে
- ৩ হিতাতি তার পিসির উত্পাদন বাড়াচ্ছে
- ৪ ক্লাপিট সিমপ্লাচুল বিনিয়োগ বাঢ়াচ্ছে
- ৫ জাপানের পাইওনেরিয়ার ইলেক্ট্রনিক যাক
- ৬ প্রেস সেটুকের জন্ম ৪০ লক্ট টাকা বরাবর
- ৭ ইনফোরেমেন হাইওয়ে বিহুর্যে ৫ জাতি সহেন
- ৮ সুজুম্লু সুপ্রত ক্লাপিটাই
- ৯ সিপিএস এবং উত্পাদনে ক্লাপিটাইরে ফটোপ্রেস
- ১০ ডে প্রেসের বিশেষ ক্লেশনে ক্লেশন
- ১১ বিপি অ্যেলেন জন্ম এটি অভিয
- ১২ HP-র পিসির মূল্য-ত্রাস
- ১৩ টাচপ্ল্যাট
- ১৪ HP-র উচ্চ গতির চিপ
- ১৫ কমডেজের মালিকানা এখন সহজ বাধাকের

English Section

31

- Robot Manipulator : Past, Present and Future
- Internal Errors in Clipper Programming

NEWS WATCH

43

- HP Debuts first Colour Notebook
- Microsoft Uses AT&T
- CTech Signed Agreement with Apple
- AcerAltos 7000 Value & Premium Series
- Silicon Graphics Brings Music To The Internet
- Slide Scanners
- Tips
- 1994 HP LaserJet Printers Awards
- AT&T WaveLAN Awarded Editors' Choice Award
- AT&T 3600 System For Japan's Credit Card Co.

কম্পিউটার পাঠশালা : বাইনারী গণনা

৪৭

কম্পিউটারে অন্যান্য বাহ্যিকভাৱে, অভিযন্ত ভাস্তবিক, মোক্ষ ও কাৰ্যকৰ গণনা গৰিবি হচ্ছে দুই তিমিতি পদ্ধতি ও বাইনারী গণনা। গণিতেৰ পদ্ধতি সহজ ও সুন্ম উপৰ্যুক্ত কৰেছেন- মেষ্টতা আনন্দৰ কলন।

এসেন্সি 'সি' পিসি

৫১

গত সংখ্যার পর সি' এর আৰো কিছু কমান্ত ও উদাহৰণ নিয়ে ধাৰাবাহিক দেখাৰ এই কিমিতি সিলেক্ষন- হৃষি তাৰেকুল হোমেন চৌধুৰী।

ডিসেল কোর এ প্রিন্কেপল জেনারেটোৱেৰ সহজ ব্যৱহাৰ

৫৪

ডিসেল কোর এ প্রিন্কেপল জেনারেটোৱেৰ সহজ ব্যৱহাৰ- মেষ্টতা কলন।

সফটওয়্যারের কামাকজা

৫৫

কিমেনেকেট এ ক্লা পাসওয়ার্ড দেয়াৰ প্ৰোগ্ৰাম ও ডিসেলে কো মিসিং নামৰ হোৱাৰ প্ৰোগ্ৰাম নিয়ে ধাৰাবাহিক কাৰকৰণ।

পুৰুষৰ বিতৰণী অনুষ্ঠান

৫৭

গত ২৬ হেক্টের ভৌগোলিক পুৰুষৰ বিতৰণৰতনে অনুষ্ঠিত হচ্ছে “মাসিক কম্পিউটার কলন অনুষ্ঠান” আৰোজিত “ডং মফিজ চৌধুৰী সৃষ্টি কুইজ অ্যাইয়েলিপ্তা” ও “ক্লেপিটাইরে পলিমেটি অ্যাইয়েলিপ্তা”-এৰ পুৰুষৰ বিতৰণী অনুষ্ঠান- এনিয়ে কমপিউটার কলন অনুষ্ঠান।

ডং মফিজ চৌধুৰী সৃষ্টি কুইজ অ্যাইয়েলিপ্তা

৬৭

কম্পিউটার পৱিত্রতি প্রতিযোগিতা

৬৯

- ন্যায়মে কমপিউটার কোৰেৰ উত্তোলন
- ১৯৯৫ ব'জাৰ প্রতিক্রিয়া র সুন্ম পিসি ঘোষণা
- সেমিনার ও ইন্ডোৱাৰ পার্টি
- Tripp-Lite (UPS) কোৰা যান্মেজোৱা
- HP- র সুন্ম DOM অনুষ্ঠানে মাসিলিক
- বিট্রেক-এব পণ্য
- নি কমপিউটার্স লিঃ কমপিউটার ভিপ্রোমা
- ইন্ডেলটাৰ স্বচ্ছতাৰ প্ৰয়োগ অনুষ্ঠান হৃষি
- ডেক্টপেৰে হাতামাৰ অধিবেশন নতুন মোব
- CIBA-এ ই-কমেন্টাইল প্ৰতিনিধি দল
- এডভাল মাইকোন কমপিউটাৰ নেটওোৰ্ক কোৰ্টাৰ
- ভুবিনে গবেষণা প্ৰযোগে সমৃদ্ধ
- কোৰকানে তোল্পনাৰ কাল
- এইচলিপি' সুন্ম পিসি
- এতক্ষণে অধিবেশন
- বিএল-এৰ সেমিনার

* ব্রাক একটি টুক্কিতে ৩৪,০০০ ডলার আয় করেছে
* অন্তর্ভিতি করেছে ৪ মিলিয়ন ট্র্যাকের কাজ।

কামাল আরসালান

সফটওয়্যার ও ডাটা এন্ট্রি এখন বাংলাদেশের রপ্তানী পণ্যের তালিকায়

১০-১৪ অর্থ বছরে দেশের সফটওয়্যার ও ডাটা এন্ট্রি শিল্প জন্ম একটা পৌরোহিত্যের হল। এ বছরে বাংলাদেশ সফটওয়্যার ও ডাটা এন্ট্রি সার্ভিস ব্যবসায়ি করে সেই লক ডলার বৈমানিক স্তর অর্থে করার দেশের রপ্তানী পণ্যের তালিকাক আবরণ প্রযোজনে অভিজ্ঞত করা হল। দেশের টিউচি বাণিজ্য কমিশনারের প্রতিষ্ঠান- অনিল মেদিন ডায়ালেন ও আইটিইনস প্রযোজনে থেকে উপরাক্ষ পণ্যবাণিজ্যে সফটওয়্যার ও ডাটা এন্ট্রি সার্ভিস রপ্তানী করা হচ্ছে।

উন্মুক্তির সফটওয়্যার ও ডাটা এন্ট্রি প্রতিষ্ঠানগুলো ছাড়া পেল বিশু দিন দিন দেশের আরও একটি প্রতিষ্ঠান থেকে ছোট ও মার্কেট আকরণের সফটওয়্যার, ডাটা এন্ট্রি ও সার্ভিস বিশেষ সরবরাহ করা হচ্ছে, কিন্তু সরকারী মাধ্যমকে বিশেষ করে এগ্রোপর্ট প্রযোজন ব্যুরোকে জানানো হচ্ছে ন। এ প্রতিষ্ঠানগুলো যদি সরকারী মাধ্যমগুলো এভিজ্ঞ না দিয়ে প্রত্যক্ষ তথ্য জানিয়ে দেশের অন্যান্য প্রযোজনগুলোর মতো প্রদত্ত সুবিধা আবাদ করে নিয়ে প্রত্যক্ষভাবে তাদের কাছে আবাদ করা সহজ হচ্ছে। এবং এগ্রোপর্ট প্রযোজন ব্যুরোকে জানানো হচ্ছে।

১৫-১৫ অর্থ বছরে সফটওয়্যার ও ডাটা এন্ট্রি সার্ভিস রপ্তানী পণ্যের বছরের চেয়ে কমেক তৃপ্তি হচ্ছে। ১০-১৫ এর সেবেরের ব্রেক কমপিউটার সেটার প্রায় ৩৪ হজার ডলারের সফটওয়্যার খুচুটানো করেছে।

দেশের অধ্যম বড় আকারে এবং ১০০% রপ্তানীয় জন্ম একটি প্রতিষ্ঠান ডাটা এন্ট্রি ও সফটওয়্যার ভেলেগমেন্ট প্রযোজনের প্রযোজন এন্ট্রিসিটি প্রযোজনের প্রতিষ্ঠানগুলো কাটিয়ে দে মাঝে মাঝে প্রযোজন এবং পর্যাপ্ত কাজ পূর্ণভাবে করু করে। বর্তমানে প্রায় ১০০ অপারেটরের ট্রেনিং দেয়া হচ্ছে। ছোট ছোট কাজ ইতিমধ্যে করা হচ্ছে। স্পৃষ্টি ৪ মিলিয়ন ট্র্যাকের একটি কাটা করা হচ্ছে। কাটা করা সফটওয়্যার প্রযোজনগুলোর দ্রুত আগ্রহগতি সত্ত্বেও অত্যন্ত অশ্বাবাস্তুক। আশা করা যায় পরবর্তী ১৫-১৬ তে দেশের সফটওয়্যার রপ্তানী একটা ক্ষুত্রপূর্ণ পৌরোহিত হোচে।

দেশের অন্যতম কম্পিউটার প্রতিষ্ঠান ব্রাক কমপিউটা সেটার সম্পূর্ণ খুচুটানোর একটি খ্যাতনাম কম্পানিটি একটিনের সাথে সম্পাদিত ৩৪ হজার ডলারের কাছে উচ্চ সেটার এবং সেই সঙ্গে দেশের সফটওয়্যার ভেলেগমেন্ট প্রযোজন করা হচ্ছে। এটো কমপিউটার সফটওয়্যার প্রযোজনগুলোর প্রত আগ্রহগতি সত্ত্বেও অত্যন্ত অশ্বাবাস্তুক। আশা করা যায় পরবর্তী ১৫-১৬ তে দেশের সফটওয়্যার রপ্তানী একটা ক্ষুত্রপূর্ণ পৌরোহিত হোচে।

বিভিন্ন উন্নয়নসমূল মেলে বাবহার করবে। ডাটা ডেস্টেশন করতে তিনি মাস সহম লাগে এবং ১২ মাস বাসের প্রযোজন পড়ে।

আক কমপিউটার সেটারের ইউনিপ কলম্বিয়াটি কে, কে, দেশের সারিক তত্ত্ববাদী সেটারের নিয়ন্ত্রণ প্রযোজনগুলী প্রজেক্টের বাবতীয় কাজ সাঁও করেন। যদি দল দেশের একজন সফটওয়্যার বিশেষজ্ঞ। কর্মসূচিতের বৃক্ষে কর্মসূচি করার প্রযোজন একটি প্রযোজনের অভিযন্তা অবিসে প্রযোজনসমূহ সহজে প্রযোজন করেন। প্রযোজনের পর কাজকারী বৃক্ষে একটা ট্যাটিপ্রিটের মিল্ক হিসেবে। সাধারণত প্রযোজনের কর্মসূচিটির অভিযন্তা একটা ট্যাটিপ্রিটের মিল্ক হিসেবে। প্রযোজনের কর্মসূচিটির অভিযন্তা একটা ট্যাটিপ্রিটের মিল্ক হিসেবে। প্রযোজনের কর্মসূচিটির অভিযন্তা একটা ট্যাটিপ্রিটের মিল্ক হিসেবে।

বিভিন্ন উন্নয়নসমূল মেলে বাবহার করবে। ডাটা ডেস্টেশন করতে তিনি মাস সহম লাগে এবং ১২ মাস বাসের প্রযোজন পড়ে।

আক কমপিউটার সেটারের ইউনিপ কলম্বিয়াটি কে, কে, দেশের সারিক তত্ত্ববাদী সেটারের নিয়ন্ত্রণ প্রযোজনগুলী প্রজেক্টের বাবতীয় কাজ সাঁও করেন। যদি দল দেশের একজন সফটওয়্যার বিশেষজ্ঞ। কর্মসূচিতের বৃক্ষে কর্মসূচি করার প্রযোজন একটি প্রযোজনের অভিযন্তা অবিসে প্রযোজনসমূহ সহজে প্রযোজন করেন। প্রযোজনের পর কাজকারী বৃক্ষে একটা ট্যাটিপ্রিটের মিল্ক হিসেবে। সাধারণত প্রযোজনের কর্মসূচিটির অভিযন্তা একটা ট্যাটিপ্রিটের মিল্ক হিসেবে। প্রযোজনের কর্মসূচিটির অভিযন্তা একটা ট্যাটিপ্রিটের মিল্ক হিসেবে।

বিভিন্ন উন্নয়নসমূল মেলে বাবহার করবে। ডাটা ডেস্টেশন করতে তিনি মাস সহম লাগে এবং ১২ মাস বাসের প্রযোজন পড়ে।

আক কমপিউটার সেটারের ইউনিপ কলম্বিয়াটি কে, কে, দেশের সারিক তত্ত্ববাদী সেটারের নিয়ন্ত্রণ প্রযোজনগুলী প্রজেক্টের বাবতীয় কাজ সাঁও করেন। যদি দল দেশের একজন সফটওয়্যার বিশেষজ্ঞ। কর্মসূচিতের বৃক্ষে কর্মসূচি করার প্রযোজন একটি প্রযোজনের অভিযন্তা অবিসে প্রযোজনসমূহ সহজে প্রযোজন করেন। প্রযোজনের পর কাজকারী বৃক্ষে একটা ট্যাটিপ্রিটের মিল্ক হিসেবে। সাধারণত প্রযোজনের কর্মসূচিটির অভিযন্তা একটা ট্যাটিপ্রিটের মিল্ক হিসেবে।

বিভিন্ন উন্নয়নসমূল মেলে বাবহার করবে। ডাটা ডেস্টেশন করতে তিনি মাস সহম লাগে এবং ১২ মাস বাসের প্রযোজন পড়ে।

আক কমপিউটার সেটারের ইউনিপ কলম্বিয়াটি কে, কে, দেশের সারিক তত্ত্ববাদী সেটারের নিয়ন্ত্রণ প্রযোজনগুলী প্রজেক্টের বাবতীয় কাজ সাঁও করেন। যদি দল দেশের একজন সফটওয়্যার বিশেষজ্ঞ। কর্মসূচিতের বৃক্ষে কর্মসূচি করার প্রযোজন একটি প্রযোজনের অভিযন্তা অবিসে প্রযোজনসমূহ সহজে প্রযোজন করেন। প্রযোজনের পর কাজকারী বৃক্ষে একটা ট্যাটিপ্রিটের মিল্ক হিসেবে। সাধারণত প্রযোজনের কর্মসূচিটির অভিযন্তা একটা ট্যাটিপ্রিটের মিল্ক হিসেবে।

বিভিন্ন উন্নয়নসমূল মেলে বাবহার করবে। ডাটা ডেস্টেশন করতে তিনি মাস সহম লাগে এবং ১২ মাস বাসের প্রযোজন পড়ে।

ডাটা এন্ট্রি ও প্রযোজনীয় সার্টিফিয়ার সরবরাহ করে তাকে বিভিন্ন উন্নয়নসমূল কর্মসূচির অভিযন্তা অবিসে প্রযোজন করা। সেটারের কুশলীয়া উন্নয়নের দুটা উদ্দেশ্য পূরা করতে সক্ষম হয়েছে।

ত্রাকের ক্ষয়গ্র ক্ষেত্রটি কিম্বে ৮ লক খন আবারে ডাটা এন্ট্রি ও আপেক্ষিকের কাজ প্রতি মাসে ৫-১০ তারিখের বাবে স্বাম করা হয়। ত্রাক বর্তমানে প্রযোজনে ২৮,৪৪ ক্রু পরিয়ন্ত্রণ করে। এই কুশলীয়া উন্নয়নের সময়ে কাজ প্রযোজনীয় উন্নয়নের ব্রটন, দানাদের বাবতীয় তথ্য, শিক্ষকদের বেষ্ট এবং আর্থসূক্ষক কাজ কমপিউটারযোগায়ের জন্য প্রযোজন আবারে তাকে পর্যবেক্ষণ করে।

১৯৮৯-৯০ প্রতি সময়ে বাংলাকে ডাটা এন্ট্রির কাজ করা হয়েছে। বিখ্যাত সিলেক কোম্পানীর জন্য প্রযোজনে কোম্পানোলে ইনকোরেশনের সিটিমে ভেঙ্গে করে দেয়া হয়েছে। বাংলাদেশে কেলেক্ষনেকে ট্রেন মুক্তেন্ট, মুক্ত ম্যাজেন্টের প্রযোজনের ক্ষেত্রে ইন্ডোনেশিয়া এবং প্রযোজন আবারে পর্যবেক্ষণ করে দেয়া হয়েছে।

আক কমপিউটার সেটারের কাজ প্রযোজন আবারে অভিযন্তা একটি সিটিমে ভেঙ্গে করে দেয়া হচ্ছে। উন্নয়নের সফটওয়্যার প্রযোজনীয় উন্নয়নের এই সেটারের প্রযোজন আবারে করা হচ্ছে। সেটারের কুশলীয়া উন্নয়নের জন্য একটা ডাটা এন্ট্রি প্রযোজন আবারে তাকে এবং এর পরিয়ন্ত্রণ করা হচ্ছে।

ত্রাক কমপিউটার সেটারের অন্যান্য কর্মকারের মধ্যে উন্নয়নের প্রযোজন ক্ষেত্রে প্রতিপি ও কমপিউটার কোর্স এবারের স্বৰূপ। প্রযোজন প্রতিষ্ঠানের সেটারের প্রযোজন আবারে পর্যবেক্ষণ করা হচ্ছে। প্রযোজন প্রতিষ্ঠানের কুশলীয়া উন্নয়নের একটি কোর্স এবং এর পরিয়ন্ত্রণ করা হচ্ছে। প্রযোজন প্রতিষ্ঠানের কুশলীয়া উন্নয়নের প্রযোজন আবারে পর্যবেক্ষণ করা হচ্ছে।

সাধারণে সম্পূর্ণ ক্ষেত্রে আবারে কাজ করা হচ্ছে। প্রযোজন প্রতিষ্ঠানের কুশলীয়া উন্নয়নের সফটওয়্যার প্রযোজন আবারে পর্যবেক্ষণ করা হচ্ছে। প্রযোজন প্রতিষ্ঠানের কুশলীয়া উন্নয়নের একটি কোর্স এবং এর পরিয়ন্ত্রণ করা হচ্ছে। প্রযোজন প্রতিষ্ঠানের কুশলীয়া উন্নয়নের প্রযোজন আবারে পর্যবেক্ষণ করা হচ্ছে।

কাজ আবারে কাজ করতে গত বছরের তুলনায় একার কাজ আবারে ৪ টক বৃক্ষ পাবে। কাজ বৃক্ষ পাবার সাথে স্বাম আবারে কমপিউটার কুশলীয়ার প্রযোজনে এবং সেটারে প্রযোজন আবারে কাজ করা হচ্ছে। প্রযোজন প্রতিষ্ঠানের কুশলীয়া উন্নয়নের একটি কোর্স এবং এর পরিয়ন্ত্রণ করা হচ্ছে। প্রযোজন প্রতিষ্ঠানের কুশলীয়া উন্নয়নের প্রযোজন আবারে পর্যবেক্ষণ করা হচ্ছে। প্রযোজন প্রতিষ্ঠানের কুশলীয়া উন্নয়নের একটি কোর্স এবং এর পরিয়ন্ত্রণ করা হচ্ছে। প্রযোজন প্রতিষ্ঠানের কুশলীয়া উন্নয়নের প্রযোজন আবারে পর্যবেক্ষণ করা হচ্ছে।

পিছিয়ে ছিল না। সেটুকুক কম্পিউটারের ব্যবস্থায় এখন শীর্ষে অবস্থান করে আগোন তেলিবি কোম্পানী। তবে একেবেশে অভিযন্ত্র গত বছর এক অভ্যন্তরীণ স্বাক্ষর অর্জন করে পূর্ণ নয় তাম দেখে তিন নয় অবস্থানে উঠে এসেছে। অঞ্চলগতির ধারা অব্যাহত রেখে সবচেয়ে শীর্ষে অবস্থানে আইবিএম এবার ব্যাকারাইজ করেছে বাটারফ্লাই। এ যথে উচ্চাবিদ সবচেয়ে স্থিত তুলনায় অভ্যন্তরীণ-এর হেক্সে সবচেয়ে বেশী আগোন অর্জন পেয়েছে। অবস্থা দুটী মধ্যে হচ্ছে প্রযোজিত স্বতন্ত্র কম্পিউটারের অঙ্গসিসেন্স থেকেও নিম্নের হয়ে যাবে। বাটারফ্লাই এবং জার্জিভিজেস কার্যকর কাম্পানী, ডেল, ডিজিটেল ইকুইপমেন্টস অবস্থায় নামকরণ কোম্পানীগুলোর সেটুকুক কম্পিউটারের ব্যবস্থায় মন্দির বিলাজ করতে পারে এবং অভিযন্ত্র-এর অন্যান্য সেটুকুক কম্পিউটারের বাজারেও হচ্ছে। অভিযন্ত্র-এর অন্যান্য সেটুকুকগুলোর সব কম্পিউটারের বাটারফ্লাই-এ আরও কিছু অভিন্নত্ব সহযোগিতার এর মূল কারণ। এর অভিযন্ত্রের পরিসরে এবং এর কান্তিতে কোন সজ্ঞাবন্ধন নেই বরং এর সেটুকুক কম্পিউটারের অভিযন্ত্রের বাজারেও হচ্ছে। একেবেশে অভিযন্ত্র-এর তারা হয় শীর্ষে অবস্থানের জন্য কম্পিউটারের নতুন নদী নির্মাণ সম্পর্কে একমাত্র উপর। আর বাটারফ্লাই-এ রেখেছে এককম অবেক্ষণে, নতুন বৈশিষ্ট্যের সমাহার। অন্যান্য কোম্পানীগুলোর সেটুকুক কম্পিউটারে যে সবচেয়ে অসুবিধা হয়ে থাকে হেল্প ছেন্স, সৈরোড ইভান্সি বাটারফ্লাই তা প্রায় সবগুলো দূর করতে সক্ষম হয়েছে। বাটারফ্লাই-এর নতুন বৈশিষ্ট্যগুলো যাতে অভিযন্ত্র

কেন কোম্পানী নকল করতে ন পারে সে জন্য অভিযন্ত্র শীর্ষে অবস্থান করেছে। তবু তাই না, বাটারফ্লাই-এর জ্ঞানিকতা দখল করে জন্যে কিন্তু পরিকল্পনাও ধ্রুণ করেছে। সেখন লীনোর্টের অনন্য বৈশিষ্ট্যের জেতাদের মাঝে বাটারফ্লাই এর অভিযন্ত্র নীলিন ধরে রাখতে সক্ষম হয়ে না তেমে আইবিএম-এর একেবেশে পরিসরে। জোনার্টের মাঝামে সেটুকুক কম্পিউটারের ক্লাউড প্রযোজিত প্রাইভেসি নেটওয়ার্ক ব্যবহার করে আইবিএম। হচ্ছে এ বছরের মধ্যাচ্ছে এইভাবে, নিম্নের বাজারেও হবে বাটারফ্লাই। এইভাবে আইবিএম বাটারফ্লাই এবং ইকুইপমেন্টসের উভয়ের জন্যে একে তেলে উৎপন্ন কোম্পানীটি উন্নতভাবের ঘটনা ক্লিয়ারের জন্যে কাজ করা যাবে—যাতে এ মাঝের বিলাজ বাজারের বাজারকর্মীরা একে অনেকের সাথে কোনো মাধ্যমে কাজ বলতে পারেন এবং সাথে সাথে কম্পিউটারের ক্লাউড প্রযোজিত প্রযোজনের ও আপান-প্রান্ত করতে পারেন। আইবিএম নোটোবুকের উভয়ের জন্যেও আইবিএম সেটুকুক-যাতে যে মেশিনটিকে কোম্পানীরের সাথে সংযুক্ত মা করেই ইলেক্ট্রনিক সিলেক্স অন্যদেশের আদান-প্রদান করা যাব। এসে হাত্তাত অভিযন্ত্র-এর প্রিমার স্যারে প্রত্যেক জাতান্ত্রে হচ্ছে বাটারফ্লাই-এর ওজন আকার কমানো, স্যার্কুলের আয়ু বাড়ানো এবং ক্লিয়ার আকার বাচানোর জন্য। অভিযন্ত্র-এর প্রথম প্রযোজনীয় অব্যাহত প্রযোজন বাটারফ্লাই এবং অন্যান্য সেটুকুক কম্পিউটারের বাজারের চরম সফলতা। অর্জন করা বুরুই সহজ হবে। তবে কোম্পানীকে অক্ষরায় মেনে রাখতে হবে যে—যে কোন মুকুটে তার জন্য চালাকভাবে হয়ে আসতে পারে।

ভাইরাস (২৯ নং পৃষ্ঠার পর)

গঞ্জেলো ভাইরাস। ১৯৯২ তে বিশ্বব্যাপী তিজিপিটী মাইক্রো এক্সপ্লোরের জামিনে অভিযন্ত্র এই ভাইরাসটি বিদ্যমান হয়ে গৌড়িয়ে স্বাস্থে হাতিল পাত্রে ওটি একেবেশে পরিসরে একেবেশে নি। এটি ঠিক, সে সুবাসেই তখনে বিশে এক্সিভিয়েশন মেলায় রাজকীয়া কোলাহলীর এ প্রতিভাবিত মেলারের বিপুল বিশৃঙ্খি ঘটে। এটে করে অন্যান্য ভাইরাসের জন্যও প্রতিবেদ্য ব্যবহারের অনুমতি দেওয়া হচ্ছে।

যা হোক, আইবিএম এর প্রযোজনীয় কেবার্ট ভাইরাস কভারে স্ল্যান্ডডেটের বাণিজ্য করে তার রহস্য উন্মোচনে জীব বিজ্ঞানে প্রেসেন্ট ও এক্সিভিয়েশনগুলী বা সাম্বেদন বিভাগের ধ্রুণ করবেন। প্রাণী জগতের ইমিটেল সিলেক্স' বা প্রাণীতের ব্যবহারে মডেলে হিসেবে অনুরূপ করা যাবাকে সহজে অর্জন করে। সবচেয়ে উচ্চাবিদ নতুন ইলেক্ট্রনিক সিলেক্স' প্রলিত ভাইরাস এক্সিভিয়েশনের ফুলবাস অধিকারী কার্যকরী। এছাড়া আইবিএম ভাইরাসের বিকলে নির্মাণ নেট টেকনোলজী'র প্রযোজন এবং একটি সফ্টওয়্যারের তৈরির চেষ্টা করবে যেটি ভাইরাস আকারে হোল সুর্পী সহজেই প্রসাদ করবে।

স্মৃতি অভিযন্ত্রে এবং ভাইরাস এক্সিভিয়েশন দল অন্যান্য এক্সিভিয়েশন প্রতিবেদকদের প্রেরিত হাজার বাচকের স্বেচ্ছে স্বেচ্ছাকরে নতুন কোণ তৈরীয়ে হিসেবে করবে। পাবলিকারে ব্যাগগুলো টেলিপ্রেক্ষণের কোশলে এবং একটি 'টেলি মেমো' সহজে জনক ভাইরাস প্রোগ্রামের সামগ্রে দেখে আকর্ষণের কলাপ্লেন এবং তক্ষণান্তরে কতিকর সজ্ঞেন্দেশ প্রভাব পরিষেবণ করা হব।

আর এক ভাইরাস এক্সিভিয়েশন প্রকৌশলী কুটীন টেক্সের আভাস একটি শীর্ষ সুর্পুর স্থিতিকে বর্তমান পাঠে হিসেবে ব্যবহার করবেন। সম্বৰ্ধনক ভাইরাসে আভাস হচ্ছে এই প্রতিভাবিত ভাইরাসের কর্মসূচী অভিযন্ত্রের জন্য আকারের প্রতিক্রিয়া করে।

কম্পিউটারের মিল্টি স্মৃতি সংরক্ষণের সাথে সঙ্গে প্রযোজনীয়ের সুজ্ঞানীয় স্বতন্ত্র প্রযোজন আলোকন্বয় মুখে পদ্ধর্ম করবে। সুজ্ঞানীয় প্রযোজনগুলী তথ্য প্রযুক্তিকে করেবে মৃত্যু পতিতীগুলি। প্রক্ষতেরে বিষু প্রযোজন, প্রেসেন্ট ব্যাক্সেলের প্রযোজন যাত্রা উত্তীর্ণ ভাইরাস কার্যের পাইকারে করবে। ভাইরাস উত্তীর্ণকরের মধ্যে মডেল শীলিত ও ধারামো হোল মা কেন, জানে উল্লেখ মাই থাক এবং একেবেশে করবেন সামুদ্রিক জানানে পাই না। যা বলতে চাই তা হল—যা কিংবা সুন্দর তাই অভিযন্ত্রের অব কর্মসূচি, অসুবিধা তা হোক বর্ণনীয়। *

গ্রাহক হ্বার নিয়মাবলী

**মাসিক কম্পিউটার জগৎ-এর গ্রাহক হ্বার নিয়মাবলী
(বেজিপ্টি ভাকে) দুইশত টাকা, মাসিক (বেজিপ্টি ভাকে)
একশত দশ টাকা নগদ, মানি অর্ডার, চেক, ব্যাংক ড্রাফট-এ
“কম্পিউটার জগৎ” নামে ১৪৬/১ আঙ্গিমপুর রোড, ঢাকা-
১২০৫ এই ঠিকাবায় পাঠাতে হবে।**

**“কম্পিউটার জগৎ”-এর গ্রাহক হ্বার, কম্পিউটারের
সমগ্র জগতটাকে চিনুন।**

অঞ্চল প্রতিষ্ঠা ও সাফল্য অর্জনে লক্ষ্য কম্পিউটারের সংগ্রহ প্রস্তুত কম্পিউটারলাইন

আমাদের কোর্সসমূহ

* লোটাস ১-২-৩ * ডিবেস III * ওয়ার্ডপ্রেসফট * এলপ মেকিনটোশ *

এ ছাড়াও ভিত্তিপূর্ব যাবতীয় কাজ সম্পাদন করা হয়।

১৪৬/১ আঙ্গিমপুর রোড (ঢাকা) বিভিন্ন-এর পর্সি, ঢাকা-১২০৫ ফোনঃ ৫০৬৮৮০, ৮৬৭৪৬

মালয়েশিয়ায় স্কুল শিক্ষা কার্যক্রমে এবাকাসের প্রবর্তন

এ বছরের ১ জানুয়ারী থেকে মালয়েশিয়ার শিক্ষা বিভাগের পরিকল্পনা অনুষ্ঠানী দেশ ক্ষেত্র সমন্বয়ে চূর্ণ শ্রেণী বাস্তাভূলকভাবে চালু করা হয়েছে এবাকাস শিক্ষা।

মালয়েশিয়ার নির্দেশে এটির স্কুল বিভাগ সেশ্বরে ৬৯১৯টি আধিক্যিক বিদ্যালয়ের ১০% বিদ্যালয়ের অধীনস্থে ছামাস করে এবাকাস শিক্ষার সহজ পরিকল্পনা নিরীক্ষিত পর চালু করা হয় এটি। মালয়েশিয়ার শিক্ষা বিভাগের চান ছাত্রদের কমপিউটার নেটওর্কের ডিজিট মজবুত করাতে। তাদের বিচারে কালেক্টলেটও কমপিউটারের পূর্ববৃত্য হচ্ছে এবাকাস। এই গবেষণা পদ্ধতি চীনার ব্যবহার করে আসছে কয়েক সহস্র বছর ধরে। ভবিষ্যতে পরম ও যথে শ্রেণীর ছাত্রদের জন্ম ও চালু করা হবে এবাকাস শিক্ষা।

চীনা এবাকাসের বিশ্বব্যাপী পরিচিতি দিলেও এটির উৎস ব্যালিনিয়ানদের মু঳ে। কোরেশিয়ানদের এটিকে ভাবতে ‘এবাক’ বলে, ছীকদা এটির নাম দেয় ‘কোক’। এবং শান্তিন ভাষায় এটি এবাকাস যার ইংরেজি অর্থ ‘যাত্রীর খড়’। রোমানদের এবাকাস বোর্ট ছিল বৈজ্ঞানিক প্রক্রিয়া যার ফলে গুণাকারীরা সারিবকভাবে গুণান্ব করা সম্ভাব্য করতে। কিন্তু আর্দ্ধনিক এবাকাসসমূহে একটি ফেরে মধ্যিকাত কাটিতে কাটিতে যেটি হোট ওটি ঢোকানে থাকে।

গণচৌম্বে প্রাপ্ত সর্বশেষ তথ্যে জানা গেছে যে চীনা এবাকাস উন্নীত হয়েছে ২৬৬৪ বছরের বেশী আগে। চীনা এবাকাস সোনাইটির মতে এর আগে তাঙ্গুকিরা এবাকাস হ্রস্ব সম্ভাব্য।

উন্নীত হয়েছিল বলে যে তথ্য নিম্নে প্রক্রিয়কে তার তেমে এক হাজার বছর আগে উন্নীত হয়েছিল এবাকাস।

মালয়েশিয়ার চীনা ক্ষুলের শিক্ষা কার্যক্রমের এবাকাস চালু ছিল ১৮১১ সাল থেকে।

মালয়েশিয়ার পেনান-বগুরাতো আর্দ্ধনীচীনা শিক্ষা প্রতিষ্ঠানসমূহে বিজ্ঞান ও অঙ্গকে আনুষ্ঠানিকভাবে ১৯০৪ সালে অভর্ত্তীত আসেই দেশের চীনা ক্ষুলের এবাকাস চালু ছিল।

মালয়েশিয়ার ক্ষুলে কাটোর ফ্রেমের এবাকাসে সাধারণত শায় ১০টি সারি বাক ক। এবাকাসে একটি বিভিন্ন সূচ রয়েছে। প্রতি সারির উপরে দুটি করে এবং সীমা পেটাটি করে কাটোর গুটি রয়েছে।

এসব ভার্নেল এবাকাসে উপরের দুটি পাটির প্রতিটি পাটি এক হিসেবে ধরা হয় এবং সীমার পাটি প্রতিটি পাটি এক হিসেবে ধরা হয়। সংখ্যাসূচক বিনাস প্রতিমিশু করে সারিসমূহ। ধর্মন সর্ব ভাসের সারি যদি একটি হিসেবে ধরা হয়, তা টিক স্লেপু বাসের প্রতিটি পাটিকে দশক এবং তার পার্শ্বস্থ সারির পাটিকে শক্ত হিসেবে ধরা হয়। সংখ্যাসূচক হোগ করার জন্য মাঝসূচি দুটি সম্মুক্ত সর্বিসে দেখায় হাত মধ্যস্থিতি বিভিন্ন দুটিটি সাথে। এটিকে বলা হয় সুন্মন পান (অর্থ গুণাকারী বা গুণ ক্রেতে)।

মালয়েশিয়ার অনেক হোট হোট চুচু সোকানে দেশী প্রথমান্তরে নেকানে এমনভি অনেক আর্দ্ধনিক অফিসে এবাকে ব্যবহৃত হয় এবাকাস। বাস্তাভূল মানুষের এটির সাথে সমাধিক পরিচিত। সার্বক্ষণিক ব্যাপারের অনুশীলনে এবাকাসে গুণনা

ক্ষিতিতে ও প্রাপ্ত হয়েছিল হয়ে গেছে। কিন্তু কিন্তু হাজ এবাকাসের উটিসমূহে নিকে ঘনিষ্ঠানে না দেখে বিভাবে সেঙ্গল চালানে হয় তাও আজ অনুশীলন করার হে।

বিষ্ণু বিষ্ণু গুণান্বয় এমনো হয় যে ক্যাপ্টেলেটার বা কমপিউটারের সংখ্যার চাবিতে চাপ দিয়ে তা সম্ভাৱ কৰতে যা সময় লাগে এবাকাসে সেটির সাঠি উলু আসে পোজা বাব। গণচৌম্বে ১৯৭৯ সালে একটি জাতীয় কমিটি গঠন করা হয় যেন এবাকাসকে আরো প্রবিন্দীস ও প্রস্তুতীক করে উজ্জীবিত করা হবে।

যুক্তারাটের কালিকোর্নিয়া বিশ্ববিদ্যালয়ে একটি এবাকাস শিক্ষকে কেন্দ্র স্থাপিত হয়েছে। যুক্তারাটে এটির প্রসারণ ও জনপ্রিয়তার লক্ষ্য। ধনিও এক সময় সারা ইউরোপ, আৱৰ বিষ্ণু ও এশিয়া জুড়ে এবাকাস ব্যবহৃত হতো ততু এবাকাসের ব্যবহারে প্রায় অচল হয়ে পড়ে হিন্দু-আৱৰ প্রজন্মের গভীরের সাহায্যে সংখ্যার প্রতিটুকু চালু এবং এটির অবস্থান মূল্য (প্রেস জার্নাল) ও শূন্য সংখ্যাটির প্রচলনের ফলে।

সংস্কৃত শতাব্দী থেকে এখনো এবাকাসের ব্যাপক প্রচলন রয়েছে ইউরোপে। এটি এখনো ইত্যাপ্রাচ্য ও জাপানে চালু রয়েছে। নির্মাণের বলে জাপানে এবাকাস চালু হয় বোড়শ শতাব্দীতে।

আজম মাহসূ

ইন্দোর ছাতি এবং হৃতালের জন্য এসংখ্যা পত্রিকা প্রকাশে বিলু হওয়ায় আমরা দুঃখিত।

স. ক. জ.



মালয়েশিয়ার একটি আইয়ারী মুন্দে শিক্ষার্থীদের এবাকাস ব্যবহারের উপর প্রশিক্ষণ দেওয়া হচ্ছে।

Robot Manipulator : Past, Present and Future

A K M Azad¹ and Farruk Ahmed²

1. Introduction :

For many years robots have excited people's imaginations - whether in books, in films or inside fairgrounds or amusement arcades. But it is only quite recently that robots have left the realms of fictions. They are becoming useful to men and women in all sorts of ways. How this changes have come about and how it will progress over the next few years, is the subject of this article.

Even now hundreds of thousands of robots are at work around the world. Their activities range from delicate construction work of handling huge loads, to precision assembling in factories and nuclear power stations to outer space. In the future robots may become an even greater part of our everyday lives. With the help of neural network (Acting as human brain) robots may become as clever as people. The could take over a wide variety of jobs-in offices, in factories or in the home. Robots could also work in particularly unpleasant and unreachable places where complex, vital work needs to be done, such as mines or the bottom of the ocean.

2. What is Robot :

The word 'robot' originated from the Czech word *robota*, meaning work. In dictionary robot is defined as "an automatic device that performs functions ordinarily ascribed to human beings". With this definition, washing machines may be considered as robots. But the more acceptable definition used by the Robot Institute of America gives a more precise description of robots: "A Robot is a reprogrammable multi-functional manipulator designed to move materials, parts, tools, or specialized devices, through variable programmed motions for the performance of a variety of tasks." With this definition, a robot must possess intelligence, which is normally due to computer programme associated with its control and sensing system.

Over the years, robot makers have been especially interested in designing robots which, in some way, look like men or women. It is this which has given robots their superhuman reputation. People regard them with a mixture of fascination and fear. For many years engineers tried to find jobs for robots to do. But, outside amusement halls or the world of films, this proved very difficult. The reason was straight forward. Engineers lacked the skills, and the essential tools, to make robots reliable enough to do jobs in real life.

Two developments changed all this. First, engineers set their sights lower and decided that robot should do no more than imitate people. They need not necessarily look like people at all. To engineers, robots have simply become electro-mechanical device that imitate the actions of human arms, and are controlled by computers. The second development is that engineering skills, particularly in electronics and computers, have progressed at a great pace. The world has become better at making machines that fit the new definition of what a robot is. The result is that, almost overnight, robots have left the Kindergarten stage. They have started to go to work.

3. Anatomy of Robot :

Dynamically the human body mainly contains two sets of components, one is the brain and nervous system and the second one is the limbs and the other parts of the body that move. But the average robot at work today is nothing like as complicated as a human being. A robot in its general form is computer controlled manipulator consisting of several rigid links connected in series by revolute or prismatic joints. One end of the chain is attached to a supporting base, while the other end is free and equipped with a tool manipulate objects or perform assembly tasks. The motion of the joints results in relative motion of the links. Mechanically, a robot is composed of an arm (or metal frame) and a wrist subassembly plus a tool. It is designed to reach a workpiece located within its work volume. The work volume is sphere of influence of a robot (Figure 1) whose arm can deliver the wrist subassembly unit to any point within the sphere. The arm subassembly generally can move with three degrees of freedom. The combination of the movements positions the wrist unit at the workpiece. The wrist subassembly unit usually consists of three rotary motions. The combination of these motions orients the tool according to the configuration of the object for ease in pickup. The last three motions are often called pitch, yaw and roll. Hence, for a six-jointed robot, the arm subassembly is the positioning mechanism, while the wrist subassembly is the orientation mechanism. These concepts are illustrated by the unimation Cincinnati Milacron T³ robot arm in figure-2.

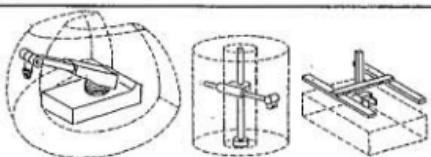


Figure 1 : Work volume for different types of robot manipulator.

Degrees of Freedom

Shoulder swivel

Elbow extension

Arm sweep

Pitch

Yaw

Roll

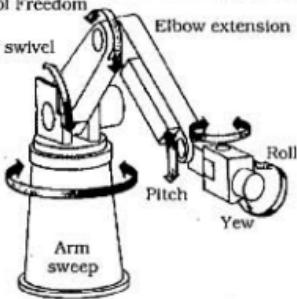


Figure 2 : Movement capability of a Cincinnati Milacron T³ robot manipulator

¹Department of Automatic Control and System Engineering, University of Sheffield, UK.

²Department of Applied Physics & Electronics, University of Dhaka, Bangladesh.

4. Historical Development :

Early work leading to today's industrial robots can be traced to the period immediately following world war II. During 1946 Oak Ridge and Argonne National Laboratories developed a remotely controlled master-slave manipulator for handling radioactive materials, which was then improved in 1950's by a more sophisticated programmable device. Further development of this concept by Devol and Joseph led to the first industrial robot, introduced by Unimation Inc. in 1959. The key to this device was the use of a computer that could be programmed to carry out variety of tasks automatically. Early 1960's Ernst (1962) reported the development of a computer controlled manipulator with tactile sensor, which could feel blocks and use this information to control the hand without operator's assistance. The work is one of the first examples of a robot capable of adaptive behavior. During the same period, Tomovic and Bono (1962) developed a manipulator with pressure sensor. This pressure sensor provides information about object size and weight to the computer. In 1963, the American Machine and Foundry (AMF) company introduced the VERSATRAN commercial robot. Starting in this same year, various arm designs for manipulators were developed, such as Roehampton arm and Edinburgh arm.

In the late 1960's McCarthy (1968) and his colleagues at the Stanford Artificial Intelligence laboratory reported a development of computer with hands, eyes and ears (i.e. manipulators, TV cameras and microphones). During this period, Pieper (1968) studies the kinematics problem of a computer controlled manipulator while Kahn and Roth (1971) analyzed the dynamics and control of a restricted arm using bang-bang control.

One of the more unusual developments in robots occurred in 1969, when an experimental walking truck was developed by the General Electric Company for the U.S. Army. In the same year, the Boston arm was developed, and in the following year the Stanford arm was developed, which was equipped with a camera and computer controller. Some of the most serious work in robotics began as these arms were used as robot manipulators. In 1974, Cincinnati Milacron introduced its first computer controlled industrial robot, called the "The Tomorrow Tool", or T³. It could lift over 100 lb as well as track moving objects on an assembly line.

During 1970's a great deal of research work focused on the used of external sensors to facilitate manipulative operations. At Stanford, Boller and Paul (1973), using both visual and force feedback, demonstrated a computer controlled Stanford arm connected to a PDP-10 computer for assembling automotive water pumps. At about the same time, Will and Groomsmen (1975) at IBM developed a computer controlled manipulator with touch and force sensors to perform mechanical assembly of a 20-part typewriter. At the Draper Laboratory Nevins et al. (1974) investigated sensing techniques based on compliance. This work developed into the instrumentation of a passive compliance device called remote center compliance (RCC) close part mating assembly. Bejczy (1974), at the Jet Propulsion Laboratory, implemented a computer based torque control technique on his extended Stanford arm for space exploration projects. Since then, various control methods have been proposed for servoing mechanical manipulators.

Today, robotics is viewed as a much broader field of work than we did just a few years ago, dealing with research and development in a number of inter-disciplinary areas, including kinematics, dynamics, planning systems, control, sensing, programming languages and machine intelligence.

5. Robots In Operation :

There are around 400,000 robots existing throughout

the world today. Of these probably 90% work in factories. Average robot at work today is nothing like as complicated as human being. An industrial robot is a general purpose computer controlled manipulator consisting of several rigid links connected in series by revolute or prismatic joints. One end of the chain is attached to a supporting base, while the other end is free and equipped with a tool to manipulate objects or perform assembly tasks. The motion of the joints results in relative motion of the links. Mechanically, a robot is composed of an arm (mainframe) and a wrist subassembly plus a tool. It is designed to reach a work volume. The work volume is the sphere of influence of a robot whose arm can deliver the wrist subassembly unit to any point within the sphere. The arm subassembly generally can move with three degree of freedom. The combination of the movements positions the wrist unit at the workpiece.

Most of the todays Industrial robots, though controlled by mini or microcomputers, are basically simple position machines. They execute a given task by playing back prerecorded or preprogrammed sequences of motions that have been previously guided or taught by a user with a hand held control teach box. Moreover, these robots are equipped with little or no external sensors for obtaining the information vital to its working environment. As a result, robots are used mainly in relatively simple, repetitive tasks. More research effort is being directed toward improving the overall performance of the manipulator systems.

6. Robot Diversity

Robots are already starting to move out of factories and into a variety of other places. One job which has always been dangerous for human workers is the inspection and maintenance of nuclear power stations. Robots are now beginning to take over this work. These work involves replacement of uranium rods, inspection of the rods for faults once they are inside the core, emergency welds on the interior or the core's wall. Taylor Hitec, and English company developed a robot which can take apart the highly radioactive core of a power station when it is no longer required. This is too difficult and dangerous job for human.

A company in the United States has a design for robots which can shoot high-performance water in clean up the rocket motors of the space shuttle. This would allow the motor to be reused. Also in United States, a US Navy robots takes out damaged rivets from the wings of aircraft. The US Navy has also designed a robot that crawls over the surface of large vessels, cleaning barnacles off them.

7. Sensitive Robot :

All the robots we have looked so far have been totally dependent on operator or programmer. If something happens during the job that the robot has not programmed to expect, it is powerless to react. The use of external sensing mechanisms allows a robot to interact with its environment in a flexible manner. Although the latter is by far the most predominant form of operation of present industrial robots, the use of sensing technology to endow machines with a greater degree of intelligence in dealing with their environment is indeed an active topic of research and development in the robotics field.

The function of robot sensors may be divided into two principal categories: Internal state and external state. Internal state sensors deal with the detection of variables such as arm joint position, arm vibration, which are used for robot control. External sensors on the other hand, deal with the detection of variables such as range, proximity and touch. Although proximity, touch and force sensing play a significant role in the improvement of robot performance but vision is recognized as the most powerful of robot sensory capabilities. Robot vision may be defined as the process of extracting, characterizing, and interpreting

information from images of a three dimensional world. This process, also commonly referred to as machine or computer vision, may be subdivided into six principal areas: (1) sensing, (2) preprocessing, (3) segmentation description (4) recognition, and (5) interpretation.

Vision and touch sensitive robots demonstrate the important idea of 'feedback' control. 'Feedback' is the way in which the actions of robot may be altered or changed by outside events. Unfortunately for engineers, however, equipping robots with this ability is not easy. It is very difficult to code information from the outside world in a way that makes sense to the robot computer, and then to make sure it processes the data quickly enough for the robot to respond. At present, probably only 5% of the world's robots have sense. They are known as 2nd generation robots.

8. Intelligence Robot :

None of the robots we have looked at so far matches up to humans in one important respect-thinking. Even 'second generation' robots, come a long way behind people in their ability to make sense of this information and act accordingly. They simply react as a reflex to what is taking place around them. The ability to weigh up the situation, perhaps comparing it with previous experience, is beyond them. This brings up to an important area of research called artificial intelligence, or AI. Artificial intelligence is the computer's ability (through program) to do some assignment which is done by human would be said to require intelligence. With AI techniques, robots can become far more powerful and versatile than they are today. The new, AI assisted robot are the bread of third generation robots. In these AI robot's memory is divided into two areas, one stores programs and data relevant to the job in hand and the other would store the great mass of 'knowledge base'. Linking up the 'knowledge base' with the main processing unit is the key factor of this system. However, to do certain activities (visual recognition) robot requires vast amount of memory, and in some cases it becomes impossible. To overcome the problem completely different type of idea called 'neural network computing' is introduced. Researchers are already working on this problem.

9. Space Industrialization :

Scientists played around with these ideas for years but then in 1980, researchers employed by the NASA in the United States produced an engineering blueprint how this system could operate. Basic types of processes which could benefit from this development includes solidification of melts without convection or sedimentation, processing of molten samples without containers, diffusion in liquids and vapors, and electrophoretic separation of biological substances and exploitation of valuable raw materials on other planets. Once the particulars of a promising process are worked out, and the pressure for commercialization mounts, automated instrumentation for remote control will see development. Investment in a single space process may well amount to tens of millions of dollars.

Implementation of this idea will require a wider spectrum of robotics than needed for today's applications. Development of space robot and automation technology on a broad scale need large antennas, processing and manufacturing stations in Earth orbit to lunar bases, manned space stations, and vast satellite power system. Systems such as large space antennas, satellite power systems, and space stations will require large and complex construction facilities in space. The structural elements will be handled by teleoperated or automatic cranes and manipulators that emplace components and join them. Free flying robots can transport structural pieces between the Shuttle or the fabrication site and the assembly site and connect them. Free Flyer robots or robots attached to the system can service it. The functions such a service robot should be able

to perform include calibration, checkout, data retrieval, resupply, maintenance, replacement of parts and other repair work, cargo and crew transfer, and recovery of spacecraft. During and after construction, a major space system should have a rescue robot standing by. Others might be held in readiness on the ground. Rescue robots could deliver expendable life support systems and lend first aid or encapsulate the astronaut in a life support environment for return to a Shuttle, space station or Earth.

Another phase of space industrialization envisions a lunar base. A largely automated system might launch the base-building project. After site survey by robotic rovers, an automated mini-factory could be placed on the Moon. It would collect solar energy and use it to extract volatiles, oxygen, metals, and glass from lunar soil delivered by rovers. It would automatically produce stockpiles in preparation for the main construction operations. The Base would be built using automated equipment and robots, in part drawing on stockpiles, and in part performing construction operations similar to those used in Earth orbit. After construction, general purpose robots would do maintenance and repair. Once established, the lunar base would use many type of industrial automation in its work. In summary, a new level of robotics and automation should catalyze some missions, but the technology will mainly be developed and applied to reduce operational costs for all missions.

10 Social Implications :

At the beginning of the 18th century about 80% of the Britain's population worked on the land. By the middle of the 19th century half the country's working population had jobs in factories. From the beginning of the 20th century this proportion has steadily fallen to about 35% today. Other industrialized nations throughout the world have followed similar patterns.

The widespread use of automated machinery, computers and robots will continue this trend. Fewer and fewer jobs in manufacturing industries will be available to people wanting work. Many will find jobs in other industries that are growing, such as the service industries-catering, local government, banking and transport. Robots taking over jobs in factories could worsen the high unemployment rate that the industrialized world already suffers from. Although new industries are being created, they require few workers. Many people are worried that not enough jobs will be created to absorb the people no longer needed in factories.

The development of robots will have another, perhaps deeper, effect on society. Robots will make their presence felt not just in factories but in many other areas, in the home, in hospitals and other service jobs. People have had little trouble in getting used to new forms of electronic gadgetry such as washing machines, home computers and video recorders. But they may find the new forms of robots more difficult to accept easily. The intelligent robots discussed earlier many produce mixed feelings among people who work with or control them. Some writers argue that people will welcome machines they can get on with easily. There would be no need to address the new breed of robot with special computer languages. Most probable people would command them simply by talking to them. But, on the other hand, men and women may feel uneasy when confronted by machines that are as clever as, or cleverer than, themselves.

Other things is sure that the robots that wander around homes and factories during the next century will not be metal-clad, cumbersome monsters of past science fiction films. They will be specially designed to fit in with their surroundings. The robots of the future will probably be sleek and smooth, and look like ultraefficient vacuum cleaners. Robots will gradually become as familiar as the electric motors that abound in homes and factories today. □

Infamous Internal Errors in Clipper Programming

Dr. Khan Monzoor-E-Khoda

The failure of an internal assertion causes the base of an internal error. It is all environment related and does not branch to Clipper internal Error block whenever it occurs. In this paper, a set of unexplained internal errors are investigated and their causal factors are carefully examined.

1. Introduction

Every developer gets a runtime error when they are involved with their new development, but in fact, none of them can accept or tolerate any of these unwanted errors after the product has been released. Although most Clipper Errors branch to the current error block, some internal errors do not.

In a very recent paper by Key, S (Ref. 4.), an incomplete subset of internal Clipper Errors were documented. We hope, in this paper, to both augment Key's work by further examining other less widely understood internal errors, and re-examine those errors listed by Key in his original paper. Error characteristics will be analysed, with an emphasis on root causes.

2. What are Internal Errors

In Clipper, runtime errors are dependent totally on the error handler and the subsystem that generates the error. Errors generally occur either because of mistakes in the program code (i.e., type mismatch, divided by zero) or because of some condition of the environment (i.e., out of file handles, file sharing violations, memory low). The error handler communicates with the subsystem by returning a value. This value indicates what the subsystem should attempt to do to recover from the error. The legal values are generally determined by the values handler. These type of errors, in fact, can be trapped in the error system so that the application which has been affected does not necessarily terminate. However, sometimes it is not possible to trap a runtime recoverable error due to an invalid value returning from the error handler to the subsystem (see Ref. 1).

On the other hand, whenever a program code is executed in the error system, *ErrorSys()* function, before invoking the *ErrorBlock()* function, an error handler is unavailable to the *ErrorSys()* and unrecoverable error is caused. This usually happens because such errors can not branch to the error block so that the *ErrorSys()* is unable to execute the error block. These errors are, in general, reported with the message

'Unrecoverable error <error type>'

Other errors occur when an internal assertion fails. These are simply reported with 'Internal Error'. All of such errors are more or less related to the environment (i.e., out of memory, error reading code to execute from disk). An in-depth analysis of error handling strategies can be found in Ref. 2.

3. Highlighting Internal Errors

An outline of the major infamous Internal Errors are listed here, whereas the standard list can be found in either Ref. 3 or Ref. 1. The characteristics together with the causes of each error are examined.

Internal error 16

This error occurs at the end of a large block database operation (i.e., **APPEND**, **JOIN**, **UPDATE** or **TOTAL** command) and when one of the database files used in the operation is no longer open. The suggested solution is to check the userdefined function used within the

erroneous statement for any statements that close the database files.

Internal errors 17, 18 and 19

These errors exist in both Clipper Summer '87 and 5.x releases. They occur when an index has become corrupted at the time of attempting to update an index page. The suggested solution is to delete and re-create the index.

Unrecoverable error 22: Ntx file key type error

It is caused only if either a seek expression in an index file (i.e., .nxt file) evaluates to a logical or the system runs out of memory whenever evaluating the key expression.

Unrecoverable error 24: write error

The Clipper internal function that does file writes returns the number of bytes that were successfully written. If the number is less than expected, this error occurs. The most likely cause is lack of disk space. In other words, it is caused if the Clipper application is unable to write a database file or index file to the disk.

To avoid the incident of this type of internal error, make sure that either sufficient disk space and directory entries are available or the file is not marked read-only. In a network environment, make sure the application has the necessary rights to write to the file.

Unrecoverable error 92: Sort/Index error

The system is unable to create a temporary file during a 'sort' or 'index' operation. It can happen only in one of the following situations

- No disk space.
- Disk is write-protected.
- No more directory entries.
- The file already exists and is read-only.

Unrecoverable error 331 and 332: string/array memory overflow

Clipper 5's Release Notes Norton Guide (see Ref. 3) contains some cryptic notes about the Segmented Virtual Object Store (SVOS). Basically, it's what Clipper uses to manage all of its strings, arrays, and codeblocks. These two errors occur when the SVOS tables have overflowed, which is caused by the creation of large, nested arrays.

Unrecoverable error 349: too many extend locks

This error caused when an extend system function locks pointers to more than 16 parameters. Whenever someone uses *_paref()* to retrieve a pointer to a string in an extend system function, Clipper has to lock it in memory. A maximum of 16 parameters can be locked at a time.

To solve this, design the calling function so that fewer than 16 parameters need to be locked at a time, and call the *_unlockf()* function to free them. *_unlockf()*, which release all current locks, is described in Clipper 5.01's documentation, but it was omitted from the documentation in Clipper 5.2.

Unrecoverable error 415: cannot open overlay file

This error occurs when Clipper can not open its

¹ Present Address : Analyst, Management Information System, The Jonik Hospitality Group Ltd., 980 Yonge Street, Suite 200, Ontario, M4W 2J5, Canada. (Email : Khan.Khoda@canrem.com)

overlay file. Usually, the file in question is the executable one, but it can also be an external overlay or a prelinked library created with RTLink. The most common cause for this error is a shortage of file handles.

Several errors occur due to a lack of file handles. The solution to this is to increase the number of available handles. There are three places where one could increase the file handle count:

- The F parameter in the Clipper environment variable.
- The CONFIG.SYS file.
- The network config file (provided the environment is attached with a network).

Unrecoverable error 416: read error on overlay file

This error occurs when the overlay manager fails to read from the overlay file. Some possible causes:

- The file is no longer available. For example, a user can run a Clipper application from a floppy drive and then switch floppies.
- something has inadvertently closed the overlay file. Calling on an incorrect handle can cause this.

Unrecoverable error 520: Attempt to get value for an invalid field type

This error occurs when a database (i.e., .Dbf) file is found to be corrupted. The solution is to fix the database.

Unrecoverable error 650: processor stack fault

These errors are caused when out of stack space is reached. The suggested solution is to use /STACK command to increase the stack space in the time of linking with RTLink.

Internal error 666

This error occurs only when a C function has attempted to free an invalid pointer. The best bet is to check the application where the C function is being called.

Unrecoverable error 667, 668 and 669: eval stack fault

These errors are all related. Clipper uses two different stacks: the CPU stack and the Eval stack. The CPU stack holds local variables and parameters for C functions and can be controlled by using the /STACK command when the link is performed. The Eval stack is similar, but it is used to hold Clipper's parameters and local variables. To understand the causes behind these errors and their possible solutions, one needs to understand how Clipper's memory is organized. Most programming languages store local data in an area of memory called DGROUP, which is limited to 64K. In Clipper, this area contains:

- C static data
- The CPU stack
- The Eval stack
- Clipper static data

After the C static data, one has the CPU stack, which grows downward. Next is the Eval stack, which grows upward. Finally, there is the Clipper static area that starts at the end of DGROUP and grows downward. These errors occur when one of the expandable areas tries to grow into the space of one of the others.

Specifically, the errors occur under the following circumstances:

- | Error | Circumstances |
|-------|---------------------------------------------------------|
| 650 | The CPU stack has overflowed. |
| 667 | The Eval stack has bumped into the Clipper static area. |
| 668 | The Eval stack has bumped into a locked |

Virtual Memory (VM, in short) segment in the space between the Eval stack and the Clipper static area.

669 The Clipper static area has bumped into a locked VM segment in the space between itself and the Eval stack.

Generally, problems that cause one of these errors could cause any of them, which is why we have listed them together.

Stack fault errors have several possible causes:

- Unintended or too deep recursion. If a function is called recursively, one of the stacks may run out of space. The most common cause for unintended recursion is an error in an error handler.
- Too much C static data. If someone has his own extend system code, the static data goes to the C static's area by default. If the program uses too much static data, one of the other areas may run short of space. Third party libraries can also be guilty of this. Later versions of C compilers allow one to specify a data threshold that permits one to move some of this data elsewhere.
- Too large a CPU stack. Clipper defaults to a 4k CPU stack, which is sufficient in most cases. However, some third-party libraries cause additional stack space to be allocated. In addition, the user can control the size with the STACKS command to the linker or with the Blinker's *BLINKER PROCEDURE DEPTH* command. To find out how much stack space the user has allocated, generate a map file and examine the size of the segment STACK. If it is too large, explicitly limit it with a link option.
- Too many static variables. Each static variable that is created requires 14 bytes in the Clipper static area. If one has quite a few, it adds up. Storing multiple values in a static array can help alleviate this problem because the 14-byte entry is used for the entire array.
- Too many ITEMs. ITEMs created with the ITEM API in Clipper 5.2 also go in the Clipper static's area. Every item created must be released, and failing to do so may cause one of the Eval stack faults as the static's area increases.
- Too large a load size. Normally, the area between the Eval stack and the Clipper static's area is unoccupied, but in low memory conditions, VM segments can get swapped there. If these segments are there and locked, errors 668 and 669 can occur. Generally, reducing load size can help alleviate the problem.

Unrecoverable error 670: memory initialization error

This error is occurred during the initialization or reinitialization of the memory system. It, in fact, indicates an extremely low memory condition at startup, or that an application using RUN command from within the Clipper allocated DOS memory without freeing it.

The suggested solution is to make more conventional memory available for the application if it is caused at startup time. If it happened immediately following the RUN command, the application that was run should be eliminated to solve the problem. This error also occurs with an improperly linked or corrupted application.

Internal Error 999

Internal error 999 occurs when Clipper tries to call an internal function that was not linked in. This error

can be caused by one of two actions. One is a bad incremental link. If deleting and re-creating the executable corrects the error, this was probably the cause. The other is calling a Clipper function indirectly, usually through a macro, and not referring to it explicitly. The solution is to add an EXTERNAL declaration for it so that the linker will include it.

Internal error 1210

This error occurs when a record is not found in an index. Typically, it is caused when a file is updated and the index is not open. In the original release of Clipper 5.2, there was a bug that caused this error to appear even though the record was there.

Internal error 4424: Temporary file creation error

Error 4424 is caused by a failure when creating a temporary file for indexing or sorting. It is generally caused by either not enough file handles or invalid TEMP PATH setting for Clipper environment or a lack of file creation rights on a network for the directory where the temporary files are created. Notice that temporary files are created in the current directory if no TEMP PATH is specified.

The appropriate solution is to correct the environment. If there are not enough file handles, the solution is similar to that of error 415. If insufficient network rights is the problem, either give the user the necessary rights or redirects the temporary file to a more appropriate directory.

Unrecoverable error 5311: Unable to create VM swap file

This error is caused when the VM subsystem is unable to create a VM swap file on the disk. It is generally caused for several reasons, which includes

- The target disk or directory is full.
- Insufficient file handles are available.
- An invalid path is specified in the SWAPPATH parameter of the Clipper environment variables or on the command line used to start the application.
- The user has not enough rights on a network drive to create the swap file.

It, in fact, indicates that the Clipper application no longer has sufficient VM available to proceed. Specifically, this error occurs whenever the VM system needs to swap a VM segment out of conventional memory, and it has used all expanded memory and disk space that has been made available to it.

The suggested solution is that provide more VM available to the application. This can be done either by providing more expanded memory available with the aid of increasing the value of the E setting of the Clipper environment variable, or by providing more disk spaces available with the aid of increasing the SWAPK setting of the Clipper environment variable.

The problem caused by this error can also be resolved by reducing the size and/or number of strings and arrays that are active at anyone time. Probably, the most common cause of this error is the declaration of extremely large arrays. [for explanation, we refer to Ref.3].

Unrecoverable error 5300: not enough memory

This error happens when there is not enough conventional memory and the VM system can not initialize. The solution is to make more memory available.

Unrecoverable error 5302, 5304 5305, 5306: conventional memory exhausted

These errors are caused by a lack of conventional memory at various places in the VM system. Specifically, 5302, 5305 and 5306 occur when a VM segment

can not be swapped in. When an attempt to allocate fixed memory with _xgrab() or an internal function fails, error 5304 occurs. The solution in all cases is to make more memory available, either by decreasing load size, increasing available conventional memory, or decreasing the amount of memory that is locked at any one time. Another solution is to move the application to protected mode.

Unrecoverable error 5312: VM swap file overallocated

Error 5312 occurs when Clipper's VM swap file becomes full and has no more space to receive swapped items. This occurs when the size of the swap file is limited by using the SWAPK setting of the Clipper environment variable.

Unrecoverable error 5313: out of space for VM swap file

This occurs when the VM swap file can not be expanded. Typically, it means you are out of disk space. It is similar to error 24 but it occurs specifically in the VM system.

Internal error 5320 and 5321:

These errors occur if there is a problem reading or writing to EMS. Try using the BADCACHE setting in the Clipper environment verbal. If that does not work, try to eliminate Clipper's usage of EMS by setting the E parameter of the Clipper environment variable to zero.

Internal Error 5333:

Colloquially named the internal error from hell, it was renamed in Clipper 5.2 to "VM Integrity Failure". It is probably the single most misunderstood Clipper internal error. It happens when the VM system is instructed to swap in a VM segment but the segment is empty. The vast majority of the time, this error has nothing to do with the VM system itself, but rather indicates a bug in another system that is either using the VM system incorrectly or trashing memory. Unfortunately, there is no easy way to track these errors down. However, moving the application to the protected mode in many cases makes these errors go away and in other cases, it identifies the problem with a general protection fault.

4. Conclusion

We conclude that the existing version of Clipper has major drawbacks because of its unexplained Internal Errors. It has been seen that is not a complete listing but it includes the most common internal errors and these that frequently occur in the development cycle. We investigated the cause for each one of the errors included in our set. We believe this will definitely help every Clipper developer while they are in their development stage.

Finally, we strongly wish for a better error handler to be incorporated into the future Clipper 5.3 release by refining and reducing its drawbacks.

5. References

1. CA-Clipper : Error Message and Appendices Guide for DOS, Version 5.2, Computer Associates, 1992.
2. CA-Clipper : Programming and Utilities Guide for DOS, Version 5.2, Computer Associates, 1992.
3. CA-Clipper 5.2 : Internal Error Listing, Databases for Norton Guide, Computer Associates, 1992.
4. Key, S., "25 Internal Errors I've Witnessed", Clipper Reference, pp. 9-11, December 1993.

6. Acknowledgment

It is great pleasure to thank Greg Mezo, who helped me with all aspects of my investigation and research.

NEWSWATCH

HP DEBUTS FIRST COLOUR NOTEBOOK

Hewlett-Packard has announced the first colour notebook PC series, including the industry's lightest, full-performance notebook -- the HP **OmniBook 600 PC**. The company will also announce an advanced performance notebook, the HP **OmniBook 4000 PC**. HP now offers the industry's most comprehensive PC family, ranging from handheld appliances to powerful PC servers.

At just 1.72 kg, the HP OmniBook 600 PC combines exceptional portability with desktop PC performance in the industry's lightest notebook design.

The new HP OmniBook 600 PCs have Intel 486DX2/50 or 486DX4/75 processor, 4 or 8 MB of RAM expandable to 12 or 16 MB and a 170MB or 260MB hard-disk drive.

The HP OmniBook 4000 PC is an advanced, desktop-to-go notebook, featuring convenient expandability, stereo sound and large colour display. *

Microsoft Uses AT&T

Microsoft uses over 30 laptops (Windows based Globalyst 200g) for visitor registration at its Redmond Washington Corporate Campus. At its development facilities, Microsoft uses more than ten (10) NT-based servers from AT&T Global Information Solutions.

Except these at 13 of its Customer Briefs Demonstration Centers around the world Microsoft uses Windows NT-Based System. *

CITECH SIGNED AGREEMENT WITH APPLE

CITech Co. Ltd. was awarded Distributor for whole of Bangladesh of Apple Computer Inc. U.S.A. in meeting recently held in Apple Computers Far East head quarter in Hongkong.

Photo Shows (L-R) Mr Nick Hutton, Apple Area Sales Director Far East, Mr. Ghulam Mohiuddin, Managing Director, CITech Co. Ltd. Mr Mustafa Jabbar of Ananda Computers (awarded Master Reseller), Mr. Tim Leung, Apple Area Sales Manager.

AcerAltos 7000 Value & Premium Series Network Servers

Acer Computer International Launched the **Acer Altos 7000 Value & Premium Series** of Network servers, incorporating advanced features, sophisticated functionality, high level of reliability and server management tools. These servers are designed with corporate work group computing and enterprise networking markets in mind, and continue the Acer tradition of bringing complex, yet flexible technologies to the market at affordable investment levels.

The **AcerAltos 7000 Value Series** is positioned at the mid-range, with its competitive features, functionality and price-performance. It will sport to 256 KB of second-level write-back cache and 16 MB RAM in single CPU models, and 512 KB cache/32 MB RAM in dual CPU models. With the second ZIF socket, users can simply upgrade their 7000 with dual Pentium/90 or dual Pentium/100 processors or more power. The 7000 supports Intel MP 1.1 specs, so users can be assured of standards compliance and shrink-wrapped operating system support. The 7000 Value Series comes bundled with a CD-ROM drive and Acer's Server Manager ver 1.51.

The **AcerAltos 7000 Premium Series** is positioned at the high-end as a "high-availability" solution for environments demanding advanced data integrity and superior reliability than is normally provided. For more information, please contact : Tel. 832665.

Silicon Graphics Brings Music To The Internet

(Canadian Correspondence)

Southern Studios, the London based music distributor, has teamed up with Silicon Graphics to bring music to the Internet. According to Southern Studios, the agreement creates a new way of delivering music samples to an on-line audience. *

Slide Scanners

(Canadian Correspondence)

Nikon has a highly regarded 24-bit color slide scanner called **Coolscan**. It inserts and ejects slides somewhat like a floppy drive and scans 35 mm. negatives or positives at a maximum resolution of 2700 dpi. It would undoubtedly produce better results than a flatbed scanner; a transparency adapter for a flatbed scanner is more versatile, and costs less.

Many users do not need ultrahigh resolution on their slide scans—just the ability to produce images suitable for reproduction at one of (usually) two columns quickly and with reasonable image quality. In other words, a transparency adapter for a flatbed scanner, such as either of the units mentioned here, would probably suffice just fine.

TIPS

The Resolution Factor : Users sometimes misunderstand the concept of what resolution they need. They assume that, because their output device is printing at 600 dots per inch or higher (the image-setters used for magazine-quality output average around 2540 dpi!), they need to scan at this resolution. Well, I have got good news for you—and your hard drive. The rule of thumb



goes like this: you only need to scan photos at twice the lines per inch of the final image.

Scanning at higher resolutions won't produce ANY better results, and just wastes disk space and slows down your screen redrawing. If, for example, you have a 5 X 7 print that you wanted to reproduce in a magazine, you would first need to find out the lines per inch that the magazine uses for its halftones. Most magazines use something like 133 lpi. So, you would need to scan at 266 dpi. Just about every scanner on the market can scan at this resolution. A 35 mm. slide scanned at 16 dots/mm. (which is what 400 dpi is) will yield 560 dots—enough for a six inch picture at 90 lines/inch. *

AT&T WaveLAN Awarded

AT&T WaveLAN has won PC Magazine's "Editors' Choice for its Wireless Local Area Networking Award". In the Jan. 10 edition, the editors said, "The AT&T WaveLAN solution distinguished itself as Editors Choice principally because of consistency and markedly superior performance in the area where performance really matters. The goal is to make it as painless as possible for users to go wireless, and AT&T did best." *

AT&T's 3600

British Airways

British Airways, after over 12 months exhausted evaluation of the market offerings, including IBM's DB2 and SP2 and ORACLE /Amdahl's nCUBE, has chosen to build an Enterprise Information Factory using AT&T's 3600 Massively Parallel Processing technology and the Teradata database. The system will initially be used to increase revenue and profitability.

Currently British Airways is using the Teradata database for the analysis of up to 200 Gigabytes of Customer (passenger) Revenue information to improve yield. This will be expanded to include all critical business areas of British Airways such as Cargo, Engineering, Marketing and Operations.

Japan's Credit Card Co.

Japan Credit Bureau had recently placed a \$5m order with AT&T Global Information Solutions for their 3600/Teradata system. The 20 AMP system with 120 GB hard disk of memory is one of the largest System 3600 configuration ordered in Japan. It can analyze two years of information about 29 million JCB card holders, or 350 million data items at a time. *

1994 HP LASERJET PRINTER AWARDS

HP Laser Jet printers stand out as the most awarded printers in the industry. They have won more than 20 "Product or Printer of the Year" awards and more "Reader's Choice" awards than all other laser printers combined!

Following is a list of some of the awards received in 1994:

HP LaserJet 4L Printer

Windows magazine, 1994 Top 100 Products, Info World Magazine, Recommended Product of the Year.

HP LaserJet 4MP printer

Home Office Computing magazine, Best Home Office Macintosh Printer.

HP LaserJet 4P printer

Home Office Computing magazine : Editor's Pick Update Magazine, Best Real Estate Printer.

HP LaserJet 4 Plus printer

PC Magazine, Editor's Choice Award.

HP LaserJet 4M Plus printer

PC Computing Magazine, 1994 Most Valuable Product of the Year Award, PC Magazine, Editor Choice Award.

HP LaserJet 4SiMx Printer

BYTE magazine, Best Overall Workgroup Printer, PC Computing magazine, Best 200 Products, PC Magazine, Editors, Choice Award.

HP Color Laser Jet printer

Popular Science magazine, Top 100 Products. *

কম্পিউটার ট্রেনিং কলেজ

WE GENERALLY OFFER

INTENSIVE COMPUTER DIPLOMA

3 Months (6 days a week)

Class starts

Admission Requirements

: 10th of every Month.

: HSC (App) or O 'Level"

AFTER COMPLETION THIS COURSE YOU MAY APPLY FOR

Higher Diploma Course in our College

COMPUTER HIGHER DIPLOMA

THIS COURSE IS DIVIDED INTO 4 SEMESTER

16 Months

■ Every Semester

: 4 Months

■ Admission Period

: Jan, May, September

■ Admission Requirements

: HSC/O'Level

For Details please contact:

GCE, 1 Siddheshwari Lane, Shantinagar
Dial: 400234, (Behind Janata Bank) Dhaka-1217.

বাইনারী গণনা

গণিতজ্ঞ লাপ্টপ অভিযন্ত কৃতজ্ঞতা নামে স্বরণ করেন ভারতীয় বৈদিক যুগের মানিতজ্ঞদের। বেননা এঁকাই একম গণিতে বৈজ্ঞানিক সংরক্ষণে সংখ্যাকে ০, ১, ২, ৩, ৪, ৫, ৬, ৭, ৮ এবং ৯ এই দশটি জটিল সিলে সুষূপ্তের ক্ষেত্রে প্রকাশের পছন্দ উভাবন করেছিলেন। মানুষের সবচেয়ে সহজে বুবাহারণে প্রকৃতিসমত প্রতিলিপি। অঙ্গ হাতে রয়েলে সংস্কৃত আলগে। আর সকলকে সে কারণেই দশগুণের এবং সপ্তাশের সীমাবন্ধ আলগে, উভাবিত হলো সংখ্যা প্রকাশের আরো বড় কাছ। এক পর্যায়ে কম্পিউটারে জ্ঞানের বৈজ্ঞানিক করা যাব এমন একটি গণনা পদ্ধতি মুক্তি বের করে নিয়েছে। মানুষের অভিজ্ঞানের এবং প্রয়োজনের সীমাবন্ধ আলগে, উভাবিত হলো সংখ্যা প্রকাশের আরো বড় কাছ। এক পর্যায়ে কম্পিউটারে জ্ঞানের বৈজ্ঞানিক করা যাব এমন একটি গণনা পদ্ধতি মুক্তি বের করা হচ্ছে। অভিযন্ত ভারতীয় মৌলিক কার্যকর এই পছন্দটি বাইনারী অঙ্গটি মুক্তি নিয়ে।

আমরা জানি, কম্পিউটারের একটি বৈজ্ঞানিক যথ। বিস্তৃতের জটিল বৈজ্ঞানিক কোনো এক বিস্তৃত সীমিতে একটি যথ পাওয়া মূল সহজে নিয়মানুসূত পাওয়া তাহলে এই বিস্তৃতের চাপ ঝেওয়া আছে কি নাই? যদি বাকি করে তাহলে বলবো 'আর না আলকে বলবো'। তেমনি একটি সুইচ বোলা ধাক্কে বলতে পারি '০'। আর বাক ধাক্কে বলবো '১'। কম্পিউটারের সুইচ বলতে যাকে বুঝি অসমে গুড়ে সেই এক ভাবে লক সুইচের সমাপ্তে। একটিক সুইচ বা সুচিপ্ত এক মুক্তি কেবল একটি মাত্র অধিক্ষ বা মধ্যে থাকতে পারে। অন্য কথায় একটি যথ বিট '০' এবং একটি যথ বিট '১'। যদি বাক করে সকলে কোথা ওতে, তাহলে গণনার দেশের এমন কোনো পৰ্য প্রাপ্তি যায় কিনা বেরনে সমস্ত সংখ্যাগুলো দেখে দুটো একটি '০' এবং '১' নিয়েই একটি করা যাবে। হ্যাঁ বৃত্তত বাইনারী গণনা পদ্ধতি সে সুযোগিতাই হচ্ছের মুঠোট এনে নিয়ে।

আমরা এখন অভিজ্ঞেন দশগুণের পদ্ধতিক তথা ডেসিমেল পদ্ধতিক মডেলেই অন্যান্যে এই বাইনারী পদ্ধতিকে স্বাক্ষর করা যাব তেমনি দেখ নিয়েও তাম ভাগ ইত্যাদি যাবতীয় পালিতি হিসেবে নিকেশণ করা যাব। সুতো পছন্দকে গণাপনি দেখে আমরা এখন এসের আলগেচা করবো।

বাইনারীতে সংখ্যা প্রকাশ : স্বতন্ত্র, আপনি শূন্য থেকে গণনা করুন করেন। এর পর্যায়ে একমে ক্ষমতা দশগুণের পছন্দে ০, ১, ২, ৩, ৪, ..., ৯, এই প্রতিটো দোষে। কিন্তু, যদি মাত্র দশ প্রকাশ করতে যাবেন অমনি বিশেষজ্ঞের '০' এবং '১' বাইনারী হচ্ছে ১, হলো ১০। একটো বাইনারী হচ্ছে আপনার আর এক অংক বিশিষ্ট সংখ্যা রাখিবো না। হচ্ছে পোনো সুইচ অকে বিশিষ্ট সংখ্যা। সুল শিখতে বাবহত ০ টির মান শূন্যই কিন্তু, ১এর মান এক রইলো না, হলো দশ।

বাপুরটাকে আমরা এতে বলি, ১ লিখতে বাবহত ০ টি 'একটি' অবস্থানে এবং '০' অবস্থানে ধাকাক ঘোরে মূল্য ও যথাক্ষে স্থানে শূন্য ($=0\times10^0$) এবং দশ ($=1\times10^1$) হচ্ছে। অর্থাৎ সংখ্যা প্রকাশে বাবহত একটিক অংকের একটি 'অবস্থানগত শূন্য' আছে। যেমন ১০২৫ একটি সংখ্যা। এবাবে ১ শতকের ঘোরে বাবে একটি দশ $=1\times10^1=100$ । ২ দশকের অবস্থানে ধাকাক এটি দশ $=2\times10^2=200$ । আর ৫ এককের অবস্থানে ধাকাক এটিক দশ $=5\times10^0=5$ । এতে করে ১, ২, ৩, ৪, ৫ এই এসমাহারকে একযোগে 'ক্রমত পঞ্জিশ' বলাব। অর্থাৎ দশ পদ্ধতিক পদ্ধতিকে-

$$(1\text{০})_{10} = 1\times10^0 + 2\times10^1 + 3\times10^2 = 100 + 20 + 5 = 125$$

এটি তিনি অংক বিশিষ্ট একটি সংখ্যা। এখনে একেবাবে আমের কম মূল্যাবান ৫ দে নিয়িত করি। 'সর্বিক্ষিয়ামূলে অক' তাৰা LSB (Least Significant Bit) বলে। আর একেবাবে বাবের ১কে তিনিক করা হচ্ছে 'সর্বিক্ষিয়ামূলে অক' MSB (Most Significant Bit) হিসেবে। ধাক, ধাক্ক কৰন, আম থেকে বায়ে একটি অক অবস্থানে শূন্য নির্ধারণ করেছি ১০⁰, ১০¹, ১০², ... ইত্যাদির পমিতক রূপে। কেন্দৰ পছন্দটি যে দশ পদ্ধতিক। আগো একটি বাপুর নিক্ষেত্র নজর এড়ে না, এবং অকেরে বৃহত্তম সংখ্যা ৯। এম মানে হলো দশ পদ্ধতিক গণনায় একটি যথ অংক বা প্রতিটো দিনে ০ এবং ৯ সহ এর মধ্যবর্তী সংখ্যাগুলো অর্থাৎ সোটো সুইচ স্থানীয় প্রকাশ করা যাব। তাহলে, পূর্ণ পৰ্য বৃহত্তম সংখ্যা দশ পদ্ধতিক পদ্ধতিকে ১০⁹-১ = ১৯। অর্থাৎ সুটো রহিতী গণনাগুলো বিসিনো ০০ থেকে ১৯ পর্যন্ত মোট একটি সংখ্যা প্রকাশ করা যাব। এভাবেই তিনিটি অকে খাটিয়ে ০০০ থেকে ১৯৯৯ ($=10^{9}-1$) পর্যন্ত দেখা যাব। সেখুন ১৯৯৯ এর

পৰবৰ্তী সংখ্যাটি চার অকে বিশিষ্ট ১০০০। অর্থাৎ ১৯৯৯ এ পৌছে পরে সংখ্যাটি লিখতেই আপনি এক বৰ দোয়ে সহে এসে ১ বসালেন আৰ ডান সিকে দিলেন তিনিটি শূন্য। পেছেন ১০০০।

এবাব বাইনারী গণনায় ঠিক একই নিয়ম অনুসূল কৰতে হবে। এখনে ডিস্টিনেশন দশ না থবে দুই এক ধৰণে। বাস, সবচেয়ে সংখ্যাই কষিট দেবিয়ে পদ্ধতি।

শূন্য থেকেই তাক কৰন। শূন্য এবং এক অকাশ কৰতে বাইনারীতে ০ এবং ১ ই লিখবেন। কিন্তু, যেই মাত্র দুইকে বাইনারীতে একাক কৰতে যাবে অমনি এক বৰ দোয়ে সহে এসে লিখবেন ১ এবং ডানে একটি ০। অর্থাৎ ১। এইটিই ডাইল (ডুব নাম, সাবধান)। বাইনারী দুই। অর্থাৎ ডানের উটির অবস্থানগত মূল্য $=0\times2^0 = 0$ এবং বৰের উটির অবস্থানগত মূল্য $=1\times2^0 = 1$ । এর মানে, বাইনারীটি $(10)_2$ ই হলো তেলিমেল একটি পদ্ধতিক মূল্য এর সমতুল্য। তেনে দেখো,

$$(10)_2 = 1\times2^0 + 0\times2^1 = (2)_{10}$$

এর পৰি তিনি একাক কৰতে লিখবেন ১১ (সাবধান। এগো নয়)। অর্থাৎ

$$(11)_2 = 1\times2^0 + 1\times2^1 = (3)_{10}$$

বার্যা কৰেন ডানক, ডানে পাঁচটি অবস্থানগত মূল্য $=1\times2^0 = 1$ । কিন্তু, বাবের উটির অবস্থান গত মূল্য $=1\times2^5 = 32$ । মোট তাহলে, তিনি তেলিমেল বাইনারীতে একাকিত তাজের রূপ হবে ১০১০। এখনে একাকিত এবং স্বাক্ষরের MSB ১ এর মান $=1\times2^5 = 32$ এবং পৰের শূন্য দুটোটির মান $=0\times2^0 = 0$ এবং $0\times2^1 = 0$ । অর্থাৎ ৪+০+০ = (8)₁₀। তেনে দেখোয়ে আগোর মডেলই,

$$(100)_2 = 1\times2^2 + 0\times2^1 + 0\times2^0$$

$= 8 + 0 + 0$

$$= (8)_{10}$$

অক্ষয়ীয়া, আমরা তার লিখতে ইতোমধেই তিনিকে বিশিষ্ট সংখ্যাটি পৌছে শেখি। কেননা বাইনারীতে সুটো রহিতী তথা অক সিলে একাকিত বৃহত্তম সংখ্যা ১১ এর মূল্য $=2^{10}-1 = 1023$ । সে কারণেই ঠিক পৰবৰ্তী সংখ্যা তার লিখতেই আমরা একটো বাক থাবে এক লিখে সামান্যে সুটো শূন্য বিসিনো তিনি অকে কৰে। কেননা

$$(101)_2 = 1\times2^2 + 0\times2^1 + 1\times2^0$$

$$= 8 + 0 + 1 = (9)_{10}$$

এভাবেই হয়ে বাইনারীতে একাকিত তিনিকে কৰে বৃহত্তম সংখ্যা ১০২৩ = ৭। অর্থাৎ ১১১২ই এক সুটো বাইনারীতে একাকিত কার্য কৰে বাইনারীতে একটি পদ্ধতি পদ্ধতিক তথা অকে কৰে বৃহত্তম সংখ্যা ১১১১১১১১১১ যার সহজত্বে ডেসিমেল বাব হলো $2^{10}-1 = 2047$ । অর্থাৎ আটটি বাইনারী অকে অকে কৰে বৃহত্তম সংখ্যা ১১১১১১১১১ যার মধ্যে পৰ্য দেখে দশ পদ্ধতিক পৰ্য দেখে একটি সংখ্যাকে একাক কৰা যাব। এভিটি অকে কৰে বিলুপ্ত হচ্ছে এবং আটটি বিটক একসময়ে কমপিউটারের পরিভাষায় 'বাইন' বাব। যাক, নিচে একটো হচ্ছে ডেসিমেল বা দশ পদ্ধতিক শূন্য থেকে বিলুপ্ত সংখ্যাকে বাইনারীতে একাক কৰে দেখাবো হচ্ছে।

ডেসিমেল	বাইনারী	ডেসিমেল	বাইনারী
০	০	১১	১০১১
১	১	১২	১১০০
২	১০	১৩	১১০১
৩	১১	১৪	১১১০
৪	১০০	১৫	১১১১
৫	১০১	১৬	১০০০
৬	১১০	১৭	১০০১
৭	১১১	১৮	১০১০
৮	১০০০	১৯	১০১১
৯	১০০১	২০	১০১০০
১০	১০১০		

বাইনারী ঘেণে ডেসিমেলে রপ্তান প্রক্রিয়া করার কথা, আমরা ইতোমধ্যেই এ কাজটি করে ঘেণেছি। তবুও একটি স্পেচিটেডে দেখা যাব কেমন করে বাইনারীতে একাশিত সংখ্যাকে সম্ভিতিক তথ্য ডেসিমেলে রপ্তান করা যাব। কোর্সের হিসেবে বাইনারী ১১১.১০০১, ১১.০১১ এবং ১১১.১০১ কে দেখি ডেসিমেলে পাওয়া যাব কিম।

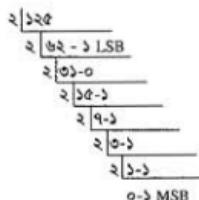
$$\begin{aligned}
 (101)_2 &= 1 \times 2^2 + 0 \times 2^1 + 1 \times 2^0 = 8 + 0 + 1 = (9)_{10} \\
 (1001)_2 &= 1 \times 2^4 + 0 \times 2^3 + 0 \times 2^2 + 1 \times 2^0 = 8 + 0 + 0 + 1 = (9)_{10} \\
 (11.011)_2 &= 1 \times 2^3 + 1 \times 2^2 + 0 \times 2^1 + 1 \times 2^{-2} + 1 \times 2^{-3} \\
 &= 2 + 1 + 0 + 1 \times \frac{1}{8} + 1 \times \frac{1}{6} = (9\frac{3}{8})_{10} \\
 (111.001)_2 &= 1 \times 2^4 + 1 \times 2^3 + 1 \times 2^2 + 0 \times 2^1 + 0 \times 2^0 + 1 \times 2^{-1} \\
 &= 8 + 2 + 1 + 1 + 0 + 1 \times \frac{1}{2} = (9\frac{1}{2})_{10} \\
 &= 9 + \frac{3}{8} = (9\frac{3}{8})_{10}
 \end{aligned}$$

দেখুন, বাইনারী ভগ্নাংশকে ডেসিমেলের ভগ্নাংশে পেতে পেছি। সম্ভিতিক গণনার দশমিকে একাশিত সংখ্যাকে আমরাতো এ কাজাণাই ভেসে থাকি। দেখুন, $0.1102 = 1 \times 10^{-1} + 2 \times 10^{-2} + 0 \times 10^{-3}$ ।

বাইনারীতে একটি একাশিত করলাম,

$$0.011 = 0 \times 2^{-1} + 1 \times 2^{-2} + 1 \times 2^{-3}$$

ডেসিমেল ঘেণে বাইনারীতে রপ্তান প্রক্রিয়া করেকভাবেই কাজটি সম্পূর্ণ করা সহজ। এখানে পুনর সহজ একটি পথ আলোচনা করিঃ ইতেজাতে এটিকে double dabble technique বলে। আর বালোচ সদাচ মাঝ করার তুম তাগ প্রক্রিয়া বলতে পারি। পথটি আমাদের সবান্তো চেন। আমরা সচাচার কোনো সংখ্যাকে উৎক্ষেপন করতে সহজে এ পথটিই অনুসরে করে থাকি। ধরুন, ১১৫ টে বাইনারীতে একাশ করতে চাই। উৎক্ষেপন করে পিস্টোলের মতোই আলেকটো, সংখ্যাটিকে ২ দিয়ে ভাগ করতে থাকুন, প্রতিক্রিয়া তাপগফলের সমন্বে একটি ভাস (-) ছিল সিদে আগ স্টেট লিঙে রাখুন। এখানে এ ত্রৈমাণিত প্রক্রিয়া ব্যবহৃত করতে হবে উৎক্ষেপন '০' পাওয়া যাবে যখন। এভাবে প্রায়ো সবশেষের ভাগশেষটিই হবে ইতিবৃত্ত সংখ্যাকে সংখ্যাকের করেকভাবে বাসের অর্ধেক MSB অংশটি। আর নিচ ঘেণে উৎক্ষেপন দিবে উচ্চতে থাকলে প্রাপ্ত অগ্রগত ভাগশেষগুলোই ধারাবাহিকভাবে বাইনারী একাশটির অপরাপর ভাস নিকেলে অংকগুলো। এভাবে সৰ্বিশ্রম্য ভাগশেষটিই তাহলে কার্যকৃত বাইনারী সংখ্যাটির সর্বভাবের LSB অংশটি। নিচে ব্যাপারটিকে স্পষ্ট করা হলো।



$$\text{অর্ধেক } (111)_2 = (1111101)_2$$

এই ভাগ প্রিসায় দশমিকে ঘেণে কেন পূর্ণ সংখ্যাকেই আনায়াসে বাইনারীতে রপ্তানিত করা সহজ। এবার ডেসিমেলে ভাগশেষক কী কামানো বাইনারীতে ঘেণে। উৎক্ষেপন পুরো সোজা, তথ্য করে। ভগ্নাংশটিকে দিনো তথ্য করে যান। প্রাপ্ত উৎক্ষেপন দশমিকের বিন্দু '০' যে অক্ষেত্রে আসুক সেটিই বাইনারীতে একাশিত সংখ্যাকে দশমিকের পর ভাসদিকে ঝুঁকে নিচে থাকুন। প্রতিক্রিয়া তাপু রাখুন প্রাপ্ত উৎক্ষেপন দশমিকের পরপরই অভিত্ত স্থুত্যান না আস। অবধি। উদাহরণ নিতাই ব্যাপারটা ঘোলাম। ধরুন, $0.8575 = 0.0111_2$ কে বাইনারীতে বসলে নিচে হবে। নিচের প্রক্রিয়া এটি করা যেতে পারে।

বাইনারী একাশ

$$\begin{aligned}
 2 \times 0.8575 &= 0.85750 & 0.0 \\
 2 \times 0.8575 &= 1.750 & 0.01 \\
 2 \times 0.950 &= 1.90 & 0.001 \\
 2 \times 0.90 &= 1.0 & 0.0001 \\
 \text{অর্ধেক } (0.8575)_2 &= (0.0111)_2
 \end{aligned}$$

বাইনারী ঘোণ ও বাইনারী ঘোণের বেলায় কেবল পাচটি ঘোণফল মনে রাখলেই চলবে।

০	০	১	১	১
+ ০	+ ১	+ ০	+ ১	+ ১
০ ০	০ ১	০ ১	১ ০	১ ১
↑	↑	↑	↑	↑
বোজ (S) বা Sumbit				
আর (C) বা Carry				

স্ক্রুকরন, ঘোণে আমি সুটো আক পিশেছি। ভাসের টিকে বলেছি ঘোণ বা Sum bit (S) বা এবং বাসের এক্সটিকে বলেছি ভাস বা Carry bit (C)। এই ভাস বা Carry (C) বিটটি আমাদের হাতে থাকে যা নিকটতম বাঁগাপের কলামে আমরা ঘোণ করে থাকি। ডেসিমেল ঘোণে আমরা এটি করি। নিচে উদাহরণ লিখলো।

ডেসিমেল	বাইনারী	ডেসিমেল	বাইনারী
৭	111	১১১	১১১
+ ৬	+ ১০	+ ১১০	
১৩			১০০১

এবাবেও ভাসনিকে ঘেকেই তত্ত্ব করতে হবে। এখন কলামে $1+0=1$ । যোগজ ১ নামালো হাতে কিনু থাকে না। অর্থাৎ ভাস (C) স্থূল। ভিজীয় কলামে $1+1=0$ । যোগজ (S) '০' নামে, হাতে আছে ভাস (C)। তৃতীয় কলামে $1+1=0$ এর সাথে আপের বস্থ করা হাতের ভাস ১ মিলে হলো ১। অর্থাৎ $1+1+1=1$ । তাহলে, বাইনারী ১১১ এবং বাইনারী ১১০ এর ঘোণফল সীডালো ১১০। আরো সুটো ঘোণ নিচে দেখানো হলো।

ডেসিমেল	বাইনারী	ডেসিমেল	বাইনারী
১৫	1111	৩	১১.০১
+ ২০	+ ১০১০	+ ৫	১০১.১১
৩৫		৯	১০০১.০০

বাইনারী বিয়োগ : হেল করেকভাবেই বাইনারী বিয়োগ করা সহজ। এখানে সবচেয়ে সহজ প্রাথমিক কায়ানাটো আলোচনা করবে। এটি ঘোণের টিক বিপরীত প্রক্রিয়া। একেও পীটার পার্টি বিয়োগ মনে রাখুন।

০	১	১	০	১
- ০	- ০	- ১	- ১	- ১
০	১	০	১	১

চূর্ণ বিয়োগটিতে দেখুন, ধার বা Borrow ১। ডেসিমেল বিয়োগেও আমরা একে করি। বালিকের ক্লানাটি ঘেণে একে ১ ধার করতে হয়। এই ধার সোধ করি এ ক্লানাটির নিচে বিয়োগ করা হবে এবং অক্ষে অক্ষের সাথে ঘোণ করে। যাহোক, উদাহরণেই বোকা যাবে গোটা বাপাগরাটা।

ডেসিমেল	বাইনারী	ডেসিমেল	বাইনারী	ডেসিমেল	বাইনারী
১	১০০১	১৬	১০০০০	৬	১১০.০১
- ৫	- ১০১	- ৫	- ১১	- ৮	- ১০০.১
১	১০০	১৩	১১০১	১	১১১

এছাড়া বাইনারী বিয়োগের আরো যে পার্টি রয়েছে সেগুলোতে দ্বন্দ্বক সংযোগ করার প্রক্রিয়া এবং তা বিবেচনায় এনে তবে হিসেব নিকেশ সম্পূর্ণ করতে হয়। আমরা সে আলোচনায় থাবো না।

বাইনারী ৭	৭ পুরু সহজ। চারটি তথ্য জানলেই ৭শৰে।
$0 \times 0 = 0$	
$1 \times 0 = 0$	
$0 \times 1 = 0$	
$1 \times 1 = 1$	(বার্কি অশে ৬৮ সং পঢ়ায়)

এসো ‘সি’ শিখি

মুঃ তারেকুল মোহেন চৌধুরী

(পূর্ব প্রকাশিত পর)

আমরা ভেরিয়েবল ব্যবহার করা সহজ। ভেরিয়েবল আরও দোন করে জিজ্ঞাসে ব্যবহার করা যায় তা নেবো। একাধিক ভেরিয়েবল এসাইনমেন্ট সি প্রোগ্রাম করার সময় একই সাথে একাধিক ভেরিয়েবল এসাইন করা যায়। একই মান করেক্ট ভেরিয়েবল এসাইন করা সম্ভব। যেমন ধরুন ৮৬৬৭৪৬ মানটি আমরা জিনিস ভেরিয়েবল এসাইন করব। তখন

টেক্সটেড সাহায্যে এসন :

a = b = c = 866746

আবার, ভেরিয়েবল উৎস (ভিলারেন) এবং এসাইনমেন্ট একই সাথে করা সম্ভব। ভেরিয়েবল ভিলারেন এবং এসাইনমেন্ট একই সাথে দেখাকে ব্যাচ চল সম্ভিত পদ্ধতি। নিচের ৩০ নং প্রোগ্রামটি

লক্ষ্য করুন

include <stdio.h>

main()

{

int a, b, c;

float x = 25.5;

a = b = c = 100;

printf ("a = %d, \nb = %f\n", a, b, c, x);

প্রোগ্রাম : ১০

এবার আউটপুট সেখুন :

a = 100

b = 100

c = 100 and

x = 25.500000

ফরম্যাটেড আউটপুট

আমরা সাধারণ ফরম্যাটেড ক্যারেক্টোর বা সংজ্ঞা নিয়ে তার একটি নিম্নিটি আউটপুট পাই। পূর্বে float ভেরিয়েবল বা ১৫% ব্যবহার করে আমরা সংজ্ঞার সাথে দশমিক বিস্তুর পরে নিম্নিটি কিনু অবস্থা।

আমরা যদি আমাদের ইন্ডেক্স ফরম্যাটেড আউটপুট

পেতে তাহলে কি করব এটা? সবু একে হ্যান্ড সংজ্ঞা দেখুন।

সংজ্ঞার ভালো %f ফর্মেটের ব্যাধামে ২৫ এর আউটপুট

25.000000; আবার চারি একটি ভিস্তুর করাটে

অর্থাৎ 25.0 অবস্থা 25.00 ইত্যাদি। কি করব? ১৫% f

এরসামে সামান্য কিনু করি; অর্থাৎ ৯৬.০১৮% ১।

বা ১৫.২১৮ এর সুবিধার জন্য। এসেরকে বলা

হ্যান্ডিফর্মাট এবিষয়ে পরবর্তীতে আরো আলোচনা

করব তো করব। ১৫.০১ ব্যবহার সশ্রমিক

পথে শুরু দেখাবে, ১৫.১১ ব্যবহার সশ্রমিক

বিকল পথে ১৫.১ একে ইত্যাদি। নিচের ১৪ নং

প্রোগ্রামটি সংজ্ঞা করুন।

include <stdio.h>

main()

{

a = 25;

printf ("% .0f \n", a);

printf ("% .1f \n", a);

printf ("% .2f \n", a);

।

প্রোগ্রাম : ১৪

আউটপুট পাবো

25

25.0

25.00

এখানে ভেরিয়েবল a এর আউটপুট ফিল্টার ভিস্তুর করাটে পেরেছি। এবিয়ার সামাজিক ছাতা, বিজ্ঞানী দশমিক পেরেছি। আবার সামাজিক ছাতা, বিজ্ঞানী দশমিক বিস্তুর পরে একটি অকে এবং পেরেছি সামাজিক বিস্তুর পরে সুষৃষ্টি আক। আবার যদি ভ্রান্ট সাধারণ নিয়ে আমরা প্রোগ্রাম সাজাই তবে ফলাফলে সামাজিক বিস্তুর পরে পরবর্তী নির্মাণ অকে করবে। এবং পিলিত ফরমাটের অন্য স্বার্থে ফল আসব। প্রোগ্রাম ১৫ সেখুন :

include <stdio.h>

main()

{

printf ("%d\n", (int) 'A');

।

printf ("%d\n", 5.0/4.0);

Printf ("%f\n", 3.0/4.0);

।

প্রোগ্রাম : ১৫

আউটপুট পাবো,

।

0.8

.75

ক্যারেক্টোর ভেরিয়েবল

আমরা একটি সংজ্ঞা বা স্বার্থের জন্য ভেরিয়েবল সৈরেছি। আবার সেব্রের ক্যারেক্টোর বা অকরকে কিভাবে ভেরিয়েবল এসাইন করা যায়। ক্যারেক্টোরকে এসাইন করতে হলে ভেরিয়েবল একটি ক্যারেক্টোর করাটে হল। যেমন a ভিলারেন করাটে হলে

পিথৰ চার:

এই ভেরিয়েবলে যে ক্যারেক্টোর এসাইন করব তা কিনু

একটি সেব্রেল ক্যোটোর নিয়ে আবক্ষ করতে নিতে হবে যেমন

a = 'J';

printf ("এ ক্যারেক্টোর উৎপ ভেরিয়েবলের %% হারা

সমাক করতে হয়। নিচের ১৬ নং প্রোগ্রামটিতে

ক্যারেক্টোর ভেরিয়েবল এসাইন করুন জন্ম দেয়।

include <stdio.h>

main()

{

char your_grade;

your_grade = 'A';

printf ("%c\n", your_grade);

।

প্রোগ্রাম : ১৬

আউটপুট পাবো

A

ক্যারেক্টোর ভেরিয়েবল ব্যবহার করে হাপা হ্যান্ড আবস্থা এবন ক্যারেক্টোরসহ একৰী (ASCII) মান দেখতে পাবি। (পার্সিপ্রস যে কেন এই ধোকে ASCII টার্ট সেব্রে নিতে পারে)। বিষয়েটিকে একটি প্রেসিভার করাটে জন্ম ১৬ নং প্রোগ্রাম সাবে একটি সাধারণ যোগ করে দেখাবি। তবে এখানে কিনু মান প্রাপ্তার জন্ম ১৬d ব্যবহার করতে হবে।

include <stdio.h>

main()

{

char your_grade;

your_grade = 'A';

printf ("%c\n", your_grade);

।

প্রোগ্রাম : ১৭

১৭ নং প্রোগ্রামটির আউটপুট পাবি

A

65

এবাবে ১০c প্রেসিভাইয়ার হারা টিকই ক্যারেক্টোর সেবিয়েই ভিস্তু ৭৫d সেব্রাকে। এ এসোৰী মান দিয়েছে।

আবার সেব্রে ভেরিয়েবল না উত্তোল করে উত্তোল পেতে পাবি। সেব্রে টেক্সটেড হবে এমন :

printf ("%c\n", 65);

সেব্রে আউটপুট পাবো - "A"।

অবৰা

printf ("%d\n", (int) 'A');

আউটপুট হবে "65"।

প্রোগ্রাম সেব্রার সম্ম আবৰা কি চাবেন তা উত্তোল পিতি করে কমজোর প্রেসিভাইয়ার উত্তোল করব। নতুন সঠিক ফলাফল আউটপুট পাবেন না। আবৰ করেক্ট প্রেসিভাইয়ার সম্পর্কে পৰে বলছি।

টেক্সট ট্রি এবং প্রেসেটাৰ

সি আবৰ হি সম্ম অন্যান্য ভাবৰ কাছে চাবে তা উত্তোল আবৰ সেব্রের করতে হয়। কোম টেক্সট ট্রি প্রেসেটাৰে তাৰে জন্ম দিবে ধৰণে ধৰণে পৰে এজেন্সে আজেন্স তা সেকেণ্ট কৰতে হয়। এটাকে বলা হয় প্রেসেটাৰ (pointer)। ট্রি এবং এজেন্স ও সেৰ্টা জেনেই প্রেসেটাৰ সেকেণ্ট কৰতে পাৰে। অৱৰং এই প্রেসেটাৰও একটি ভেরিয়েবল কৰতে পাৰে। এই প্রেসেটাৰও একটি প্রেসেটাৰ প্রেসেটাৰ হিসেবে তাৰে কৰতে হয়।

int *a;

ক্যারেক্টোর প্রেসেটাৰকে বিভাবে উত্তোল কৰতে হয় তাৰে তাৰে একটি প্রেসেটাৰ পিতি। এবাবে আবৰকটি নতুন প্রেসিভাইয়ার আবস্থা; তা হলো %s। ১৬c ব্যাক্ষত হয় হি এসাইন কৰা জন্ম। প্রোগ্রামটি "Computer Jagat" ট্রি এবং অধ্য ব্যাক্ষত ক্যারেক্টোর প্রেসেটাৰ লাইটেট কৰা হয়েছে।

include <stdio.h>

main()

{

char *a;

a = "Computer Jagat";

printf ("%s\n", a);

প্রোগ্রাম : ১৮

আউটপুট পাবো -

Computer Jagat

প্রেসেটাৰটিতে এই হলে একটি ক্যারেক্টোরেত প্রেসেটাৰ পথে একটি ক্যারেক্টোর ভালো আলোচনা কৰা হৈলো। আবাবে একটি ক্যারেক্টোর (C)। অন্য পাঁচটা ১৯ নং প্রোগ্রামটি সেখুন :

include <stdio.h>

main()

{

char *a;

a = "Computer Jagat is an IT magazine.";

b = "It is Published in Bangla."

printf ("%s\n%s\n", a, b);

printf ("%s\n", a);

প্রোগ্রাম : ১৯

প্রেসেটাৰটি আউটপুট হবে-

Computer Jagat is an IT magazine.

It is published in Bangla.

C

পুরস্কার বিতরণী অনুষ্ঠান

(৭ নং পৃষ্ঠা পর)

দেখা যাবে ৯৬৫ স্পেসিফিইয়ার দিয়ে হবল ১ এবং ১ মে প্রিট করিয়ে তখন আউটপুট হিসেবে সুন্ন টেক্সট প্রিট করিয়ে থাকলৈ ১০৮ দিয়ে “এর আউটপুট চাই অনুমতি প্রদাতারের লেকে শব্দে আভ্যন্তর দেখা টেক্সট প্রিট এর প্রশ্ন ক্ষেত্রের প্রতি।”
অবেক্ষণ কর্তৃত বন্দোন স্পেসিফিইয়ার ৫০% এর ব্যবহার দেখি। এটি হেস্টার্সিমেল মধ্যের আউটপুট দেখ।
প্রয়োজন হেস্টার্সিমেল নিয়ে আব্যবহার করে নেন টেক্সট বা প্রিটক এগাইন করি না কেন আউটপুট বিলু প্রাপ্তে কমজর্জ স্পেসিফিইয়ারের উপর নির্ভর করে।
এবাব মেইনী শৈলেশ্বরের ক্ষেত্রে সর্বত্ত্বে স্পেসিফিইয়ার ব্যবহার করে একটি প্রোগ্রাম দিয়ি।

```
# include <stdio.h>
main()
{ char *a;
a = "Computer Jagat";
printf ("%s \n", a);
printf ("%d\n", *a);
printf ("%d\n", a);
printf ("%p\n", a);
printf ("%d\n", (int) *a); }
```

প্রোগ্রাম : ১২০
এখানে আউটপুট প্রাপ্ত
Computer Jagat.
C
170
00AA
67

প্রথম printf টেক্সটে নিয়ে প্রিট টেক্সট ৭৬ স্পেসিফিইয়ার নিয়ে, হিটার্সিটি ৯০% নিয়ে অথবা ক্যারোকোর, ড্যুটীয়া ও চুরুকু নিয়ে হেস্টার্সিমেল এক্সেস প্রতিটি আবাব সর্বশেষটি নিয়ে অথবা ক্যারোকোরের এসলী যান প্রাপ্ত।
(চোরে)

স্থাপত্যির ভাবে ডঃ জামিলুর রেজা চৌধুরী বক্তুন যে, বিদেশে এ দেশের অনেক বিদ্যমান নেটওর্কিং ও ফাইল সংজ্ঞাকের মত বিদ্যোগ ও আন্তর্জাতিক দেশের অবদান রাখছেন। হেস্টার্সিটি এগাইনগামিতার মত উল্লেখ করে বলে আবো কেবলমান ব্যাপতে প্রাপ্তবেন বলে তিনি আশাবাদ ব্যক্ত করেন।

অনুষ্ঠানটির উৎসবগোপনা বিলেন কমপিউটার জগৎ-এর লেখক সম্পাদন মোঃ হাসান শর্হীদ।

সারাদেশ ব্যাপী ঝুল হাল-হালীনের মধ্যে অনুষ্ঠিত ‘ডঃ মফিজ চৌধুরী স্মৃতি কুইজ প্রতিযোগিতার’ প্রতিটি প্রথম পুরস্কার প্রদান করে এবং কমপিউটার প্রতিযোগিতায় এই পুরস্কার প্রদান করে এবং কমপিউটার প্রতিযোগিতায় এই পুরস্কার প্রদান করে।

ডঃ মফিজ চৌধুরী স্মৃতি কুইজ প্রতিযোগিতা

প্রথম পৰ্বে পুরস্কার প্রদানের পথেছে :

- ১ম : মানবক আহমেদ
- ২য় : নাসিরা আকতৰ
- ৩য় : মানওয়ার ইসলাম বান
- ৪র্থ : মোজাফিলুর রহমান বান
- ৫ম : মোহামেদ উল-মোলী সুব্র
- ৬ষ্ঠ : মোঃ নাজিম উল-মোলী সুব্র
- ৭ম : তানজীর সাদ
- ৮ম : মোঃ হাসানী উল্লিন কুইজ

বিজীর্ণ পৰ্বে পুরস্কার প্রদানের পথেছে :

- ১ম : পেখ হোসেন উল্লিন আহমেদ (সুব্রন)
- ২য় : মোঃ হাসান
- ৩য় : অতনু রফিক বান
- ৪র্থ : মানবক আহমেদ
- ৫ম : মোজাফিলুর রহমান বান
- ৬ষ্ঠ : কুম্বান আল আকতৰিন
- ৭ম : মোঃ মাসুমুর রহমান
- ৮ম : মানজীর আকতৰ

তৃতীয় পৰ্বে পুরস্কার প্রদানের পথেছে :

- ১ম : আকতীর সাদ
- ২য় : মানবক আহমেদ
- ৩য় : শান্তনু ইউসুফ
- ৪র্থ : অতনু রফিক বান
- ৫ম : আকেরে সুগতানা সোনেন
- ৬ষ্ঠ : মালিকুজ্জামান (সামি)
- ৭ম : শুব্রাব হৃদয়
- ৮ম : আলিফ আহমেদ

চতুর্থ পৰ্বে যারা পুরস্কার প্রদানের :

- ১ম : মানবক আহমেদ
- ২য় : আকেরে সুগতানা সোনেন
- ৩য় : মালিকুজ্জামান (সামি)
- ৪র্থ : মোজাফিলুর রহমান বান
- ৫ম : মোঃ হাসান
- ৬ষ্ঠ : অতনু রফিক বান
- ৭ম : মোঃ গানী আলিফ সালামুজ্জিন পেলিন
- ৮ম : শান্তনু ইউসুফ

চতুর্থ পৰ্বে যারা পুরস্কার প্রদানের :

- ১ম : মানবক আহমেদ
- ২য় : আকেরে সুগতানা সোনেন
- ৩য় : মালিকুজ্জামান (সামি)
- ৪র্থ : মোজাফিলুর রহমান বান
- ৫ম : মোঃ হাসান
- ৬ষ্ঠ : অতনু রফিক বান
- ৭ম : মোঃ গানী আলিফ সালামুজ্জিন পেলিন
- ৮ম : শান্তনু ইউসুফ

পঞ্চম পৰ্বে যারা পুরস্কার প্রদানের :

- ১ম : নাসিরা আকতৰ
- ২য় : অতনু রফিক বান
- ৩য় : শান্তনু ইউসুফ
- ৪র্থ : আবিন আহমেদ
- ৫ম : তানজীর সাদ
- ৬ষ্ঠ : মোঃ আবিনুজ্জামান (সামি)
- ৭ম : মোজাফিলুর রহমান বান
- ৮ম : মোহামেদ হাসান

ষষ্ঠ পৰ্বে যান পুরস্কার প্রদানের।

কমপিউটার প্রতিযোগিতা
প্রথম পৰ্বে যারা পুরস্কার প্রদানের :

১ম পুরস্কার

মোঃ আবিনুজ্জামান (সল নেতা), মোঃ আল আমিন, মোঃ আবিনুল হাসান, তাহিমা জামান আমি, মোঃ রফিল আমিন, হলি-চাইন পার্সিল স্কুল এক কলেজ উল্লিন, ঢাকা।

২ত পুরস্কার

তৃতীয় হেমায়েত উল্লিন বাঁধী (সল নেতা), মোঃ আবেগাসেব বান, মাহিন সুলতানা (চীনা), তাপুরী বাবের সুব্র, উল্লে কুম্বসুম শিখা, আজলপুর মাধামিক বিদ্যালয়।

৩ত পুরস্কার

মোঃ আবিলুল ঘোজেন (সল নেতা), অবিজিত দাশ, তত্ত্ব প্রোজেক্ট চৌধুরী, উল্লে ইন্ডাস্ট্রি, সামিন মুনীর, উল্লম বিদ্যালয়, ঢাকা।

৪ত পুরস্কার

নাসরিন ফেরদৌস (সলনেতা), তাহিমি আহমেদ, তাসনুজ আহমেদ, আকিয়া সুলতানা, নাজিয়া ইসলাম আইডিওল স্কুল এক কলেজ, ঢাকা।

ছিটীয় পৰ্বে যারা পুরস্কার প্রদানের :

১ম পুরস্কার

মোঃ আবিনুজ্জামান (সলনেতা), মোঃ রফিল আরীন, মোঃ আবিনুল হাসান, হলি-চাইন পার্সিল স্কুল এক কলেজ, উল্লিন, ঢাকা।

২ত পুরস্কার

মোঃ আবিনুর রহমান (সলনেতা), মোঃ সামীয়ুল মাতাহ, মোঃ বিজয় বান, মোঃ রামেনুল ইসলাম সেবানো, গাঁজী মোঃ আহসানুল হক, ঢাকা কলেজিয়েট স্কুল, ঢাকা।

৩ত পুরস্কার

গাঁজী মোঃ আলীক সালামুজ্জিন (সলনেতা), ক্যাম্পাস মাস্টার্স কলাশা, এক্সাম্পাস শারোয়া, মোঃ আকিয়া ইসলাম, আবিনুজ্জামান সিরিক, হাতমান মেইনার স্কুল এক কলেজ, মীরপুর, ঢাকা।

৪ত পুরস্কার

নাজীন ফেরদৌস (সলনেতা), তাহিমি আহমেদ, তাসনুজ আহমেদ, আকিয়া সুলতানা, নাজিয়া ইসলাম আইডিওল স্কুল এক কলেজ, ঢাকা।

ষষ্ঠ পৰ্বে যান পুরস্কার প্রদানের।

ষষ্ঠ পৰ্বে যান পুরস্কার প্রদানের।

ডিবেস ফোর-এ প্রিপ্রিকেশন জেনারেটরের সহজ ব্যবহার

(পূর্বে একাডেমিক গ্র)

গত সংখ্যাটি এ প্রক্রিয়া এর প্রক্রিয়া এবং আপনি এপ্রিপ্রিকেশন জেনারেটর কিভাবে তৈরি করতে হচ্ছে এবং সেটা আলোচনা করেছি। এবার আমদের তৈরি করা PHONE1_APP-এর ব্যবহার এবং কিভাবে এর শর্যারজনীয় পরিবর্তন করতে হচ্ছে সেটা আলোচনা করিব।

গুরুত্বে ডিবেস ফোর-এ কেন্দ্রীয় মেনোর এপিন মেনুতে হচ্ছে নবৰ ক্লায় "প্রিপ্রিকেশন" থেকে PHONE1 গুচ্ছ করে রাখ করুন। এখন আপনার মূল প্রিপ্রিকেশনটি মোট হচ্ছে। কীনে "Personal Electronic Phone Directory, version 1. 1995." ক্ষাণিতি দেখতে পাবেন। এবার যে কোন "এণ্ড" ঢাকলে আপনি Fig. 4 এর হত মেনু পাবেন। এখন থেকে যদি আপনি "ADD Information"



Fig. 4

পাবলে করেন তাহলে আপনার একাডেমিক তথ্য সংরক্ষণ করার আন্ত আপনি কীনে পাবেন (Fig. 5) যেখানে আপনি যখন ইষ্ট স্ক্রুন তথ্য সংরক্ষণ করতে পারেন।

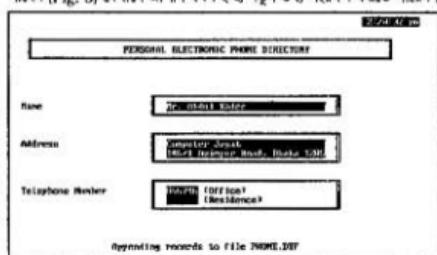


Fig. 5

একটি স্ক্রিপ্টের কথা এখনে না বলে পরাই ন। সেটা হচ্ছে ডিবেস ফোর-এর ক্রীড়ি করবারটি ফিল্টের মেনুতে কি-আপার্ট করা হচ্ছে। যখন আপনি কীনে ডিজাইন করেন তখন যদি ক্লিনের অধ্যম লাইনটি প্রেসবারের সাথেয়ে খালি করে রাখেন তাহলে এ কাজটি সহজ হবে।

যাহোক, আপনি এখন আপনার এপ্রিপ্রিকেশনের বাইরে অপশনগুলো আপ এবং

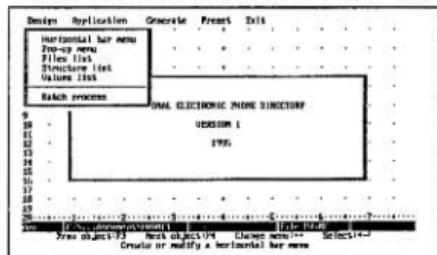


Fig. 6

ডাইল এয়ালে "কী" এর সাথেয়ে ব্যবহার করুন। যেগুলো ব্যবহার করলে সহজেই উপরুক্ত হতে পারেন। আপনি এই আপ্রিপ্রিকেশনটি আপনি মোডিফাই অ পরিবর্তন করতে পারেন। Fig. 6 থেকে Fig. 10 পর্যন্ত মোডিফাই করার জন্য মূল-ভাট্টি

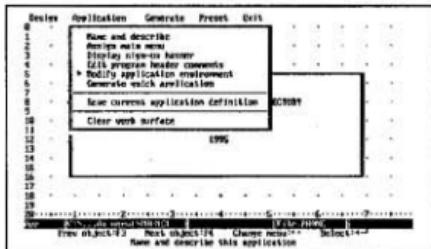


Fig. 7

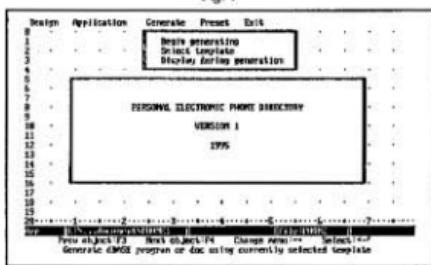


Fig. 8

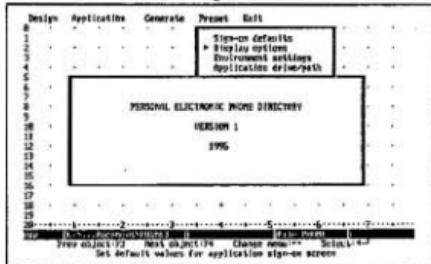


Fig. 9

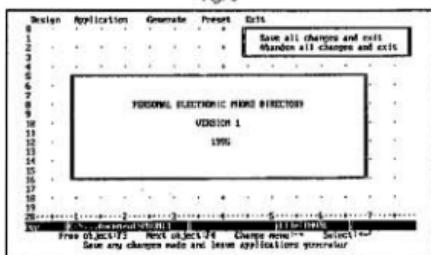


Fig. 10

(বালি অংশ ১৫ নং পৃষ্ঠা)

সফটওয়্যারের কার্যকাজ

dBASE III+

নিম্নোক্ত প্রোগ্রামটি বিবেস-III+ এ কৃত। যদে করি আপনার একটি ভাটাচার্স ফাইল আছে এবং এ ভাইলচিটেড একটি ফিল্ট আছে এবং ভিন্নভিত্তে সিরিয়াল নামার রাজহে এবং হার্ডডেস সব সিরিয়াল নামার মাঝ থাকতে পারে এবং কোম নামার ওলো দেই সেটা বেকার জন্য নিয়ে ক্ষেত্রান্ত করা হচ্ছে। নিম্নোক্ত প্রোগ্রামটি জান করার পথে যে সিরিয়াল নামার উক কাইলে নেই সেগুলো বিন্দ হয়ে যাবে এবং তখন দেখা হবে যে কোম কোম নামার মিসিং হয়েছে।

```

Clear
set talk off
Use test index test
Go Top
Set prin off
Recno=1
Do while .not.eof()
If recno = serial
Skip
Recno = Recno+1
Loop
Endif
Do while recno <>serial
? Recno
Recno = Recno + 1
Enddo
Recno = Recno+1
Skip
Enddo
Set prin off
Return

```

কার্য সাইদা হৰতাজ (শার্শীন)

জাকা।

ডিবেজ ফোর-এ এপ্লিকেশন জেনারেটর

(৪৪ নং পৃষ্ঠার পর)

ডেবু মেরুতে পারবেন। এখন দেখে প্রয়োজনীয়ত অধ্যন পদ্ধত করে আপনার এপ্লিকেশনটি প্রয়োজনীয়। করুন। আপনার এই সম্পূর্ণ এপ্লিকেশনটি আপনি সহজে ক্যাটালগে কিছিয়ে নাপেন কোটি আপনার কোর সরকার। (Fig. 1) এই PHONE.CAT নামে একটি ক্যাটালগ সৃজন করেছে। ক্যাটালগটি ক্ষেত্রে হচ্ছে অধুন ক্যাটালগ সৃজন কোর ১০ টেকে ক্যাটালগ পছন্দ করুন। তারপর "Use a different catalog" এ মিয়ে স্ক্রু ক্যাটালগের নাম PHONE.CAT কেন নিয়ে। এখন আপনাকে এখন আপনি স্ক্রু ক্যাটালগ পছন্দ করাতে সুন্দর এবং F10 কোরে "Add file to catalog" পছন্দ করে PHONE.DBF সির্বিসে করুন। এখন আপনি ফাইলটির বর্ণনা সিখে রাখতে পারেন। তারপর

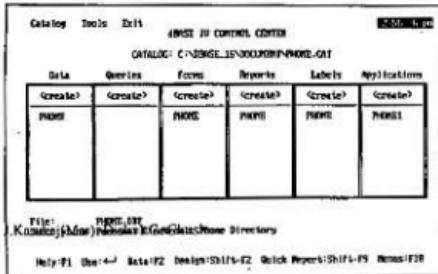


Fig.11

9BASIC

এটি একটি পাসওয়ার্ড প্রোগ্রাম। এই প্রোগ্রামটি সিখে কম্পাইল করে (কিউবেনিক বা টার্মিনেল দ্বা) AUTOEXEC.BAT ফাইলে সিখে সিলে আপনি কম্পন করবেন ক্যাম্পিটার অন করবেন, তখনই আপনার গোলার পাসওয়ার্ডটি সিখতে কলবে এবং পাসওয়ার্ড ফুল হলে আপনি ক্যাম্পিটারে কাজ করতে পারবেন বা। প্রোগ্রামটি অবশিষ্ট লোকের হাত থেকে আপনার ক্যাম্পিটারে বক্তা করবে। এখনে পাসওয়ার্ড হিসাবে "BINISOFT" ব্যবহার করা হচ্ছে।

```

CLS
100:
CLS
COLOR 1,15
N$="BINISOFT"
LOCATE 8,20
PRINT "ENTER YOUR PASSWORD".
COLOR 4,4
INPUT PASSWORD$
IF UCASE$(PASSWORD$)=NSTHEN 10
COLOR 15,2
LOCATE 12,15
PRINT "YOU ARE NOT AUTHORISED PERSON, SO PLEASE"
LOCATE 14,18
PRINT "TRY AGAIN OR TURN OFF THE COMPUTER"
FOR I=i TO 32000: NEXT i
COLOR 7,0
GOTO 100
10:
COLOR 7,0
CLS
END

```

মো: শহিদুল ইসলাম

বাকেরপুর, কুরিশা।

"FORMS", "REPORTS", "LABELS" এবং "APPLICATIONS" এ সিখে একই ভাবে হার্ডডেস সফ্টওয়্যারে সম্মুক্ত করে নিন।

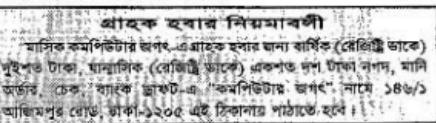
এখন জেন রাখা হবে যে, আপনি ঘনি আপনার সব ভাইলচেলোকে অপ্রিকেন্সিল রাখতে চান অথবা মেডিফাই রাখ করেন। তাহলে Fig. 12 এর যত করে ক্যাটালগে সম্মুক্ত করাতে পারেন। আপনাকে, আপনি এখন সিলে এপ্লিকেশন জেনারেটরের ব্যবহার করে খালীটীর্ত কাজ সুস্থলু করতে পারবেন।

ক্যাটালগে ফাইল সংরক্ষণ

বিষয়:	অপ্রিকেন্সিল কর্তৃতে জাইল	প্রিকেন্সি কর্তৃতে জাইল
FORMS	PHONE.FMO	PHONE.SCR
REPORTS	PHONE.FRO	PHONE.FR.M
LABELS	PHONE.LBO	PHONELBL
APPLICATIONS	PHONE1.DBO	PHONE1.PRG OR PHONE1.APP

Fig.12

Fig. 12 এই সৈইসের এপ্লিকেশনে FMO, PRO,LBO,DBO প্রতি ভাইলচেলোকে কম্পাইল করে আপনাকে ক্যাটালগে একত্ত করালে এতের ফল কাজ করে সিলু একত্ত করা যাবে না। আপনার পছন্দমত ক্যাটালগে ভাইল পদ্ধত করে আপনি কাজ করুন। ।



আহুক হ্বার নিয়মাবলী

মাসিক ক্যাম্পিটারের জন্যে, এ আহুক হ্বার জান বার্ষিক (মেডিফাই ভাবে) পুরুষ ও মাদে, মাসিক প্রয়োজন জানে (মেডিফাই ভাবে) একত্ত করুন। প্রয়োজন মাসি আপনি আপনি ক্যাম্পিটার-এ ক্যাম্পিটার-জন্যে, নামে: ১৪৬/৩ আজিমপুর গোত, জাকা-২২০৫ এবং সিকান্দর পাঠাতে হবে।

কম্পিউটার জগতের খবর

১-২ অক্টোবর ১৯৮৫ সন। পৃষ্ঠা ৩৩। ৫ টাঙ্কি। প্রকাশন কর্তৃপক্ষ কম্পিউটার কর্পোরেশনের একটি ইউনিট কম্প্যাক্ট কম্পিউটার এশিয়া/প্রাচীন ভাব সিস্টেমের কারখানায় উৎপন্ন হওয়াতে আজো ৯ দোকান ভালুক করে। এই অর্থ আগামী ৪ বছরে দ্বায় করা হবে। এ সময়ের মধ্যে অবস্থানে উন্নয়নের জন্য অভিযন্ত আজো ২,৩ কোটি ডলার ব্যয় করা হবে। কম্প্যাক্ট আয়াসী বিপণন পরিকল্পনা এবং এই অক্টোবরে জেন কাইদা পূর্ণের লক্ষে এবং পরিবর্তন দেয়া হচ্ছে।

একবিংশ শতাব্দীর প্রযুক্তি জগতের প্রত্যয় নিয়ে

মেমরি চিপ উৎপাদনে কোরিয়া এগিয়ে যাচ্ছে

(আমেরিকা অভিযন্ত)

বিশ্বের সেমিকডারনের বাজার আমেরিকার কাছ থেকে বিনিয়োগ জাপান ১৯৮৪ সাল থেকে বিশ্বব্যাপী অধিগত বিতরণ করে ছিল। এখন তাদের অধিক আর আগের মত নেই। ২২ বিলিয়ন ডলারের এ প্রতিটি প্রতিটি প্রথম বেগুন কেবিন হিসেবে এবং আঞ্চলিক করে এগিয়ে আসছে কোরিয়া। জাপানের কোরিয়া এবং এন্টিলেক্স মত কোম্পানীকে মেমরি-চিপ উৎপাদনের শিখনে ফেলে কোরিয়ার স্বাক্ষর। ফিলিসাই এবং পেটেক্টোরের মত কোম্পানী তালে বিশ্বব্যাপী জগতে নেমেছে নতুন শর্তের নিয়ে।

এর জন্যে কোরিয়া মেমরি চিপের আগুন ধাকাবেন। এই ডিইইলেনো ব্যবস্থা, সেন্ট্রাল ফেল, ডেটার হার্ড ডেভিল এবং এন্টিলেক্সের ক্ষেত্রে জাপানের সেরা প্রাচীন কোম্পানীর চেয়ে বেশি বিনিয়োগ এবং উৎপাদন করবে। জাপানের জেন সহিত কোরিয়ার প্রযুক্তির মুক্তি করে। তারা মেমরি প্রযুক্তি ব্যবস্থারেও বিপুল হাস্ত এবং দ্রুতভাবে। প্রতি হাত্তা ও সেটেক্ট কম্পিউটারে ব্যবহৃতের জন্য তারা একটি এলেসিডি উৎপাদনে ব্যাক পরিকল্পনা অন্য করবে।

১৯৮০ সালে বিশ্বে চিপের বাজার মোট বেগুনের ক্ষেত্রে ইউনিট, স্যাম্বু এবং পেটেক্টোর একেবারে জাপানের সেরা প্রাচীন কোম্পানীর চেয়ে বেশি বিনিয়োগ এবং উৎপাদন করবে। জাপানের জেন সহিত কোরিয়ার প্রযুক্তির মুক্তি করে। তারা মেমরি প্রযুক্তি ব্যবস্থারেও বিপুল হাস্ত এবং দ্রুতভাবে। প্রতি হাত্তা ও সেটেক্ট কম্পিউটারে ব্যবহৃতের জন্য তারা একটি এলেসিডি উৎপাদনে ব্যাক পরিকল্পনা অন্য করবে।

১৯৮০ সালে কোরিয়ার স্যাম্বু বিশ্বের সর্বোচ্চ মেমরি চিপ সিস্টেমে আবদ্ধ করবে। কোরিয়া এবন বিশ্ব মেমরি চিপ বাজারের ৩৬% ছান দখল করবে আছে। ১৯৮৬ সালে তারা বিশ্বের এ বাজারের ৪০% ছান দখল করবে বলে ধৰণে করা হচ্ছে।

মেমরি চিপ উৎপাদন -

বিনিয়োগ (বিলিয়ন ডলারে)			বিশ্ব বাজারে % অংশ		
বছর	কোরিয়া	জাপান	বছর	কোরিয়া	জাপান
১৯৮০	১,০৪০	৩,৯৩০	১৯৮০	১৮	৮৮
১৯৮১	৭৪৬	৩,৪১	১৯৮১	২৭	৭০
১৯৮২	১,০০৬	২,০১	১৯৮২	৩২	৮৫
১৯৮৩	১,২১৪	২,৬২৪	১৯৮৩	৩১	৮৬
১৯৮৪*	২,৮৩৮	৩,০৩০	১৯৮৪*	৩৬	৮৮
১৯৮৫*	২,৪৯৯	২,৭৯৯			
১৯৮৬*	৩,১৮৬	২,৯৪৭			

* অনুমতি

কম্প্যাক্ট তাইওয়ান শাখাকে উন্নীত করেছে

আমেরিকার কম্প্যাক্ট কম্পিউটার কর্ণেলি, এশিয়ার তার বাজার বর্তিতে চলছে। গত বছর বিশ্বব্যাপী ৪৮ লক্ষ পিসি বিক্রি করে কম্প্যাক্ট তার বিক্রি বাজারে উন্নীত হচ্ছে। এর নাম বিক্রি হচ্ছে কম্প্যাক্ট তাইওয়ান শাখাকে চিপ।

কম্প্যাক্ট তাইওয়ানের কম্পিউটার তাইওয়ান শাখায় বর্তিতে আসে। শাখার অনেক মেশি করে বাজারে পারবে। তারিখে বিনিয়োগে আগে এখন আমেরিকার কার্যক্রম অনেক মেশি করে বাজারে পারবে। তাইওয়ানের আমেরিকার এখন আমেরিকার কার্যক্রম অনেক মেশি করে বাজারে পারবে।

হিতাচী তার পিসির উৎপাদন বাড়াচ্ছে

জাপানের হিতাচী সিঃ এগিল মাস থেকে জাপানে তার পিসির মাসিক উৎপাদন বর্তমানে ১০,০০০ ইউনিট থেকে বাড়িয়ে ২০,০০০ ইউনিট উন্নীত করবে।

তবে আয়ামী বছর মাত্র জাপানের সুর্বৈ কোম্পানীটির পিসি উৎপাদন আরও বেশ বাধা ব্যবহার হিসেবে তাদের তৈরি পিসি পার্টসের উৎপাদন এবং সরবরাহ উল্লেখযোগ্যভাবে বাঢ়াবে।

বিক্রিত আপনি করার আয়ামী অর্থ বছরে তাদের আইভিএম কম্পিউটিল পিসি উৎপাদন মাঝারী ৩,০০,০০০ ইউনিট থেকে ৪,০০,০০০ ইউনিট।

কম্প্যাক্ট সিস্টেমের বিনিয়োগ বাড়াচ্ছে

আমেরিকার কম্প্যাক্ট কম্পিউটার কর্পোরেশনের একটি ইউনিট কম্প্যাক্ট কম্পিউটার এশিয়া/প্রাচীন ভাব সিস্টেমের কারখানায় উৎপন্ন হওয়াতে আজো ৯ দোকান ভালুক করে। এই অর্থ আগামী ৪ বছরে দ্বায় করা হবে। এ সময়ের মধ্যে অবস্থানে উন্নয়নের জন্য অভিযন্ত আজো ২,৩ কোটি ডলার ব্যয় করা হবে। কম্প্যাক্ট আয়াসী বিপণন পরিকল্পনা এবং এই অক্টোবরে জেন কাইদা পূর্ণের লক্ষে এবং পরিবর্তন দেয়া হচ্ছে।

কম্প্যাক্ট আইনিয়েচে তার আমেরিকা সদর মতো সিস্টেমে থাকবে। সিস্টেমে ইকনোমিক ডেভেলপমেন্ট বোর্ড কম্প্যাক্টকে "অপারেশনেল ইন্ডিপেন্টেন্স" এবং মুদ্রণ মেজার ঘোষণা দিয়েছে। এতে করে কোম্পানিটি ট্যাক্স এবং বিনিয়োগের বিশেষ সুবিধা পাবে।

গত বছর এশিয়াতে প্রথম বিনিয়োগ করার পর থেকে কোম্পানি অস্ট্রেলিয়া, ইলেক্ট্রোনিক্স, নিউজিল্যান্ড, মালয়েশিয়া এবং ধাইল্যান্ডে সার্বিজিয়ারি স্থান করেছে।

১৯৮০ সালে এশিয়াতে প্রথম বিনিয়োগ করার পর থেকে কোম্পানি অস্ট্রেলিয়া, ইলেক্ট্রোনিক্স, নিউজিল্যান্ড, মালয়েশিয়া এবং ধাইল্যান্ডে সার্বিজিয়ারি স্থান করেছে।

জাপানের পাইওণিয়ার ইলেক্ট্রনিক্স যাক

অপারেটিং সিস্টেম ব্যবহার করবে

আমেরিকার পাইওণিয়ার ইলেক্ট্রনিক্সকে তার পাইওণিয়ার ইলেক্ট্রনিক্স করার পদ্ধতি আইনিয়ার ইলেক্ট্রনিক্সকে তার মার্কিনিটেল অপারেটিং সিস্টেমে ব্যবহার করার পদ্ধতি লাইসেন্স প্রদান করেছে। পাইওণিয়ার স্বৃত্ত বেসনা প্রক্রিয়াকারী প্রতিষ্ঠান। তার নতুন সিস্টেমে পিসিতে (যা পিসিপ্রিই বাজারে জাহাজে বাজাব) হেব এই অপারেটিং সিস্টেমে ব্যবহার করবে।

উইকেজের সাথে এভিয়েলিয়েটার টিকে থাকতে এপল তার অপারেটিং সিস্টেমেতে অন্য কোম্পানীর পিসিতে ব্যবহার করার কাছাকাছি আবাসে সিস্টেমে নে। এ পদ্ধতি আমেরিকার পাইওণিয়ার ক্ষেত্রে ব্যবহার করার ক্ষেত্রে আইনিয়ার ইলেক্ট্রনিক্স যাক এবং এলেক্ট্রনিক্স করার জন্য হুকিলত হচ্ছে। এগুল Pippin নামে যাক এবং এল-এর একটি সহজতর আপনি এবং সের করেছে এবং তা জাপানের বাজারে কোম্পানীকে ব্যবহার করতে সেয়ার লাইসেন্স দিয়েছে।

পাইওণিয়ার ২,০০০ থেকে ৩,০০০ মার্কিন ডলার মুদ্রণে পে পিসিতে হচ্ছে সেটেডেতে এপলের মার্কিনবাস ব্যবহার করা হচ্ছে। এটামারি শাখায় মনিটরে ব্যাপী পার্টসের সেলার তিক চলাক্ষে সেন যাব। যা কেবল অনেক আজিতে সেরক্ষণ করে ইলেক্ট্রনিক্স করা যাবে।

ট্রেনিং সেন্টার প্রতিষ্ঠান জন্য ৪০ লক্ষ টাকা ব্যবহার

সেশে একটি সর্বানুসরিত কম্পিউটার ট্রেনিং সেন্টার প্রতিষ্ঠান জন্য বালোকেল সিস্টেমে ব্যাপী সম্পূর্ণ ৪০ লক্ষ টাকার একটি প্রায় মূল্যের প্রতিষ্ঠান করা যাবে।

প্রশিক্ষণ কেন্দ্রটি মার্কিন পুরুষের প্রতিষ্ঠান করার ব্যাপারে অব্যাহত হৈয়েছে উডোকারা।

HP-র উচ্চ গতির টিপ

অনেকের কমপিউটার শুল্কতাকরণ প্রতিষ্ঠান হিউলেট প্যারকর্ড কোম্পানী সম্পৃষ্ঠি একটি অতি উচ্চ গতির টিপ তৈরির পরিকল্পনা দেখব। কোম্পানীটি বলেছে এক বছরের মধ্যে তারা এখন একটি টিপ বাজারে ছাড়বে যাতে অত্যাধুনিক ডিজিটাইজ পদ্ধতি ব্যবহার করা হবে। ফলে অতি উচ্চ মানের কমপিউটিং পণ্ডিৎ পাওয়া যাবে। জনপ্রিয় স্লীট কেস SPECIFIC-৫ এই টিপ ক্লাইবের মেইন হাল্ড ৫০০-এরও মেইন। এই টিপটি প্রায়শই এবং দৈনন্দিন পণ্যবাণীর কাজে ব্যবহৃত হবে। প্রোগ্রামসের সেশনেও এই টিপটি অন্যান্য প্রাচলিত টিপের চেয়ে তার কাজ করবে বলে এইচপি দারী বলেছে।

বেস ক্যারিয়েট কোম্পানী এই টিপ তাদের ডেভেলপ প্রক্রিয় টেক্সন বা সুন্দর কমপিউটারের ব্যবহার করবে বলে এইচপি জানিয়েছে। ○

সিপিএস এবং উদ্যোগে কমপিউটারে

ফটোগ্রাফী কোর্স

(ফটোগ্রাফ থেকে ফটোক দিন সামগ্রে)

গত ২৪ খে মেডিয়ার ফটোগ্রাফিক সোসাইটির উদ্যোগে “আলগোরিদম লিঙে বর্তমান ধারা ও প্রযুক্তি” শিরীসূচিতে বাস্তী এক কর্মশালা অনুষ্ঠিত হল। এ কর্মশালার অধ্য হিসেবে কমপিউটারে ফটোগ্রাফী প্রযুক্তির উপর প্রশিক্ষণ অনুষ্ঠুত হয় স্ট্রাইক কমপিউটারের প্রশিক্ষণ কেন্দ্র কমপিউটার এবং কার্মালিয়ে।

উক্ত কর্মশালায় প্রশিক্ষণ দেওয়ান করেন, কট্টেজার্মেটে উচ্চতর পর্যায়ে অধ্যয়নের মুকুটার্ট প্রথমী আলোকিত শিক্ষী সাজাল চৌধুরী। তিনি (কেনের, মারিলিনেস এ এল ফটোগ্রাফ এবং কার্টোগ্রাফিক, বাহারী প্রাণী, প্রোজেক্টোরীল, ক্যাপ্টেনস, প্রেস, সীট ইত্যাদি বিবরণে উপর আলোচনা করেন এবং এপ্রযুক্তি মুগ ফটোগ্রাফারদের কমপিউটার ফটোগ্রাফ সহজে না জানাকে এক হাতি অপারেটর বলে করেন।

কমপিউটার এবং সফটওয়্যারগাঁথ অনুষ্ঠিত কমপিউটারে ফটোগ্রাফীর এবং প্রশিক্ষণ কেন্দ্রে ফটোগ্রাফ ফটোগ্রাফিক সোসাইটির বিভিন্ন ধরনের কর্মকর্তা সহ মোট ৪০ জন সদস্য অঞ্চলগ্রহণ করেন। ○

বিক্রি বেড়ে শাওয়াতে HP-র মূলাঙ্ক বেড়েছে ৬৪%

অনেকের হিউলেট প্যারকর্ড কোম্পানী দোষণা করেছে যে ১০ শে জানুয়ারীতে সমস্ত মোবাইলের তাদের প্রিয় ২৯ খেড়েছে এবং আর বেড়েছে ৬৪%।

এইচপির বিক্রি বেড়ে দাঁড়িয়েছে ৭৩০ বোটি ডলারে। এখন আগের বছরে এসবের তা ছিল ৫৭০ ডলার। কোম্পানীটি জানিয়েছে তারা কমপিউটার ব্যবহারের অর্দ্ধে ৬১০ বোটি ডলারের বা গত বছরের এ সহযোগ ক্লুবের ২৪% বেশি। অর্ধের বেশি প্রাণী এইচপির পিসি পিসেশন করে ক্লেচেট এবং সার্জিকে।

কমপিউটার ছাড়াও এইচপি ইন্স্টার টেলিযোগাবেগ হাল্পাত এবং ইলেক্ট্রনিক পরিমাণক পণ্য প্রস্তুত করে আসে। ○

নতুন সফটওয়্যারের ডিবেস ৫.০

ডিবেস এবাবে উইকেজের মনোযোগ আকরণ করেছে। এটা বিষয়ের বাপার হতে পারে যে দেৱকুল কল কার্যক্রমের জন্য একটি নতুন ডিবেস কর্মসূল উত্তীবনে করেছে। ডল কমপিউটার জন্য স্লুর্প প্রুদ্ধিমিত ডিবেস ৫.০ ডাটাবেসের ক্ষেত্রে একটা অক্ষীয় অবস্থানে সিলে এসেছে।

৩২-বিট ভস এজেন্টের নতুন ডিবেসেকে পূর্ববর্তী ডিবেস থেকে বিভিন্ন পার্টসেম্পল করেছে। এই নতুন ডিবেসটি আর্মেন প্ল্যাটফর্ম দেব, সি-সাইকেলিং ইলেক্ট্রনিক এবং বিয়োর্গন সুবিধা সম্পর্কে হজারে এটি নিখেলে ডিবেস ৪.০ এর কার্যালী সেসের এর চেয়ে ঢিক্কাৰ্ক হয়েছে।

বার্গার ডিবেসে ৫.০ এটিতের ভাবা পরিবৰ্তিত ও পরিমার্জিত হয়েছে। নব স্যাম্বেল ডেভিল এবং বার্গ, সিউ বৰ্গ ইত্যাদি ইলেক্ট্রনিক প্রযোজন এবং ক্ষেত্রে মুগ করেছে। কৰ সেইট সুপ্র একটি উত্তোলেগ সহোজন ততে এটি মূলতঃ ক্যারেক্টাৰে বৰ্গে হওয়াতে ডিবেসটি অনুপৰ্যুক্ত।

আরেকটা উত্পন্ন প্রযোজন হচ্ছে কৰ হাল্ড ৫.০ এর প্রযোজন কল্পণাত মেইন এবং বার্গ একটিক্টেল ফাইল বানান্তে আর অসুবিধা হবে না। এখন সরাসৰি ডিবেস ৫.০ খেড়েই একটিক্টেল ফাইল বানান্তে সুযোগ, যা এত দিন ধৰে আমাৰ কৰিব। ক্যারেক্ট আমাৰ এখন বান্দে পাৰি ডিবেস ৫.০ সুল্লাখ কৰে কৰে ভোজন ম্যানেজমেন্টে কৰে। আশাকৰি এই পূর্বতা পরিপূর্ণভাৱে আমাদেৱকে অনেক দৃঢ় নিয়ে আৰে। ○

এথৰ বারের মতো পিসিতে কার্ড

আকারে স্যাটেলাইট রিসিভার

সিগনাল প্রেসেসর নামের একটি বৃটশ কোম্পানী এই এথৰবারের মতো নাবী বৰে কৰে এবং তাৰা প্যাসেন্জার কমপিউটারে বোর্ডে কার্ডে আকারে একটি স্যাটেলাইট রিসিভারেল মুল্যে উত্তোলনে সকৰে হচ্ছে। হঠা বাবে এবং পুরু পৰিসৰে হাল্গন কৰা সহজ বলে এটি মৰ্যাদ পৰম্পৰা পাবে বেলে পেলাম্বণ মদে এসে। ISBR64 নামেৰ একটি বাস্তু কৰে এতি সেকেতে ৯.৬ ঘেকে ১২৬ কি. বিট পৰ্যন্ত বেলে ভোট স্যাটেলাইট থেকে সহজ কৰা যাব। ○

নতুন ডিজিটাল ক্যামেৰা

জাপানীয়েৰ বিকো কোম্পানি এখন একটি ডিজিটাল ক্যামেৰা উত্তোলন কৰেছে যা শব্দসহ চিৰ বা জলক্ষিত বোৰ্জ এবং চোয়াক কৰতে পাৰে। এটি এত হোট যে শোর্টে পকেটে একটি কেভেল আলায়াসে পুৰে রাখা যাব।

D.C. 1 নামেৰ এই ক্যামেৰাটি সহায়ে ধৰাবক শব্দ ও চিৰ একটি পিসিতে, টিপিতে বা একটি ডিজিট রিসিভারে নেৰা যাব এবং ব্যবিধস্থ প্রিস্ট কৰা যাব। এতে এমন বাস্তু ও রেয়েয়ে বা সহায়ে ক্লিফেনেন লাইসেন্স আলায়াসে ডাটা সহজেই আলায়াস প্রদান কৰা যাব।

এপ্রিল মাসেৰ শেষ লিকে এই ক্যামেৰাৰ বাজারে ছাড়া হবে। দাম পৰ্যন্ত ১,০০০ ডলাৰ। ○

আইনীয়ে তাৰ বিগ ব্রু লেবাস পাল্টাছে

বিগ ব্রুলে প্রচিতি আইনিক্তম তাৰ নিউইয়র্ক স্থান সদৰে স্বত্বেৰ স্বতন্ত্ৰি বেড়ে দিছে। কোম্পানীটি উজ্জ্বল এবং সোম্বেটোৰ কাউন্টিৰ নিউইয়র্কেৰ ক্ষেত্ৰে একটি অন্যতম স্বৈৰিত সমিতি ৭০ মিলিয়ন ডলারেৰ ৪৫% একৰ জামিতে নির্মিতৰ একটি ভৱনে। এটি তৈৰি সম্পূৰ্ণ হবে দুই বছৰে।

তদুৰি কোম্পানীটি তাৰেৰ প্রাচীনত বিগ্নু নাম দোচাতে এবাবে আন অধিসিয়াল ফৰ্মকৰ্তাৰ কাৰ্যকৰীয়েৰ মৌল প্ৰশাসক ব্যবহাৰকৰাৰ বাধাৰাখনকৰাৰ স্থানে দুই দিনে দিছে। ○

মিতসুই এবং মাস্টিলিক কৰ্তৃ

জাপানী অভিযন্তৰ মিতসুই বাণিজ্যসেপ HP-ৰ পিসি সার্ভিস ও ডিটাটাৰ সুবিধাত জন্যে আৰ্মেন পৰিৱে চৰক বাস্তুৰ কৰে। মাস্টিলিকে নেটওোকেৰ সাহায্যে মিতসুই সফটওয়াৰৰ ইলেক্ট্ৰনিকেৰ মাধ্যমে মিতসুই কমপিউটারাবাল কৰবে। ○

চৈনে শিক্ষা ও গবেষণাপৰ্যাপ্ত

কমপিউটার

স্মৃতিচীন ক্ষেত্ৰে শিক্ষা ও গবেষণাপৰ্যাপ্ত কৰে। মেৰামত সাধনেৰ জন্য কমপিউটার সেট প্রোগ্ৰাম গতে তোলাৰ বাবে আইনিক্তম প্ৰযোজন ও কোনো দীন কোনো বৰ্ষে নকারণ কৰিব। কৰণীয় ক্ষেত্ৰে স্বত্ব সহজে আৰ্মেন কৰিব। আৰ্মেন ক্ষেত্ৰে বৰ্গে আসল ক্ষেত্ৰে আৰ্মেন কৰিব। আৰ্মেন ক্ষেত্ৰে বৰ্গে আসল ক্ষেত্ৰে আৰ্মেন কৰিব। আৰ্মেন ক্ষেত্ৰে বৰ্গে আসল ক্ষেত্ৰে আৰ্মেন কৰিব।

চৈনিক শিক্ষা ও গবেষণা নেটওোক (CERNET) সময়ানৰ আধিক্য সহায়তাৰ চৈন চেট এক্সেসে কৰিব। কৰণীয়েৰ বিকলীন ধৰা পৰিবারিত হচ্ছে। এই জোৰাবেগে পুঁজ উত্পন্ন হচ্ছে সহ সৰ্ব চৈন ক্ষেত্ৰে কৰিলিকেৰ নেটওোক এবং বাস্তুৰ পৰ্যাপ্ত কৰে ভোট দে। বিদ্যমান ইলেক্ট্ৰনিক প্ৰযোজন ও কোনো দীন কোনো বৰ্ষে নকারণ কৰিব। আৰ্মেন ক্ষেত্ৰে আসল ক্ষেত্ৰে আৰ্মেন কৰিব। আৰ্মেন ক্ষেত্ৰে বৰ্গে আসল ক্ষেত্ৰে আৰ্মেন কৰিব।

তেলিবা'ৰ নতুন মেমৰি চিপ

জাপানীয়েৰ তেলিবা কোৰ্পোৰেশনে ভারী মুক্ত দৃষ্টি প্ল্যাট মেমৰি বাস্তুৰ মূলনা বাজাবে হচ্ছে।

তেলিবা'ৰ বসেচে এই কার্ডগুলোৰ আৰক্ষণ, ভজন, এলেক্স স্লীড এবং বিদ্যুৎ ধৰণ হাৰ্ড চিপেৰ চেয়ে অধিকত সুবিধাজনক। এগুলো পেটেৰে কমপিউটার এবং প্যারামোবল পেটেৰে ডিজিটাল এলিস্ট্রেটোৰ উত্পন্নে সকৰে হচ্ছে। তেলিবা'ৰ এই নতুন কাৰ্ডগুলো ১৬ মেগাবিৰ Nand ক্লাৰ ইলেক্ট্ৰনিকলি ইলেকেজেনল প্ৰোগ্ৰামেল রিড-অ্বলি মেমৰি (Eeprom) (NAND কমাসুস্থ মহিলানি পজিজিভ ইলেকেট্ৰনিকস)।

কোম্পানীটিৰ একজন মূল মূল্যপূৰ্ণ জানিবোৰে দু'বৰ্ষেৰ মূলনা কাৰ্ড ১২২ বিটুন ক্ষেত্ৰত কৰ্তৃত মডেলে বিৰত কৰা হৈছে।

ইনকর্পোরেশন হাইওয়ে বিশ্বে জাতি সঙ্গে

বিশ্বাসী তথ্য প্রতিক্রিয়া মূল পৌছে দোষের আহ্বান
ইনকর্পোরেশন হাইওয়ে একবিশ শতাব্দীতে
বোগাবোগ বাসবাহন বিশ্বের সুন্ম করে। এটে
কমপিউটার, টেলিফোন ও টেলিভিশনের ক্রমবর্ধমান
ব্যবহার, বিশে জোড়া ও সেবাকে এক অংশের সাথে
যুক্ত করা রিষ্প অভিক্ষ রয়েছে।

ইনকর্পোরেশন হাইওয়ে পথে ঈধা দূর করার
উপর নিয়ে আসেনার জন্য সম্পৃক্ত কালেকশন
পিঞ্জুক্ত প্রতি মুখ্য— মুখ্য—
জুপ, ক্লান্স ও ইতালীয় চীনগ এবং
ইউরোপীয় ইউনিয়ন একটি তথ্য প্রতিক্রিয়া সহজেন
যোগাযোগ করেন। এই সহজেন ইলেক্ট্রনিক মাইক্রোফোন
এবং মিডিয়াম প্ল্যাটফর্ম স্থাপন পথে তক করে
বিশ্বাসী রাখা পদ্ধতিক বাসগ বেগ জলপথ নিয়ে করা
ব্যবহার উন্নত করা সহ ১২টি প্রকল্প ব্যবহার করা হয়।

“আমাদের কাছে সুন্ম বিশ্ব বাসে তথ্য মূলের
সুফল করে এবং এমন ব্যবহার করে।” বিশ্বের
সহজেনের প্রয়োগ গৃহীত এ কথা বলা হয়।

কর্মকর্তা বিশ্বাসী তথ্য বিনিয়োগ করার পথ
পরিসরে সৃষ্টি এবং ক্ষেত্রে চৈর্যক্ষেত্রে খো করার
উদ্দেশ্যে পিঞ্জুক্ত প্রযোজন এক অবিসরণ বিশ্বেলা
প্রগতদের আহ্বান জনিয়েছে। তাঁরা বলেছেন,
সরকারিমূল এ বাসগে আজকার্তা পদক্ষেপ গুণ না
করেন বিশ্বাসী লাই লাই লোকেন নতুন চাকরির
স্থানে সৃষ্টি সৃজন হবে।

স্বল্পেনে ভাস্ব দানকারে নকিন্ত আক্রিয়ার প্রথম
তেলো প্রেসিডেন্ট বাসগ মার্কিন ট্রেনে ইনকর্পোরেশন
হাইওয়ে থেকে নুন্টেনশীল সেল্ফেকেন বাস ন দেনের
জন্য সৈমান প্রতি নির্দেশ দেনের জন্য আহ্বান জনিয়েছেন।
তিনি বলেন, এটি সৃষ্টি হে, নুন্টেনশীল সেল্ফেকেন
ইনকর্পোরেশন হাইওয়েতে আনা এক বিকাশ চালোগ,
কিন্তু আমাদের প্রযুক্তি প্রযুক্তি সাধন করতে হচে
এ চালোগের মোকাবেলা করতে হবে।

একক্ষণে অরিন্দম - - -

সম্পৃক্ত বিসিসিতে স্পটওয়ার ও ভাটা এক্সি
রশ্বত্ব বিশ্বকর এক আপেনান সভা বিজন ও প্রতি
যোগাযোগের একান্ত উৎকৃত কর্মকর্তা জানা সহজে
দেন্তেন্ত কমপিউটারযোগে জন্য বাসগ হচ্ছি নিয়ে।
সেবনে সবচেয়ে বিশ্বাসীক কমপিউটার সালেন বিজন
খোলা হচে। এ হচ্ছে শিল্প মানুষের সবক্ষেত্রে কুল ১৫০০
কমপিউটার দান করেন। নির্বাচিত বিশ্বকার্যকা কুল
বিসিসি ১০০টি কমপিউটার দিবে।

কর্মকর্তা আরো জানো, যথেষ্ট কর্তৃপক্ষের কাছে
কমপিউটারের উপর কর ও ভাটাটের কাশ করার আয়ো
বাথ হচ্ছে এবং এমন মূল ১০০% কর অবোধ্য
জানানে হচ্ছে। কর্মকর্তা আরো বাসগ হচ্ছে
হাস্পিল্ট ভাটা আদান-এদানের ব্যবহা করা হচে। করণ
সকলের জানা বিশ্ব ভাবিষ্য কর্তৃপক্ষের নিয়ে।

উল্লেখ যে, কুল-ক্লেনে কমপিউটার বিজন
শিক্ষানন্দের প্রথম সম্মেলনে জন্য দেনে
ক্লোজেজ বাসগ জন্য নীচেন্দ এন্দেনে কমপিউটার শিক্ষা
করার লাভ করেন। আরো এক ও সম্পৃক্তিযোগ শুল্ক
হচ্ছেনে উপর কমপিউটার ভাস-এবং করণকর্তা সাংবিধিক
সকলেনের প্রয়োগ প্রয়োগ প্রয়োগ প্রয়োগ প্রয়োগ প্রয়োগ
ভাটাটের বিশ্বে একটি বাস মুখ্য ও বাস বিজন ও
প্রযুক্তি স্বীকৃত্বে অভিজ্ঞ করারে, সিদ্ধান্তের আভাবে
পড়ে হচ্ছে বিশ্ব অভিজ্ঞ রয়েছে।

ডিবেস প্রোগ্রামার আবশ্যক

ডিবেস প্রাক্কো চলনান্ত অভিজ্ঞ এবং প্রোগ্রামার আবশ্যক
যোগাবোগ। একবিশ কমপিউটার জান, ১৪৬/৩, আবিসুপুর ঘো, ঢাকা-১২০২। ফোন ১৮৬৯৮৭৮ ০

HP-র পিসির মূল্য হাস

বিশ্ব বাসগের জন্য উল্লেখ প্রকার কোশানী
তাদেন বহু পরিচিত পিসি/সার্ভারের নাম ৩০%
পরিষ্কৃত কমানোর মোগ নিয়ে। উল্লেখ এইচপিস
Vectra পিসি স্পষ্টভ পিসি যান্তাজিনে সেরা পণ্য
হিসেবে বিশ্বে হচ্ছে।

কোশানী সুরে জানা নেনে এইচপির পিসি এবন
আইচিপিএ এবং ক্ল্যান্সের কাছে তুলনামূলকভাবে
অনেক কর নামে পাওয়া যাচে। এবং বাসগের এর
চাইতান বিশ্বে মুল্যে মেটে হচ্ছে।

বাসগেনে এইচপি অবোরোজ ডিলার
মার্কিনিং ইন্টারনেশন কোশানী লিং মার্কিন
পরিপরে এইচপি সার্ভার/পিসি ইন্ডিয়া বাস, পুর্ণানী
বাস, বাস, সু. সেত স চিল্ডেন (ইংল্যান্ড),
ডিইচেলেস, কেরার (বালাদেশ) এবং এলজিই-
তে সবক্ষেত্রে বরেন এবং আরো বেল করেকট
এনজিওস স্রকারী/বেসেন এক্সেল হাস্পিল্টানে
সরবরাহের জন্য হাস্পিল্ট হচ্ছে। ০

বিশ্বারিত জানতে যোগাবোগ করন—
MULTILINK INT. CO. LTD.
Tel: 244469, 283303

এপিশা এবং ইউরোপে কমতেক্ষণে

কমডেরেন্স মালিকানা এখন

জাপানেন সফটওয়ারক কর্ণে, ৮০ সেটি জনারে
আমেরিকান ইন্টারনেশন একটি কাছ থেকে বিশ্বে
কমডেরেন্স কমপিউটারে হাস্পিল্ট শো এবং আরও হাস্পিল্ট
হেট ১৬টি কমপিউটারে হাস্পিল্ট ট্রেড শো এবং আরও মালিকান কিনে নিয়েছে।

আমেরিকান বাস বেগেসে বছরে মুক্ত করে
কমডেরেন্স শে অনুষ্ঠিত হচে। একটি শৰ্প কালে
(ফ্রি), একটি আরো বড় আকারে বক্তব্যকর।
পুরিপুরি সর্ববৃহৎ এবং কল এই কমপিউটারে শো
নিয়ে বৰ্তমানে বেল বিশ্বক করে। ইন্টারনেশন
শোতে অল্পগুলুকরীয়ের কাছ থেকে অতি উক
মুক্ত ভাড়া আদান করে এবং তাদেন বুক করা
হেটেন থেকে ২০% কমিসন নেন বেল অনেক
অভিযোগ বয়েগ। এতদস্বত্ত্বে গুণ বছর এই
শোতে ২,২০০ প্রতিটি বাস অভিযোগ করে। সেলায়
দর্শক সমাগম হচ্ছেল ১,৭০,০০০ এবং সাংবিধিক
ক্ষেত্রে ২,০০০ জন।

সফটওয়ারকের প্রেসিডেন্ট এবং অধ্যান নির্বাহী
মাসেওনী সন (৩) জাপানেনে তিনি বেলার
কার্যকরের তেমন পরিবর্তন আনবেন না। কারণ
বিশ্বে এটি একটি অন্যান্য সমস্য শো। তাবে তিনি
কমডেরেন্সে প্রেশিল্ট এবং ইউরোপে স্যুন্দারাম করার
কথা জাবাবদ বলে কান্দিয়েছে।

গুণ বছর যিক কমপিউকেশনস কোশানী-র
প্রক্ষিত পিসি মার্কিনিন কমপিউটার বিশ্বক
প্রক্ষিতকরীয়ের মালিকানা লাভের একটো চালোনে এবং
হাস্পিল্টকোষান ২০,২ ক্লেনে নেন যিক বিশ্ব-এবং
ট্রেড শে কিনে নেন। বর্তমানে এমনেক নুন্টানে
ইন্টারণ এক্সপ্রোগ্রাম’ নামকরণ করা হচ্ছে। ০

৩২ মেগাবিটের মুল্য মেমোরি চিপ

সক্রিপ কেরিয়ার সর্ববৃহৎ ইলেক্ট্রনিক প্রতিটান
সাময়িক ইলেক্ট্রনিক মোনোনী একটি ৩২-মেগাবিট
চিপে মেমোরি চিপ উল্লেখ করেছে।

নুন্ট এই হেট মেমোরি কার্ডটে সাধারণ
ব্যবহারের কাছেরে ৫,০০০ প্রতি সেকেন্ডের মতো
ধারণ করা যাবে। বর্তমানে এটি সমস্য নামীয় এবং
বিশ্বাসের জন্য বাসগ করা হচ্ছে। এই চিপে
মেমোরি সেবিকভাবে করে গুচে সার্কিট যা মাঝে ৫০ নামো সেকেন্ডে এক বাস হাস্পিল্ট
হেল্পে করতে সক্ষম হচ্ছে। ০

সাময়িক ইলেক্ট্রনিক প্রতিটি সর্ববৃহৎ মেমোরি
চিপ প্রক্ষিতকরণ। কোশানী-ত অথবে ৬৪ মেগাবিট
ডিম্বারিক বাসগের একটো মেমোরি চিপে প্রেকেটাইপ
করে করতে সক্ষম হচ্ছে। ০

বিপি অয়েলের জন্যে এটি এক টি

কুকুরাজোর বিপি অয়েলে কোশানী তাদেন ২০০ টির
বেলি প্রেট-ক্লেনের জন্য একটি প্রেট-অ-সেল
সিলেন্ট প্রযোগ করা যাবে কালেন এট এত প্রোব
ইন্টারনেশন স্যুন্দার এবং ক্লেনে নেন যিক বিশ্ব-এবং
ইন্টারনেশন ২,০০০ এবং উপর প্রেকেট করে।
বিপি অভিযোগ করে একটো প্রেট এবং ক্লেনে নেন
যিক বিপি অক্টোবৰ ২,০০০ এবং উপর প্রেকেট করে।
এটি এত প্রেট-প্রেট-এবং সিলেন্ট বাসগ প্রযোগ করে।
বিপি অভিযোগ করে একটো প্রেট এবং ক্লেনে নেন
যিক বিপি অভিযোগ করে। এটি এত প্রেট
ক্লেনে নেন যিক বিপি অভিযোগ করে।

সুলভ মুল্যের স্পুল কমপিউটার

জাপানের কুকুরাজুলি-এবং সুলভ মুলু তাদেন
নুন্ট উভারিত স্পুল কমপিউটার বাসগ হচ্ছে।
তাদেন নুন্ট ভিল্ড সিলেন্টের ১,৬ লিগাপ্ল ক্ষেত্রের
একটি মত্তেলের দান পড়ে ৫ লক ২০ হাস্পার ভলুর।
অপুনিক অভিযোগ করে একটো কমপিউটার কর্পারেন্সের
নুন্ট ১৬গুণা প্রেল ক্লেনে স্পুল কমপিউটারের দান হচ্ছে
৬ লক ভলুরের ক্ষেত্রে পাঠাইয়া।

উভারে এ স্পুলিং লিঙ জাপানের সব চেয়ে বড়
কমপিউটার প্রক্ষিতকরা প্রতিটান। বিপি এবং সুলভ
জাপানের অভিযোগ করে একটো প্রতিটো প্রেট এবং ক্লেনে
জাপানের অভিযোগ করে একটো প্রেট এবং ক্লেনে নেন।

TRIPP-LITE (UPS)-এর এরিয়া মানেজার এবং বাংলাদেশ সফর

Tripp-Lite Corp. এর এরিয়া মানেজার মিঃ স্টোরিজ গত ১৫ মাস বাংলাদেশে আসেন। তিনি মার্কিন এবং কর্মসূচির সাথে এক নির্বাচিত আলোচনার পিলিত হন। এই উচ্চতম পদ সরবারহ ও প্রাথমিক সেবা আলোচনা আনুষ্ঠানিকভাবে এবং একটিভিটি ডাইরেক্ট মিঃ শান্তিজ্ঞান; যান্তের ডাইরেক্ট মিঃ মাহমুদুল হোস্তান মিঃ বি. মার্কিন উপর্যুক্ত হিসেবে। উপর্যুক্ত থাকে যে মার্কিনকে Tripp-Lite-এর Total range UPS বিক্রি ও সেবা প্রদান করবে। এ সম্বন্ধে বাস্তবে Tripp-Lite, UPS বাণিজ্যিক কর্মসূচি বাংলাদেশে মার্কিন-এর সুযোগ এরিয়া মানেজার মিঃ নেটোরাজ সন্তোষ প্রকাশ করেন। ○

নটার্মেস কমপিউটার কোর্সের উত্থান

১৫ই জ্যোতিষ নটার্মেস বিলাসনগরে ঝুল ও কলেজ শিক্ষক কমপিউটার প্রযোগের পেছের অন্ত উত্থান অন্তর্ভুক্ত হয়। অন্তর্ভুক্ত অধ্যান অভিযন্তে উপর্যুক্ত হিসেবে, শিক্ষক মন্তব্যসমূহ অধ্যান করার পথ ওয়াই শাস মজলিস। সরকার শিক্ষকক কার্যসূচি পর্যবেক্ষণ নিয়ে যেকে চাঙ্গে বলে অন্যান মজলিস হচ্ছে করেন।

তিনি আবেদন করেন, জনসন্দেশের মান বৃদ্ধির সঙ্গে প্রশিক্ষণ একটি উচ্চতম পূর্ণ বিষয়। একজন শিক্ষকক আবেদন করিয়ে জানতে হবে এবং এই জন্য প্রশিক্ষণ ছাত্র স্মৃতি হ্যান্ডবুকে, পরিকল্পনা অধ্যান করার পথ ওয়াই শাস মজলিস। সরকার শিক্ষকক কার্যসূচি পর্যবেক্ষণ নিয়ে যেকে চাঙ্গে বলে অন্যান মজলিস হচ্ছে করেন।

কৃষি ও কলেজ পেকে আগত মৌসুমে ৬৮ জন শিক্ষক এই কোর্সে অংশ নেন। ○

বিটিএস-এর পর্য

সুন্দরবন ভিত্তিক প্রতিষ্ঠান বিটিএস কমপিউটার মিঃ ভাদ্রের বেশ কিছু প্রয় বাংলাদেশে বাজারাত্মক তর করেছে। বিটিএস এর ইউপিএস ইন্টেলিজেন্স প্রযোজনে বেশ সুন্দর অর্জন করতে সর্বাধিক সময় হয়েছে। স্পষ্টত মে সাধ পোরে পদার্থ নিয়ে বাংলাদেশের বাজারে এসেছে সেগুনের যথে কার্যকরে ৬০০ টির থেকে ততক করে ৪৮০০ টি এবং পর্যবেক্ষণের উপরিপার্শে, ৪০০ টি এবং ১ কেসের প্রযোজনে ইউপিএস, ৫০০ টি এবং ১ কেসের প্রযোজনে উপরিপার্শে, ৮ টির প্রয় বাংলাদেশে বাস্তব করেছে। বিটিএস এর প্রযোজন করে এবং পর্যবেক্ষণের বাজারে এবং সুন্দর অর্জন করতে পারবেন ভাদ্রা সেলে ও বিলেসে কমপিউটার প্রতিষ্ঠান এবং পর্যবেক্ষণের বাজারে আর্জন করতে পারবেন ভাদ্রা সেলে ও বিলেসে প্রযোজন করে এবং পর্যবেক্ষণের বাজারে আর্জন করতে পারবেন ভাদ্রা সেলে ও বিলেসে প্রযোজন করে। এই প্রযোজন এবং পর্যবেক্ষণের বাজারে আর্জন করতে পারবেন ভাদ্রা সেলে ও বিলেসে কমপিউটার প্রতিষ্ঠান এবং পর্যবেক্ষণের বাজারে আর্জন করতে পারবেন ভাদ্রা সেলে ও বিলেসে প্রযোজন করে। ○

NEC-এর এক জিগবাইট টিপ

লাপ্টপের এনসিই কর্ণে, যোগায করেছে ভাদ্রা একটি এক জিগবাইট টিপারিপ বাত্তম একেস মেমরির টিপে প্রোটোল উভাবে করেছে। এই টিপ প্রতি সেকেন্ডে ৮০০ মেগাবাইট স্লেড প্রযোজন করতে পারবেন ভাদ্রা সেলে ও বিলেসে কমপিউটার প্রতিষ্ঠান এবং পর্যবেক্ষণের বাজারে। তবে এটি বাজারে আসতে আগে কয়েক বছর সময় পারবে। ○

চাকার আন্তর্জাতিক মানের কমপিউটার ডিপ্রোমা কোর্স চালু

চাকার অন্তর্জাতিক কমপিউটার প্রতিষ্ঠান মিঃ কমপিউটার লিঃ এর ফ্রিনিং বিভাগ সম্পূর্ণ মুক্তভাবে বিখ্যাত ভাটা ম্যানেজমেন্ট একাডেমি ইন্সটিউট যান যি ম্যানেজেমেন্ট অফ ইন্ফোরমেশন সিস্টেমস' এর সরবরাহক সিলেবাস অনুযায়ী প্রাঙ্গনে হবে। শিক্ষার্থীদের প্রথম সাইডেন্সে কোর্সে ভর্তি হবে হবে। মাইক্রোস সুপের কুর্সকারী প্রযোজন করে হোমের স্টেডিয়াম প্রতি ইত্তেব সুযোগ পাবেন।

স্বৰ্গীয়ক শিক্ষা প্রকার অনুযায়ী কোষ্টাকে চয়লার (moduler) প্রতিভিতে পঞ্চানো হবে। ফাইলেন্সে ডিপ্রোমা কোর্সে ১২মা মডুলেস (module) বিভক্ত। শিক্ষার্থী এক বা একাধিক মডুলে অথল নিতে পারবে। প্রতি মডুলে ৬০ মিনিটে কোর্স থাকে। এবং একটা মডুলের কোর্স শেখ হলে ২ ঘটক প্রতিমাস অংশ নিতে হবে। প্রতিমাস অংশটি প্রায় ছাতা মডুলের কোর্সে উত্তির হলে 'কার্যসেশন স্টার্টেডেন্স' দেওবে হবে। প্রতিমাস প্রায় ছাতা মডুলে শেখ করার পথ কমপিউটার ডিপ্রোমা দেওবে হবে। যে ১২ মেটার নতুন মডুলে থেকে সেগুনে হল-১(১) কমপিউটেনেল সিস্টেম (২) গবিন্ট (৩) কমপিউটার একেরনে (৪) প্লাকেজের ব্যবহার (৫) বৃক বিপিং (৬) অফিস প্রযোজন (৭) কম্বিনেশন ক্লিন-২ (৮) প্রাইভেট (৯) মিনিটাওরার (১০) কমপিউটার প্রায়ক্রিপ্ট (১১) প্রাসকালা (১২) বেসিক-১ হার্যার ডিপ্রোমা কোষ্টা ৬৮ মডুলেস বিভক্ত। মডুলগুলো হলো- (১) ডাটা এনসেস-২ (২) অপারেশন্স এবং মিনিটাওরার প্রযোজনেমান্ন প্রযোজনেমান্ন একাডেমিক প্রযোজন (৪) ডাটা প্রসেস-১ (৫) প্রোমাইন প্রোজেক্ট (৬) কমপিউটেনেল প্রযোজন।

যারা একটা মডুলে ভর্তি হবে তারা ৬ মাসে ফাইলেন্সে স্টার্টেডেন্স, ১২ মাস বা ১ বছরে ফাইলেন্সে ডিপ্রোমা এবং পর্যবেক্ষণের অর্জন করতে পারবে হচ্ছে হার্যার ডিপ্রোমা অর্জন করতে। যে শিক্ষার্থী একই সময় মুগ্ধ মডুলের কোর্সে অংশ নিতে পারবে তারা ৬মাস হচ্ছে হার্যার ডিপ্রোমা প্রেস যাবে।

তুলনামূলক 'ইন্সটিউট' ফর ম্যানেজেমেন্ট অফ ইন্ফোরমেশন সিস্টেমস' এর পরিবাসিত এই কমপিউটার ডিপ্রোমা কোর্স আন্তর্জাতিক ভাবে ইন্সটিউট হচ্ছে ম্যানেজেমেন্ট অফ ইন্ফোরমেশন সিস্টেমস এবং শিক্ষার্থীদের জন্য নি সেক্ষেপজ্ঞান প্রতিক্রিয়া করতে যাচ্ছে সিসি+ প্রোগ্রামে। শিক্ষার্থীদের পিপলি নি প্রোগ্রাম যা জ্ঞানের সেবা ও অংশ।

সিসি+-প্রোগ্রাম কোর্স তত হচ্ছে। সি প্রোগ্রাম এ অর্থহীনের জন্য নি সেক্ষেপজ্ঞান প্রতিক্রিয়া করতে যাচ্ছে সিসি+ প্রোগ্রামে। শিক্ষার্থীদের পিপলি নি প্রোগ্রাম যা জ্ঞানের সেবা ও অংশ। বিত্তাবিত্ত আনন্দে যোগাযোগঃ ৮১০১৭৫, ৩১০৭০৯। ○

HP- এর DOM অনুষ্ঠানে মাল্টিলিংক-এর অংশগ্রহণ

একমাত্র বাংলাদেশের প্রতিনিধি হিসেবে মাল্টিলিংক এর মিঃ কুবিন মো: আন্দুরাই, হিউম্যান প্রাক্টিক এর DOM [Dealer, Owner, Manager] এর অংশগ্রহণ করেন। এইটাপি-এর DOM কার্যক্রমটি গত ৯২ মার্চ অক্ট হয়। এইটাপি-এর DOM, Agenda, যা অন্তর্ভুক্ত হিল Sales Performance Review Sneak Preview of New Products এবং Marketing Programs/rap-up ইত্যাদি। অন্তর্ভুক্তে হিউম্যান প্রাক্টিক প্রযোজন প্রেরণ প্রক্রিয়া পর্যবেক্ষণ হচ্ছে হচ্ছে এবং প্রযোজন প্রেরণে পর্যবেক্ষণ হচ্ছে হচ্ছে এবং প্রযোজন প্রেরণে পর্যবেক্ষণ হচ্ছে।

হিউম্যান প্রাক্টিকের ফলে বাংলাদেশের একটিভিপ প্রযোজন প্রেরণে পর্যবেক্ষণ হচ্ছে হচ্ছে এবং প্রযোজন প্রেরণে পর্যবেক্ষণ হচ্ছে।

১৯৯৫'র জন্য এটিএভিটি'র নতুন পিলি ধোধণা।

এটিএভিটি প্রোগ্রাম ইন্ফোরমেশন সম্মুদ্রসমূহ প্রযোজনে কমপিউটার সিরিজে নতুন বিজ্ঞানীয় বেল করি নতুন মডেলে প্রেরণ করে। এবং একটা মডুলেসে ৬০ মিনিটে কোর্স থাকে। এবং একটা মডুলেসে ১২মা মডুলেস (module) বিভক্ত। শিক্ষার্থী এক বা একাধিক মডুলেস অংশ নিতে পারবে। প্রতি মডুলেসে কোর্স শেখ হলে ২ ঘটক প্রতিমাস অংশ নিতে হবে। প্রতিমাস অংশ বৃক বিপিং এবং একটা মডুলেসে কোর্সে উত্তির হলে 'কার্যসেশন স্টার্টেডেন্স' দেওবে হবে। প্রতিমাস প্রায় ছাতা মডুলেসে কোর্সে উত্তির হলে 'কার্যসেশন স্টার্টেডেন্স' দেওবে হবে। প্রতিমাস প্রায় ছাতা মডুলেসে কোর্সে উত্তির হলে 'কার্যসেশন স্টার্টেডেন্স' দেওবে হবে। প্রতিমাস প্রায় ছাতা মডুলেসে কোর্সে উত্তির হলে 'কার্যসেশন স্টার্টেডেন্স' দেওবে হবে। প্রতিমাস প্রায় ছাতা মডুলেসে কোর্সে উত্তির হলে 'কার্যসেশন স্টার্টেডেন্স' দেওবে হবে। প্রতিমাস প্রায় ছাতা মডুলেসে কোর্সে উত্তির হলে 'কার্যসেশন স্টার্টেডেন্স' দেওবে হবে। প্রতিমাস প্রায় ছাতা মডুলেসে কোর্সে উত্তির হলে 'কার্যসেশন স্টার্টেডেন্স' দেওবে হবে।

নেটোক্রুকে কেনে প্রোগ্রামিং ২০০০ এস্টেডে প্রেস ৪/৫ মে হাঃ এবং ২৫০০ (প্রেসিডাম ৭৫ মে হেঁ মে) নামে সুচি হজে আবেক্ষণ্য প্রযোজন করে দেলো হেল-১(১) কমপিউটেনেল সিস্টেম (২) গবিন্ট (৩) কমপিউটার একেরনে (৪) প্লাকেজের ব্যবহার (৫) বৃক বিপিং (৬) অফিস প্রযোজন (৭) কম্বিনেশন ক্লিন-২ (৮) প্রাইভেট (৯) মিনিটাওরার (১০) কমপিউটার প্রায়ক্রিপ্ট (১১) প্রাসকালা (১২) বেসিক-১ হার্যার ডিপ্রোমা কোষ্টা ৬৮ মডুলেস বিভক্ত। এবং মডেলগুলো হচ্ছে প্রোগ্রামিং ২০০ (ডেবেলপ) ৫০০ (মাইক্রো প্রোগ্রামিং) ৫০০ (মিনিটাওরার) এবং প্রেসিডাম ৭৫ এস্টেডে প্রেস ৪/৫ মে হেঁ মে প্রেসিডাম ৭৫ (পিসি) বাঃ আর্কিটেকচার। এই মডেলগুলো হচ্ছে প্রোগ্রামিং ২০০ (ডেবেলপ) ৫০০ (মাইক্রো প্রোগ্রামিং) ৫০০ (মিনিটাওরার) ৫০০ (পিসি) এবং প্রেসিডাম ৭৫ (পিসি) বাঃ আর্কিটেকচার। এই মডেলগুলো হচ্ছে প্রোগ্রামিং ২০০ (ডেবেলপ) ৫০০ (মাইক্রো প্রোগ্রামিং) ৫০০ (মিনিটাওরার) এবং প্রেসিডাম ৭৫ (পিসি) বাঃ আর্কিটেকচার।

এই মডেলগুলো সম্পর্কে বিজ্ঞাপিত আনন্দে হলে নিজস কর্মসূচি করতে হবে।

এই মডেলগুলো করে প্রযোজন এবং প্রযোজন প্রেরণ করতে হবে।

সেবিনার ও ইকাফার পার্টি সম্পূর্ণ কর্তৃপক্ষের উভাবে রয়ে গে ম্যানেজেমেন্ট অফ ইন্ফোরমেশন সিস্টেমস' এর পরিবাসিত এই কমপিউটার ডিপ্রোমা কোর্স আন্তর্জাতিক ভাবে ইন্সটিউট হচ্ছে ম্যানেজেমেন্ট অফ ইন্ফোরমেশন সিস্টেমস এবং শিক্ষার্থীদের জন্য নি সেক্ষেপজ্ঞান প্রতিক্রিয়া করতে যাচ্ছে সিসি+ প্রোগ্রামে। শিক্ষার্থীদের পিপলি নি প্রোগ্রাম যা জ্ঞানের সেবা ও অংশ। বিত্তাবিত্ত আনন্দে যোগাযোগঃ ৮১০১৭৫, ৩১০৭০৯। ○

ডঃ মফিজ চৌধুরী স্মৃতি কুইজ প্রতিযোগিতা

মেহের ভাব-ভাবনৰ মৃত্যু

ডঃ মফিজ চৌধুরী স্মৃতি প্রতিযোগিতার গুরুত্ব ঘোষণ করা হল। এ পর্বের বিজয়ীদের প্রতি আবাদের অভিনব। অন্ধকারী বিজয়ীদের স্বল্প প্রতিযোগিকে অসমের সাথে জানতে চাই যে, কোমাদেন উৎসপ্রয়োগ মাল অঙ্গীত উন্নত। অবেক প্রতিযোগীর সহ্য প্রকাশের বৃন্ম কাজকাহি। পুরুষের দ্বারা প্রাপ্তি তাদের শৃঙ্খল ইওয়ার কারণ দেই। আগামীতে তোমরা যে কেউই হিসেব নিতে পার বিজয়ীদের। এ প্রতিযোগিতার প্রতি তোমাদের অজহ সেখে আবাদা অনন্বিত। আগামীতে স্বাইকে অশ্রূত করার আবশ্যণ জানাই।

ডঃ মোহামেদ লুক্ষুর রহমান

✓ গুরুত্ব পূর্ণ ফলাফল

১ম ব্রান্ড

মোজাফিলুর রহমান বান

প্রথমে : জনাব আশরাফুজ্জামান বান
৪/৪, টিপ্পনি লোচ, মেজারিয়া
ঢাকা-১২০৪।

২য় ব্রান্ড

মোঃ হাসান

প্রথমে : মোঃ ফরিদুল রহমান
৬/৫, শ্রীগুণ চার্চারী লেন
গোলাপিয়া, ঢাকা-১২০৪।

৩য় ব্রান্ড

অত্মু রফিক বান

প্রথমে : আবু রফিক বান
৩০, কাটোরুলী,
ঢাকা-১০০০।

৪য় ব্রান্ড

শাহজুন ইউসুফ

প্রথমে : আবু মোস ইউসুফ
৪২বি, ইলিয়া রোড
জেজাপুর, ঢাকা-১২১৫।

৫ম ব্রান্ড

খেকার জাকারিয়া হোসেন

৫০/১/ পি ক্ল ক্লিপ্ট (ফট ফোট)
হাতিপুর, ঢাকা-১২০৫।

৬ষ্ঠ ব্রান্ড

তামাতীর সাদ

প্রথমে : কং এম সাক্ষীয়া
বালাদেন কুরি বিশ্ববিদ্যালয়
ময়মনসিংহ-২২০২।

৭ম ব্রান্ড

মারফ আহমেদ

প্রথমে : হেসেন আহমেদ
৫/১, সফিউল্লিস সরকার লোড
দুর্গাপুর, ঢাকা, গান্ধীপুর।

৮ম ব্রান্ড

তারী

প্রথমে : লৈলন আশরাফুজ্জামান
১৪/১৮, ইকবাল রোড
মোহামেদপুর, ঢাকা-১২০৭।

(টি) এইমাত্রে মাসিম জন জাম (১,৫) মেরি এইমাত্রে মেরি জোন (মের কামি কো মিয়েটি) মের জো জাম। (১) মেরি এইমাত্রে মাসিম জেন জো জোন হুব জি মাসিম জো জোন হুব।

ডঃ মফিজ চৌধুরী স্মৃতি কুইজ প্রতিযোগিতা

৬ষ্ঠ পর্ব অশ্রমালার উন্নত পত্র

১. ১৬৫১০২৪

২. টেক্সেস

৩. প্রোগ্রাম

৪. কোডিং প্রোগ্রাম

৫. কোডিং প্রোগ্রাম

৬. আজীজ শিক্ষক ও পাঠ্যপুস্তক বোর্ড কর্তৃক মাধ্যমিক শ্রেণের জন্য প্রকাশিত কম্পিউটার বিষয়ের পাঠ্য পুস্তকের নাম : মাধ্যমিক কম্পিউটার বিজ্ঞান, সেকের কং এম একাড়ি একাড়ি হোসেন, মাধ্যমিক সুলভানা, সুবিধা আব্দুর বেগম, পেরোজ কর্তৃক।

৭. ROM এর পূর্ণাম Read Only Memory; এ হেরিটি বা স্মৃতি প্রাণীভাবে তথ্য সংরক্ষণের জন্য বায়ুহার করা হয় এবং এতে সংরক্ষিত তথ্য পরিবর্তন করিবা মুছে নয়ন তথ্য সংরক্ষণ করা নাম। EPROM-এর পূর্ণাম Erasable Programmable Read Only Memory; ইয়া এক রিসের্ব ধরণের ROM। এতে সংরক্ষিত তথ্য একাড়িকরণ মুছে আবার মুছন তথ্য সংরক্ষণ করা যায়। সাধারণত অতি বেশি রিপুর মাধ্যমে EPROM-এর তাৰা মুছে দেয়া হব।

৮. উচ্চারণ স্মৃতি (Memory) : স্মৃতিতে তথ্য সংরক্ষণের জন্য নির্বাচিত লিমুন সংরক্ষণ করাকে উচ্চারণ স্মৃতি বলা হয়। বিস্তুর সংরক্ষণ বৰ্ব হলে এ স্মৃতিতে সংরক্ষিত তথ্য স্মৃতিতে মুছে যাব। উচ্চারণের RAM (Random Access Memory) এক ধরণের উচ্চারণ স্মৃতি।

৯. সালগোলে কম্পিউটার কম্পিউটার বিষয়ের স্মৃতি পতিকার নাম হল, (ক) মাসিক কম্পিউটার জগৎ (খ) The Monthly Computing, হিস্টোরিজ এবং কম্পিউটার প্রক্রিয়াটি নামের জন্য পূর্ণ নাম দেয়া হয়েছে।

১০. বালগোলে তিনিটি ইউআর্টে বিশ্ববিদ্যালয়ে কম্পিউটার বিষয়ের জাতক (বি.এস.সি) কোর্স জৰু কৰা হয়েছে। মিস্ট্রিল্যান্ডিয়াগতে হল :

(ক) নৰ্থ-সেণ্ট বিশ্ববিদ্যালয়
(খ) ইন্টেলার্নশনাল ইউনিভার্সিটি অব বিজেনস, এণ্টিকালচাৰ
এণ্ট টেকনোলজি (IUBAT)

(গ) ইন্ডিপেন্টেন্ট ইউনিভার্সিটি অব বাংলাদেশ (IUB)।

১১. উৎস প্রোগ্রাম (Source Program) ও পত্রব প্রোগ্রাম (Object Program) এর মধ্যে পার্থক্য দেখা হল:

উৎস প্রোগ্রাম (Source Program)	পত্রব প্রোগ্রাম (Object program)
১. মেলিনের ভাষা ছাড়া অন্যান্য ভূজের ভাষায় (মেলি উচ্চত ভাষা বা হাই লেভেল ল্যাটেরেজ) বিভিন্ন প্রোগ্রামেক উৎস প্রোগ্রাম বলা হয়।	১. প্রোগ্রাম নির্বাচন কুর্স উৎস প্রোগ্রামেক কম্পিউটারের মেখাম্য ভাষায় বা বাইনারি ভাষায় রাখা হোতাত করতে হয়। এ রাখা হোতাত প্রোগ্রামেকই পত্রব প্রোগ্রাম বলা হয়।
২. সহজে বোঝাগ্য হোফ, বাকা এবং সংযোগ উৎস প্রোগ্রাম দেখা হয়।	২. এসেবলার বা কম্পাইলার দ্বাৰা উৎস প্রোগ্রাম পত্রব প্রোগ্রামে কুর্সালিত কৰা হয়।
৩. আকারে তুলনামূলকভাবে বেচ হয়।	৩. আকারে তুলনামূলকভাবে হোচ হয়।

১২. পেডিয়াম হল কুর্কাটের ইলেল (Intel) কোম্পানিৰ প্রদেশৰ ; সম্পত্তি এ প্রদেশে পেডিয়াম পথেট পার্কিটিক কাজে দ্রুত ধৰা পড়েছে। এ কাজিৰ কারণে এলেল পদ্ধতিক অংকে চেয়ে বেচ অংকে পদ্ধনায় তুল ফল দেয়।

১৩. বিল গেইটস (Bill Gates) কুর্কাটের অধিবাসী। তিনি মাইক্রোসফ্ট কৰ্পোৰেশনৰ নামে সংস্থাপ্ত।

১৪. RISC : Reduced Instruction Set / Computer.

১৫. ANSI : American National Standard Institute.

১৬. EBCDIC : Extended Binary Coded Decimal Interchange Code.

১৭. VGA : Video Graphics Array/Adapter.

১৮. মুটি স্পেসেট প্রাক্তেজের নাম :

(ক) EXCEL (খ) LOTUS 1-2-3

মুটি ডাটাবেজ প্রাক্তেজের নাম :

(ক) dBASE (খ) FoxPro

ডঃ মফিজ চৌধুরী স্বতি কুইজ প্রতিযোগিতা

(আয়োজনে : মাসিক কম্পিউটার জগৎ, ১৪৬/১ আজিমপুর রোড, ঢাকা - ১২০৫)

পর্ব-৮ প্রশ্নমালা

[২০ এথিলের মধ্যে উভর পাঠাতে হবে। খাবের উপর নির্ণিত পর্বের উল্লেখ করাতে হবে।]

মোট নম্বর - ৫০

১০ নির্মাণী ধৰ্ষ (সঠিক উত্তৰটিতে বাঁ দিকের ছোট বারে 'V' টি হলো) : $5 \times 2 = 10$ ৪. কোনটি ইনপুট ডিভাইস নয়?

১. দশমিক অক্ষ (পাঁচ) এর সমর্থক বাইনারি সংখ্যা হল :

১০০	১১০
১০১	১১১

২. কেনটি একটি গবনা পক্ষত নয়?

ডেসিমাল	বিসিডি
অক্টেল	হেক্সাডেসিমাল
জার্ডার্পার্সেট	জার্ডার্টার
ইউনিফ	শান্ডালিপি

কীবোর্ড

প্লটার

গুস্তার

মাউস

৩. কোনটি অনুবাদক প্রয়োগ ?

ফ্রেণ্ডো

এসেছেলোর

সি

ডস

$8 \times 10 = 80$

পদ্ধতিত উভর দাশ

৪. চার্টল এবং মোটুকু কম্পিউটারের মধ্যে পার্শ্বক লিখ।

৫. ইন্টেলিগেন্স সার্ভিস বা অফিস করাতে কি বৃক্ষ?

৬. স্পেল চেকর কি জন্য ব্যবহার করা হয়?

৭. কারো মেমরি লিখ।

৮. প্রোট কালতে কি বৃক্ষ?

৯. অনলাইন ও অফলাইন যত্নের মধ্যে পার্শ্বক নির্ভেশ কর।

১০. কোটি কি মুক্ত করেতে নাম কর।

১১. নিম্নোক্ত শব্দসংকেপগুলোর পূর্ণাম লিখ।

ক. I/O

খ. ISA

গ. CGA

ঘ. WYSIWYG

বাইনারী গণনা

(৪ নং প্রশ্ন পর)

ডেসিমেলের মাজোই নিচে সাজোরে বাইনারী তৃপ্ত করা যাব। উদাহরণসই
বেকার জন্য ধরেটি।

ডেসিমেল	বাইনারী	ডেসিমেল	বাইনারী
১২	১১০০	১২৫	১০১
$\times 10$	$\times 1010$	$\times 25$	$\times 10.1$
১২০	০০০০	৬২৫	১০১
১১০০	২৫০	০০০	
০০০০	৩.১২৫	১০১	
১১০০		১১.০০১	
১১১১০০০			

বাইনারী ভাগ কোরো কিছুতে পুর্ণ দিয়ে আগ দেয়া অবশ্যই সুতরাং ভাগ করা
আবশ্য সহজ হয়ে গেলো। মনে রাখুন দুটো উদাহরণ দেয়া হলো।

০ + ১ = ০ এবং ১ + ১ = ১।

চিয়াচিয়াত কামদুর ভাগের দুটো উদাহরণ দেয়া হলো।

ডেসিমেল বাইনারী

০)২৫(৫ ১০১১০১০১০১

২৫ ১০১

১০১

১০১

ডেসিমেল বাইনারী

১২) ২৫.০০০০ (২.৪১৬ ১১০০) ১১০১১ (১০.০১১০১০১....

২৪	১১০০
২০	১০১০০
৮৮	১১০০
২০	১০০০০
১২	১১০০
৮০	১০০০০
৭২	১১০০
৮	...

উপরের বিদ্যুত উদাহরণের বাইনারী ভাগে প্রাপ্ত ফল ১০.০১১০১০১....

এবং ডেসিমেলে প্রাপ্ত ভাগফল ২.৪১৬ যার সমান কিমা তা কোনোহীন
পাঠকেন্দরেকে বাচাই করে দেখবার অনুরোধ আনিয়ে আপ্তাত্ত শেষ করছি। ☺

১য় পুরস্কার ১টি কম্পিউটার

পোজনে :

জনাব আহমেদ ছফা, প্রিয়াত লেখক ও বৃদ্ধিজীবী

২য় পুরস্কার ১টি কম্পিউটার

পোজনে :

L E A D S

লিঙ্গ্স কোর্পোরেশন লিঃ

১৯ সিলভুনা রা/এ, ঢাকা।

ফোন : ৮৩০৫৫১০, ৮৬৯১৫১০, ২০২১৪৫, ১৫২৫৬৫,

৩য় পুরস্কার ১টি ফিল্ট্র এবং প্রতি মাসের ঠিক পুরস্কার

পোজনে :

MULTILINK

মালিনিংক ইন্টারন্যাশনাল কোও লিঃ

৭১ মতিক্কি বা/এ, (৪৮ তলা) ঢাকা।

ফোন : ২৪৪৪৬৯, ২৪৩৮০৫, ফ্লার : ১৮-০২-৮৬৭৫০৮

এছাড়াও রয়েছে আরও পাঁচটি আকর্ষণীয় পুরস্কার

আর ১২টি পর্বের প্রতি পৰ্বে

৮টি করে পুরস্কার!

সর্বমোট ১০৪টি পুরস্কার

কম্পিউটার পরিচিতি প্রতিযোগিতা

(ক্লুল পর্যায়ের ৩-৫ জন ছাত্র/ছাত্রী মিলে একটি দল গঠন করে প্রতিযোগিতায় অংশ গ্রহণ

করতে হবে। গত কয়েকটি সংস্থায় এর বিজ্ঞাপিত বিবরণ রয়েছে।)

মেহের ছাত্র-ছাত্রী বৃক্ষ,

কম্পিউটার পরিচিতি প্রতিযোগিতায় ডেমনেসর কাছথেকে আশ্বাসুর সাড়া পাওয়ার আমরা অভ্যন্তর আনন্দিত। উচ্চর গজের মান এত উচ্চত এবং প্রতিক্রিয়া মূলক যে, স্থান নির্ধারণ করতে আমদের যথেষ্ট চিন্তা ভাবনা করতে হয়েছে। বিজয়ীদের প্রতি আমদের অভিনন্দন। পুরস্কার পারা পাওয়া তাদেরও হতাশার কারণ নেই। প্রতিক্রিয়া এত বেশী যে অবিদ্যাতে যে কেন্ট-ই বিজয়ী হতে পার। সবাইকে অংশ গ্রহণ রাইল।

ঢং মোঃ আব্দুল সোবালির

পারিস্কারক

কম্পিউটার পরিচিতি প্রতিযোগিতা

ক্লুল তৃতীয় পর্বের ফলাফল

১ম মোঃ জাহিরুল ইসলাম (দলনেতৃত্ব)
মোঃ সুফিয়েল খান
মোঃ সিরাজুল খান
মোঃ রামেশ ইসলাম সেওয়াল
গান্ধী মোঃ আব্দুল হক
ঢাকা কলেজিয়েল ক্লুল, ঢাকা।

২য় মোঃ আবিস্ফুল জামান (দলনেতৃত্ব)
মোঃ কুমুল আবীন
মোঃ আবিস্ফুল জামান
হলি চাইত পালিলিঙ ক্লুল এন্ড কলেজ,
উত্তরা, ঢাকা।

৩য় নাসরীল ফেরদৌস (দলনেতৃত্ব)
তাসরীম আহমেদ
তাসরীম আহমেদ
জাকিয়া সুলতানা
জাকিয়া ইসলাম
আব্দুল মুজিব
আবিডিয়ার ক্লুল এন্ড কলেজ,
মিটিমিল, ঢাকা-১০০০।

৪র্থ মোঃ শাহরিয়ার মাহবুব (দলনেতৃত্ব)
মোঃ তোহিনুল ইসলাম
জগন্নাথ গুলি
আব্দুল মুজিব
ক্যান্টনমেন্ট পারালিঙ ক্লুল, ঢাকা

তৃতীয় পর্ব প্রশ্নমালার উত্তর

- শুধুমাত্রে '১' সংখ্যে।
- যে ভগ্নাশেষের লক হয় অপেক্ষা ছোট তাকে প্রকৃত ভ্যাক্স বলে।
- ১ বার একাধিক হয়।
- ট্রান্সফরমেশনে প্রধান কাজ হল :
আইমেমের সার্কিট থেকে সেকেজের সার্কিটে প্রোগ্রাম মাট ইন্টিগ্রেট ক্লোস্টেজ স্প্রেসের কাজ। এবং সামাজিক প্রাইভেট/সেকেজের ক্লোসের প্রেসের সংরোচনায় করিয়ে এ.সি.ডি.ডেলিটা/কার্ডেট বা প্লাসেটিংডি.সি.কে.ডেডো বা ক্লোসের কাজ।
- সার্পেন্টেল সিলিন্ডার প্যারামিট্র হয়।
- অভিযন্তা চিকারে কম্পিউটারকে চারভাবে ডাগ করা যায় -
(ক) সুপার কম্পিউটার
(খ) সেন্টারের কম্পিউটার
(গ) মিনি কম্পিউটার
(ঘ) মাইক্রো কম্পিউটার
- মাইক্রোক্লোসেল ও মাইক্রো কম্পিউটারের মধ্যে পার্শ্বক্লোসেল নিয়ে দেয়া হয়ে :

মাইক্রোক্লোসেল	মাইক্রো কম্পিউটার
১। মাইক্রো কম্পিউটারের প্রযোজন নির্বাচনের প্রক্রিয়া	১। প্রযোজন নির্বাচিত একটি হয়।
২। প্রার্থিত ও প্রতি বর্তী এবং নিয়ন্ত্রণ বর্তী এবং অত্যুক্ত কাজে।	২। মাইক্রো ক্লোসেল এর সাথে স্ক্রিপ্ট, এবং স্লিপ ব্যাপে ক্লোসেল কম্পিউটার তৈরী হয়।
৩। মাইক্রো ক্লোসেলের ক্ষমতা ও ধৰ্মাতির উপর মাইক্রো কম্পিউটারের ক্ষমতা ও ধৰ্মাতি নির্ভরশীল।	৩। একই ক্লোসেল দিয়ে বিভিন্ন প্রক্রিয়া মাইক্রো কম্পিউটার তৈরী করা যায়।
৪। শুধুমাত্র মন্তিক্রে সাথে তুলনা করা যায়।	৪। ক্লোসেল প্রক্রিয়া বিবেচনাক শুধুমাত্র সাথে তুলনা করা যায়।

- চার্লস বারেজেকে আধুনিক কম্পিউটারের জনক কাজ করা যায়।
- সুরি প্রযোজন ক্লাউডের সাথে -
(ক) C
সুরি প্রাকেজ প্রযোজনের সাথে -
(খ) Pascal
(গ) প্লেটাস।
- ক্ষয়ার্ড পারফোরেন্স -
(ক) মেটাস (গ) সেলস (১০ মেটাস এবং ঘ) অয়াটিক
(১০) এসি ইন্সুল হল -
(ক) সোলের্স (খ) মেটাস (গ) সেলস এবং (ঘ) অয়াটিক
(ঘ) আউটপুট হল -
(ক) মিনিট র ঘ) প্রিন্টার (গ) প্রিন্টার ঘ) ডিপ্টার ঘ) ডিপ্টার

৫ম পর্বের - প্রশ্নমালার উত্তর ২০ এক্সিসের মধ্যে পাঠাতে হবে।

তৃতীয় পর্ব প্রশ্নমালা

(২০ এক্সিসের মধ্যে উত্তর পাঠাতে হবে)

৫ × ৫ = ২৫

- বাইটে বিটের সংখ্যা হল -
(ক) ৪টি
(খ) ১২টি
(গ) ১৬টি
(ঘ) C.P.U ও সফটওয়্যার
(ক) হ্যার্ডওয়ার ও সফটওয়ার
(খ) অপারেটিং সিস্টেম ও প্রযোজন
(গ) প্রযোজনের জন্য
(ঘ) ডাটা সংযোগের জন্য
(১) সমস্যা সমাধানের জন্য স্প্রেসের অনুরূপে সাজান কম্পিউটারের নির্মাণকে বলা হয় -
(ক) প্রযোজন
(খ) হ্যার্ডওয়ার
(গ) প্রযোজন
(ঘ) উপাত্ত
(১) বেইটে উত্তর প্রযোজনের ভাষা নয় -
(ক) প্রেসিপ
(খ) প্রেসিপ
(গ) প্রেসিপ
(ঘ) প্রেসিপ
সক্রিয় উত্তর দাও :
(ক) (২২),০ কে বাইনারী সংখ্যার রূপান্তর করা
(খ) এক আলাকাননের ক্ষেত্র মাইক্রো সমাপ্ত
(গ) কোক প্রযোজনে কোকু খাতের প্রযোজন অবস্থার কাজে
(ঘ) শুধুমাত্র উত্তর কি?
(১) কম্পিউটারের হার্ডডিজিট কি? কৃপি ডিজিটের সাথে এর সুষ্ঠি প্রার্থক উপরে কো

উত্তর ২০ এক্সিসের মধ্যে পাঠাতে হবে

পুরস্কার ?

প্রতিটি পর্বে ৪টি দলকে পুরস্কার দেয়া হবে।

চৃড়াত পুরস্কার ?

১টি কম্পিউটার ও প্রিন্টারসহ ৫টি দলের জন্য অন্যান্য আকর্ষণীয় পুরস্কার সৌজন্য : দি সুপ্রেইয়ার ইলেক্ট্রনিক্স ফোনঃ ১০৪১০১, ৮৬৭০৯১